

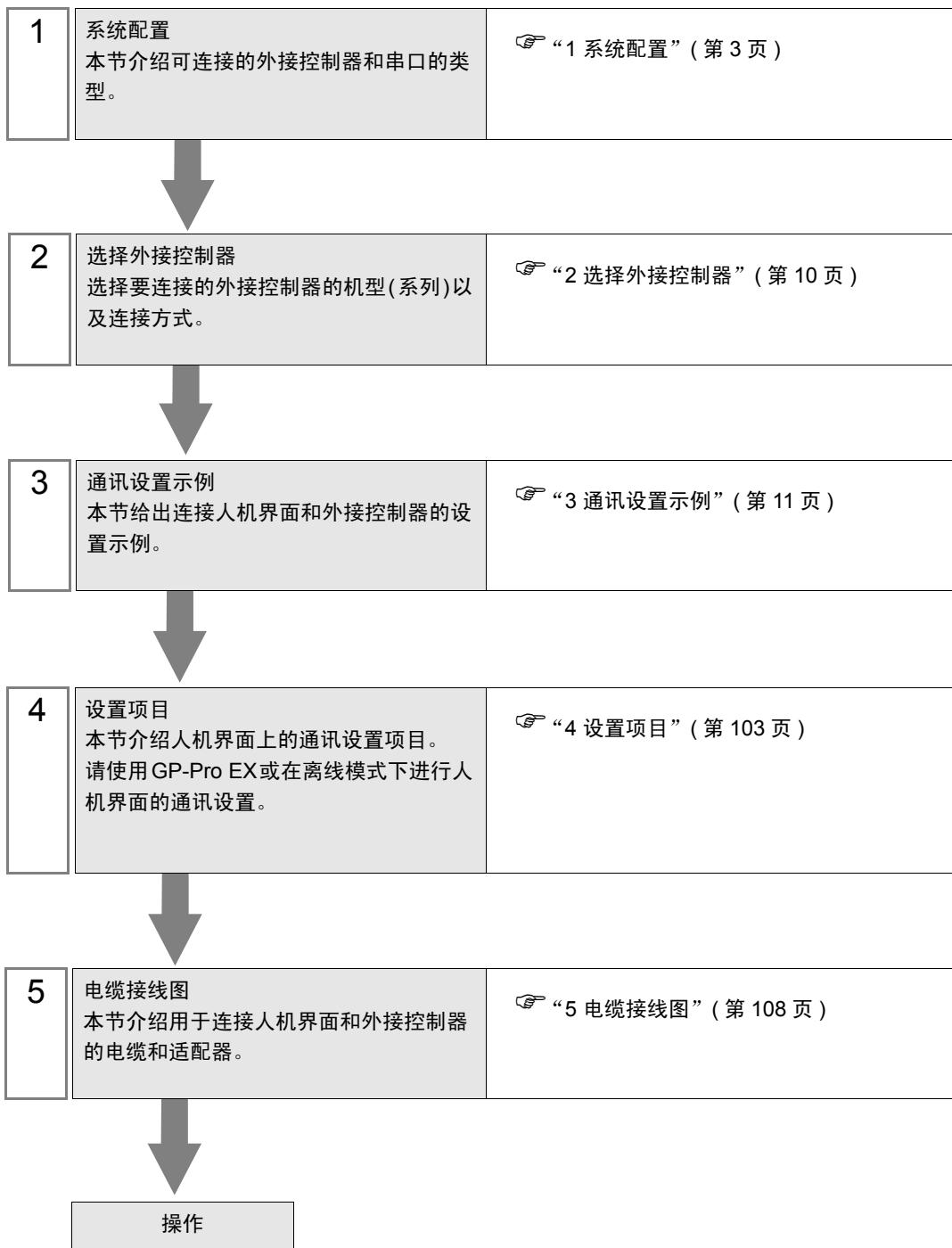
Temperature Controller 驱动程序

1	系统配置.....	3
2	选择外接控制器	10
3	通讯设置示例.....	11
4	设置项目	103
5	电缆接线图	108
6	支持的寄存器	190
7	寄存器和地址代码	263
8	错误消息	269

简介

本手册介绍如何连接人机界面和外接控制器（目标 PLC）。

在本手册中，将按以下章节顺序介绍连接步骤：



1 系统配置

RKC INSTRUMENT INC. 的外接控制器与人机界面连接时的系统配置如下表所示。

系列	CPU ^{*1}	通讯接口	串口类型	设置示例	电缆示意图
CB	CB100□□□□□-□□*□□-5□/□ CB400□□□□□-□□*□□-5□/□ CB500□□□□□-□□*□□-5□/□ CB700□□□□□-□□*□□-5□/□ CB900□□□□□-□□*□□-5□/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2线)	设置示例 1 (第 11 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
FB ^{*2}	FB900-□□-□*□□□1/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□1/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 1)	RS-232C	设置示例 2 (第 13 页)	电缆接线图 2 (第 116 页)
	FB900-□□-□*□□□4/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□4/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 1)	RS-422/485 (4线)	设置示例 3 (第 15 页)	电缆接线图 10 (第 156 页)
	FB900-□□-□*□□□5/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□5/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 1)	RS-422/485 (2线)	设置示例 4 (第 17 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
	FB900-□□-□*□□□Y/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□Y/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 2)			
	FB900-□□-□*□□□X/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□X/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 1)			
	FB900-□□-□*□□□W/□□-□□□□ FB400-□□-□*□□□W/□□-□□□□	控制器上的端子块 (Communication 1)	RS-232C	设置示例 2 (第 13 页)	电缆接线图 2 (第 116 页)
		控制器上的端子块 (Communication 2)	RS-422/485 (2线)	设置示例 4 (第 17 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
HA ^{*3}	HA900-□□-□□-□*□□-□□1□-□/□/□ HA900-□□-□□-□*□□-□□□1-□/□/□ HA901-□□-□□-□*□□-□□□1□-□/□/□ HA901-□□-□□-□*□□-□□□1-□/□/□ HA400-□□-□□-□*□□-□□1□-□/□/□ HA400-□□-□□-□*□□-□□□1-□/□/□ HA401-□□-□□-□*□□-□□□1□-□/□/□ HA401-□□-□□-□*□□-□□□1-□/□/□ HA930-□□-□□-□*□□-□□1-□/□/□ HA430-□□-□□-□*□□-□□1-□/□/□	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例 5 (第 19 页)	电缆接线图 2 (第 116 页)
	HA900-□□-□□-□*□□-□□5□-□/□/□ HA900-□□-□□-□*□□-□□□5-□/□/□ HA901-□□-□□-□*□□-□□□5□-□/□/□ HA901-□□-□□-□*□□-□□□5-□/□/□ HA400-□□-□□-□*□□-□□5□-□/□/□ HA400-□□-□□-□*□□-□□□5-□/□/□ HA401-□□-□□-□*□□-□□□5□-□/□/□ HA401-□□-□□-□*□□-□□□5-□/□/□ HA930-□□-□□-□*□□-□□5-□/□/□ HA430-□□-□□-□*□□-□□5-□/□/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2线)	设置示例 6 (第 21 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
	HA900-□□-□□-□*□□-□□□4-□/□/□ HA901-□□-□□-□*□□-□□□4-□/□/□ HA400-□□-□□-□*□□-□□□4-□/□/□ HA401-□□-□□-□*□□-□□□4-□/□/□ HA930-□□-□□-□*□□-□□4-□/□/□ HA430-□□-□□-□*□□-□□4-□/□/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (4线) ^{*4}	设置示例 7 (第 23 页)	电缆接线图 10 (第 156 页)

系列	CPU ^{*1}	通讯接口	串口类型	设置示例	电缆示意图
MA900 *3~5	MA900-4□□□□-□□-□*□□□-□5/□ MA901-8□□□□-□□-□*□□□-□5/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 8 (第 25 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
	MA900-4□□□□-□□-□*□□□-□4/□ MA901-8□□□□-□□-□*□□□-□4/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例 9 (第 27 页)	电缆接线图 10 (第 156 页)
	MA900-4□□□□-□□-□*□□□-□1/□ MA901-8□□□□-□□-□*□□□-□1/□	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例 10 (第 29 页)	电缆接线图 2 (第 116 页)
SRV	V-TIO-A-□□□□-□□*□□□-□□-□-□ V-TIO-C-□□□□-□□*□□□-□□-□-□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 14 (第 37 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
SRX	X-TIO-A-□□-□□*□□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 15 (第 39 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
SA100	SA100□□□□-□□-□*□□-5□/□□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 16 (第 41 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
SA200	SA200□□□□-□□-□*□□-5□/□□□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 17 (第 43 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
SR Mini HG (H-PCP- A/B)	H-PCP-□-□1N-□*□□	控制器上的模块接 头 1	RS-232C	设置示例 38 (第 85 页)	电缆接线图 11 (第 160 页)
	H-PCP-□-□4N-□*□□	控制器上的模块接 头	RS-422/485 (4 线)	设置示例 39 (第 87 页)	电缆接线图 8 (第 144 页)
SR Mini HG (H-PCP- J)	H-PCP-J-□4□-D*□□	控制器上的 COM.PORT1 和 COM.PORT2	RS-422/485 (4 线)	设置示例 20 (第 49 页)	电缆接线图 4 (第 122 页)
	H-PCP-J-□5□-D*□□		RS-422/485 (2 线)	设置示例 21 (第 51 页)	电缆接线图 5 (第 126 页)
	H-PCP-J-□□1-D*□□	控制器上的 COM.PORT3	RS-232C	设置示例 22 (第 53 页)	电缆接线图 12 (第 161 页)
	H-PCP-J-□□4-D*□□		RS-422/485 (4 线)	设置示例 20 (第 49 页)	电缆接线图 6 (第 133 页)
	H-PCP-J-□□5-D*□□		RS-422/485 (2 线)	设置示例 21 (第 51 页)	电缆接线图 7 (第 137 页)
REX- F9000	F9000-□□□-□*□□/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 13 (第 35 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)
REX-F	F400□□□-□□*□□-□□□-1□ F700□□□-□□*□□-□□□-1□ F900□□□-□□*□□-□□□-1□	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例 23 (第 55 页)	电缆接线图 2 (第 116 页)
	F400□□□-□□*□□-□□□-4□ F700□□□-□□*□□-□□□-4□ F900□□□-□□*□□-□□□-4□	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例 24 (第 57 页)	电缆接线图 10 (第 156 页)
	F400□□□-□□*□□-□□□-5□ F700□□□-□□*□□-□□□-5□ F900□□□-□□*□□-□□□-5□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例 25 (第 59 页)	电缆接线图 1 (第 108 页)

系列	CPU ^{*1}	通讯接口	串口类型	设置示例	电缆示意图
REX-D	D400□-□*□□-□-4 D700□-□*□□-□-4 D900□-□*□□-□-4	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例18 (第 45 页)	电缆接线图3 (第 117 页)
	D100□-□□*□□-□□-5□ D400□-□*□□-□-5 D700□-□*□□-□-5 D900□-□*□□-□-5	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例19 (第 47 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
REX-G9	G9□□□-□*□□□-□□-1/A	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例26 (第 61 页)	电缆接线图2 (第 116 页)
	G9□□□-□*□□□-□□-4/A	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例27 (第 63 页)	电缆接线图10 (第 156 页)
	G9□□□-□*□□□-□□-2/A	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例28 (第 65 页)	电缆接线图9 (第 149 页)
REX-P300	P300□□□-□□-□*D-□□□□-1	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例29 (第 67 页)	电缆接线图2 (第 116 页)
	P300□□□-□□-□*D-□□□□-4	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例30 (第 69 页)	电缆接线图3 (第 117 页)
	P300□□□-□□-□*D-□□□□-5	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例31 (第 71 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
REX-P250	P250□□□-□*□-□□-1	控制器上的端子块	RS-232C	设置示例32 (第 73 页)	电缆接线图2 (第 116 页)
	P250□□□-□*□-□□-2	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例33 (第 75 页)	电缆接线图9 (第 149 页)
REX-AD	AD410□-□*□-□-□-4/CE	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例34 (第 77 页)	电缆接线图3 (第 117 页)
	AD410□-□*□-□-□-5/CE	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例35 (第 79 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
REX-PG	PG410□□*□□-□4	控制器上的端子块	RS-422/485 (4 线)	设置示例36 (第 81 页)	电缆接线图3 (第 117 页)
	PG410□□*□□-□5	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例37 (第 83 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
AE500	AE500□□□-□*□□□□-5□/□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例11 (第 31 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
LE100	LE100-□□*□5□□-□□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例12 (第 33 页)	电缆接线图1 (第 108 页)
SRZ (Z-TIO)	Z-TIO-A□-□□□□/□□-□□□□ Z-TIO-B□-□□/□N□-□□□□ Z-TIO-C□-□□□□/□□-□□□□ Z-TIO-D□-□□/□N□-□□□□	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例40 (第 89 页)	电缆接线图13 (第 162 页)
SRZ (Z-DIO)	Z-DIO-A□-□□/□-□□□□□□ Z-DIO-A□-□□/N	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例41 (第 91 页)	电缆接线图13 (第 162 页)
SRZ (Z-CT)	Z-CT-A□/□-□□ Z-CT-A□/N	控制器上的端子块	RS-422/485 (2 线)	设置示例42 (第 93 页)	电缆接线图13 (第 162 页)

系列	CPU ^{*1}	通讯接口	串口类型	设置示例	电缆示意图
SRZ (Z-COM)	Z-COM-A-4□/□□□□ Z-COM-A-4□/N	COM.PORT1 COM.PORT2 (控制器上)	RS-422/485 (4 线)	设置示例43 (第 95 页)	电缆接线图14 (第 172 页)
	Z-COM-A-5□/□□□□ Z-COM-A-5□/N		RS-422/485 (2 线)	设置示例44 (第 97 页)	电缆接线图15 (第 179 页)
	Z-COM-A-□4/□□□□ Z-COM-A-□4/N	COM.PORT3 COM.PORT4 (控制器上)	RS-422/485 (4 线)	设置示例45 (第 99 页)	电缆接线图14 (第 172 页)
	Z-COM-A-□5/□□□□ Z-COM-A-□5/N		RS-422/485 (2 线)	设置示例46 (第 101 页)	电缆接线图15 (第 179 页)

*1 模式数据“□”取决于配件的类型。

*2 共有两个通讯接口：Communication 1 和 Communication 2。

Communication 1 用于主机通讯，而 Communication 2 用于控制器间通讯，但也可用于主机通讯。如果将 Communication 2 用于主机通讯，则必须更改其协议（设置为 RKC 通讯）。

*3 未指定区号，将默认使用“控制区”。

*4 仅通讯端口 2 支持 RS-422 连接。

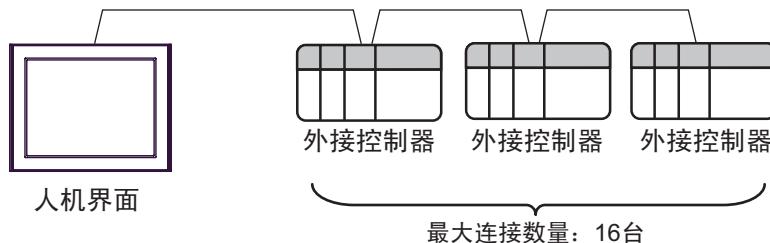
*5 仅支持单点模式，目前尚不支持多点模式。

■ 连接配置

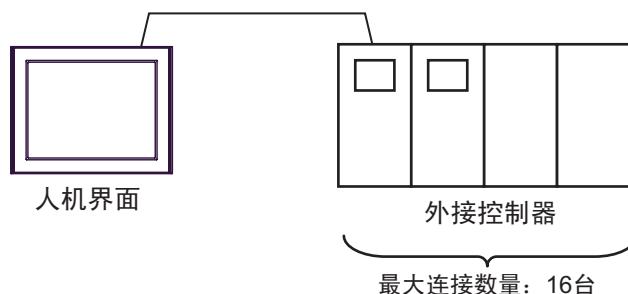
- 1:1 连接



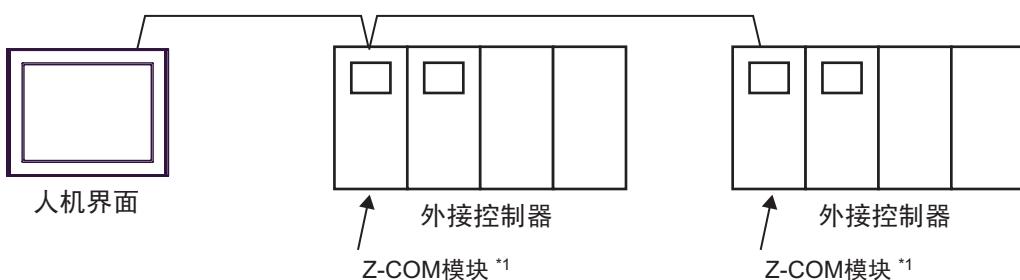
- 1:n 连接



- 1:n 连接 (适用于 SRZ(Z-TIO)、SRZ (Z-DIO) 和 SRZ(Z-CT) 系列)



- 1:n 连接 (适用于 SRZ(Z-COM) 系列)



*1 最多可连接 16 个 Z-COM 模块。

■ IPC 的串口

连接 IPC 与外接控制器时，可用的串口取决于系列和串口类型。详情请参阅 IPC 的手册。

可用串口

系列	可用接口		
	RS-232C	RS-422/485(4 线)	RS-422/485(2 线)
PS-2000B	COM1 ^{*1} , COM2, COM3 ^{*1} , COM4	-	-
PS-3450A, PS-3451A, PS3000-BA, PS3001-BD	COM1, COM2 ^{*1*2}	COM2 ^{*1*2}	COM2 ^{*1*2}
PS-3650A(T41 机型), PS-3651A(T41 机型)	COM1 ^{*1}	-	-
PS-3650A(T42 机型), PS-3651A(T42 机型)	COM1 ^{*1*2} , COM2	COM1 ^{*1*2}	COM1 ^{*1*2}
PS-3700A (Pentium®4-M) PS-3710A	COM1 ^{*1} , COM2 ^{*1} , COM3 ^{*2} , COM4	COM3 ^{*2}	COM3 ^{*2}
PS-3711A	COM1 ^{*1} , COM2 ^{*2}	COM2 ^{*2}	COM2 ^{*2}
PS4000 ^{*3}	COM1, COM2	-	-
PL3000	COM1 ^{*1*2} , COM2 ^{*1} , COM3, COM4	COM1 ^{*1*2}	COM1 ^{*1*2}

*1 可在 RI/5V 之间切换。如有需要，请使用 IPC 上的开关进行切换。

*2 用 DIP 开关设置串口类型。请根据拟使用的串口类型进行以下设置。

*3 在外接控制器与扩展槽上的 COM 接口之间进行通讯时，仅支持 RS-232C。但是，因 COM 接口规格的缘故，不能执行 ER(DTR/CTS) 控制。

与外接控制器连接时，请使用自备电缆，并禁用 1、4、6 和 9 号针脚。

关于针脚排列的详情，请参阅 IPC 手册。

DIP 开关设置：RS-232C

DIP 开关	设置	描述
1	OFF ^{*1}	保留 (保持 OFF)
2	OFF	串口类型：RS-232C
3	OFF	
4	OFF	SD(TXD) 数据的输出模式：保持输出
5	OFF	SD(TXD) 终端电阻 (220Ω)：无
6	OFF	RD(RXD) 终端电阻 (220Ω)：无
7	OFF	SDA(TXA) 和 RDA(RXA) 的短路：不可用
8	OFF	SDB(TXB) 和 RDB(RXB) 的短路：不可用
9	OFF	RS(RTS) 自动控制模式：禁用
10	OFF	

*1 当使用 PS-3450A、PS-3451A、PS3000-BA 和 PS3001-BD 时，请将设定值置 ON。

DIP 开关设置: RS-422/485(4 线)

DIP 开关	设置	描述
1	OFF	保留 (保持 OFF)
2	ON	
3	ON	串口类型: RS-422/485
4	OFF	SD(TXD) 数据的输出模式: 保持输出
5	OFF	SD(TXD) 终端电阻 (220Ω): 无
6	OFF	RD(RXD) 终端电阻 (220Ω): 无
7	OFF	SDA(TXA) 和 RDA(RXA) 的短路: 不可用
8	OFF	SDB(TXB) 和 RDB(RXB) 的短路: 不可用
9	OFF	
10	OFF	RS(RTS) 自动控制模式: 禁用

DIP 开关设置: RS-422/485(2 线)

DIP 开关	设置	描述
1	OFF	保留 (保持 OFF)
2	ON	
3	ON	串口类型: RS-422/485
4	OFF	SD(TXD) 数据的输出模式: 保持输出
5	OFF	SD(TXD) 终端电阻 (220Ω): 无
6	OFF	RD(RXD) 终端电阻 (220Ω): 无
7	ON	SDA(TXA) 和 RDA(RXA) 的短路: 可用
8	ON	SDB(TXB) 和 RDB(RXB) 的短路: 可用
9	ON	
10	ON	RS(RTS) 自动控制模式: 启用

2 选择外接控制器

选择要连接到人机界面的外接控制器。



设置项目	设置描述
控制器 /PLC 数量	输入 1 到 4 之间的整数表示连接到人机界面的外接控制器的数量。
制造商	选择要连接的外接控制器的制造商。请选择 “RKC INSTRUMENT INC.”。
系列	选择要连接的外接控制器的机型 (系列) 以及连接方法。选择 “Temperature Controller”。 在系统配置中确认 “Temperature Controller” 支持所连接的外接控制器。 ☞ “1 系统配置” (第 3 页)
端口	选择要连接到外接控制器的人机界面接口。
使用系统区	此驱动程序无此项。

3 通讯设置示例

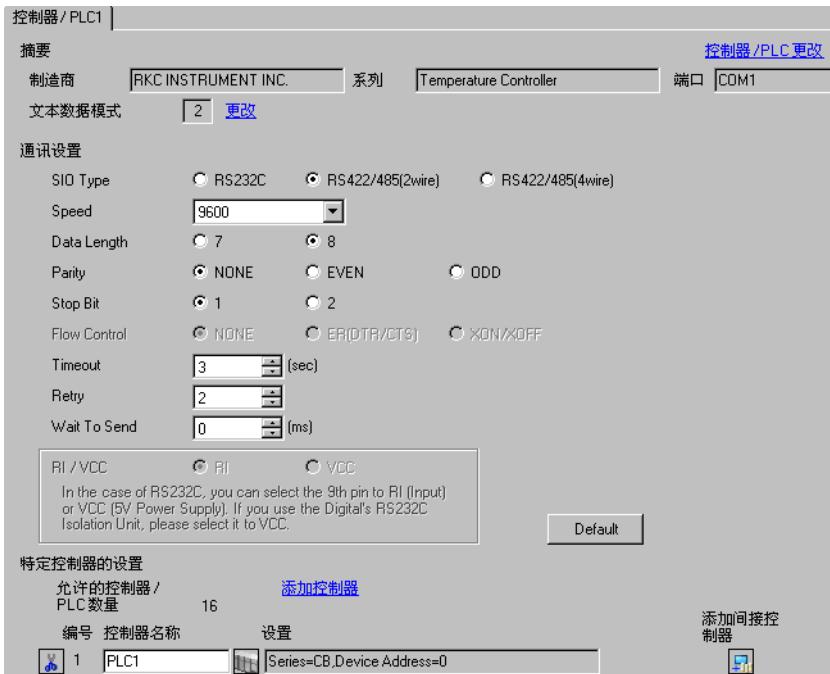
Pro-face 推荐的人机界面与外接控制器的通讯设置示例如下所示。

3.1 设置示例 1

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从通讯设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	2
bIT	0

注 释

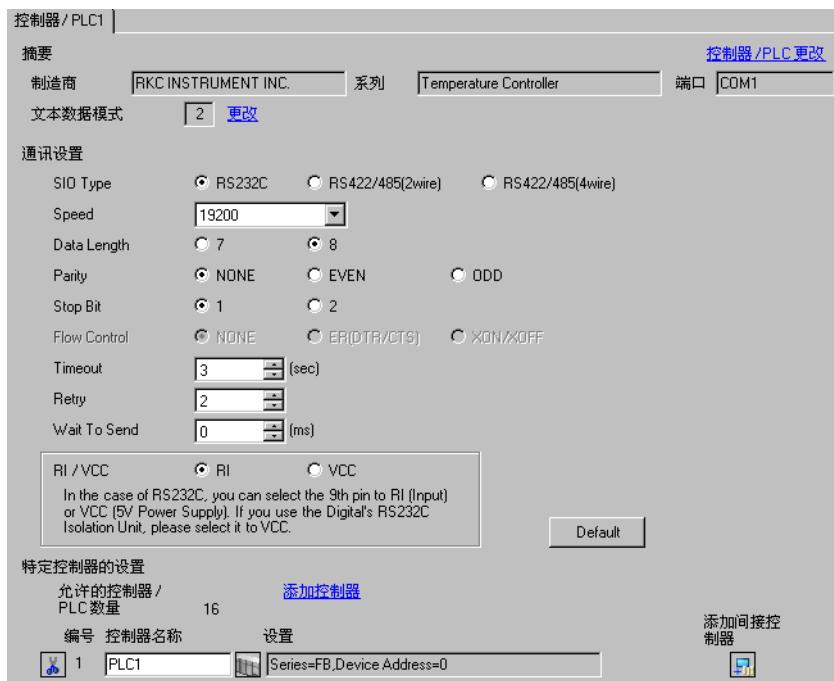
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.2 设置示例 2

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按几次 \wedge 键，指定 F60，然后按 SET 键。
3. 将 CMP1 设置为 0。
4. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从工程模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
6. 按几次 SET 键选择参数。
7. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
8. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
9. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	19.2
bIT1	8n1

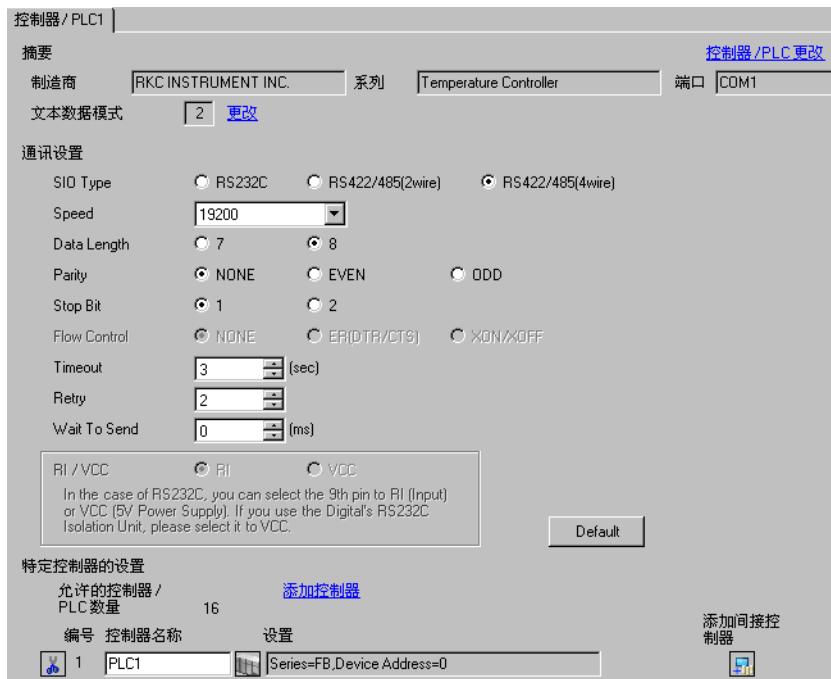
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.3 设置示例 3

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按几次 \wedge 键，指定 F60，然后按 SET 键。
3. 将 CMP1 设置为 0。
4. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从工程模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
6. 按几次 SET 键选择参数。
7. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
8. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
9. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	19.2
bIT1	8n1

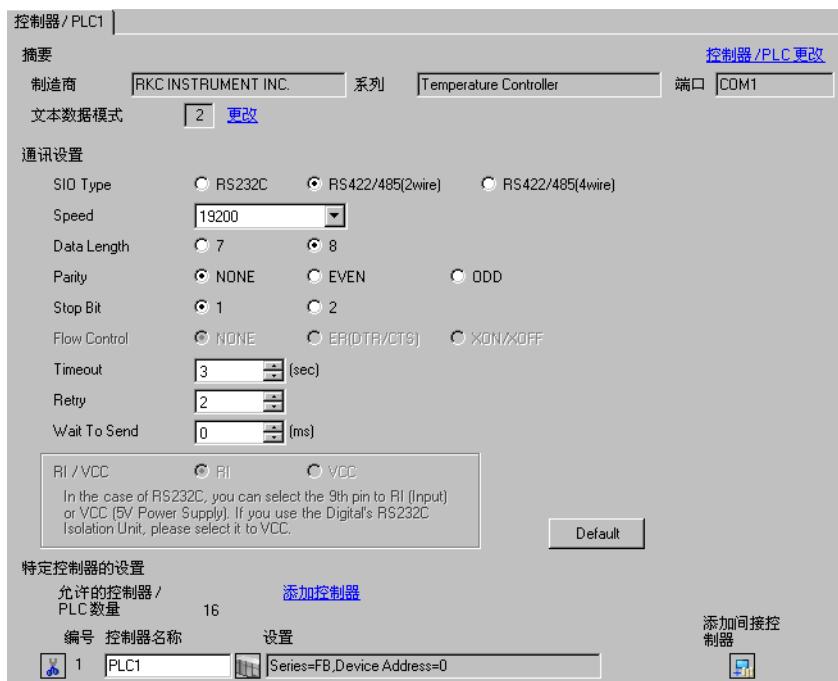
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.4 设置示例 4

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按几次 \wedge 键，指定 F60，然后按 SET 键。
3. 将 CMP1 设置为 0。
4. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从工程模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
6. 按几次 SET 键选择参数。
7. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
8. 按下 SET 键的同时按 < MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
9. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	19.2
bIT1	8n1

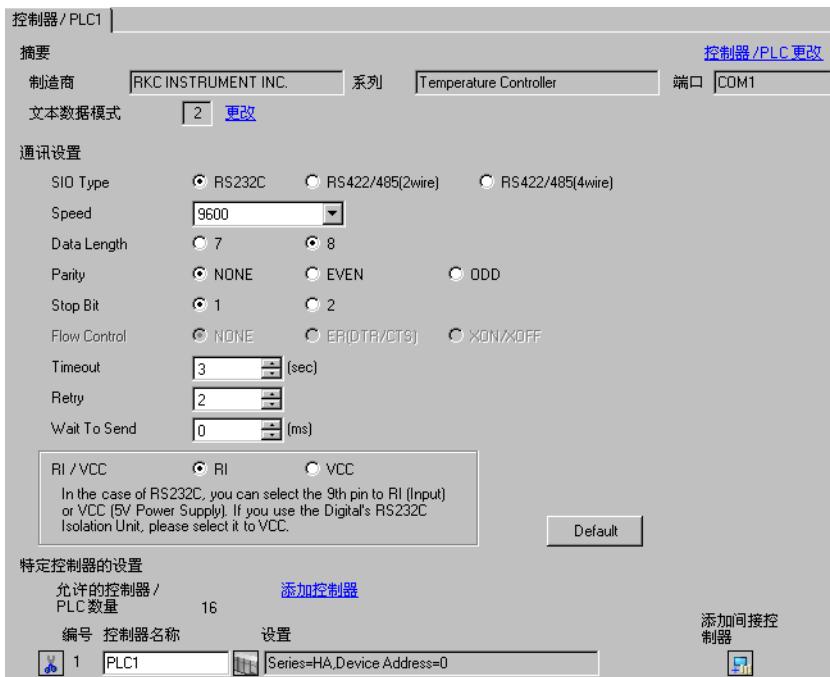
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.5 设置示例 5

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SV 设置与监控模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 SV 设置与监控模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	9.6
bIT1	8n1

注 释

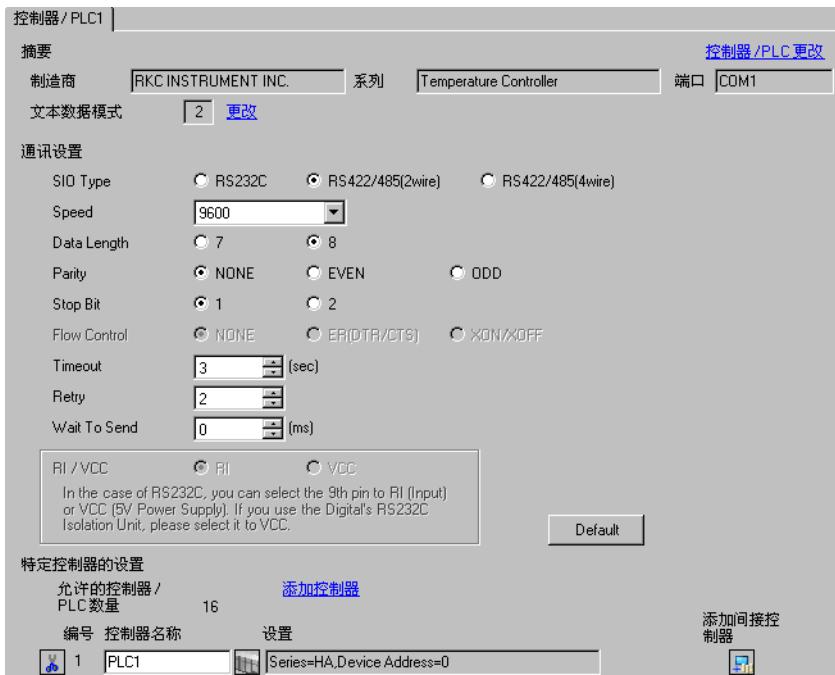
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.6 设置示例 6

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SV 设置与监控模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 SV 设置与监控模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	9.6
bIT1	8n1

注 释

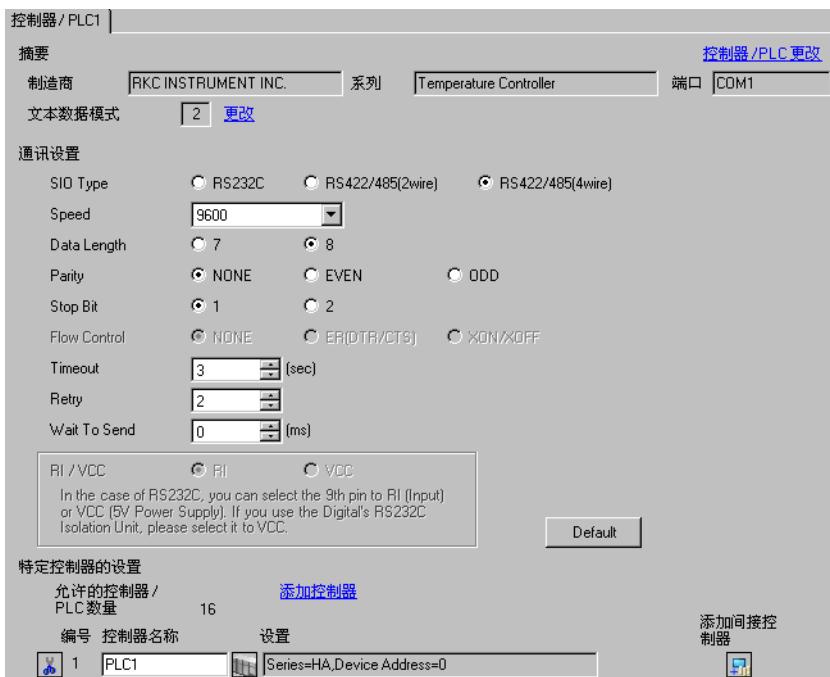
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.7 设置示例 7

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SV 设置与监控模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< MODE 键，从 SETUP 设置模式切换到 SV 设置与监控模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add1	0
bPS1	9.6
bIT1	8n1

注 释

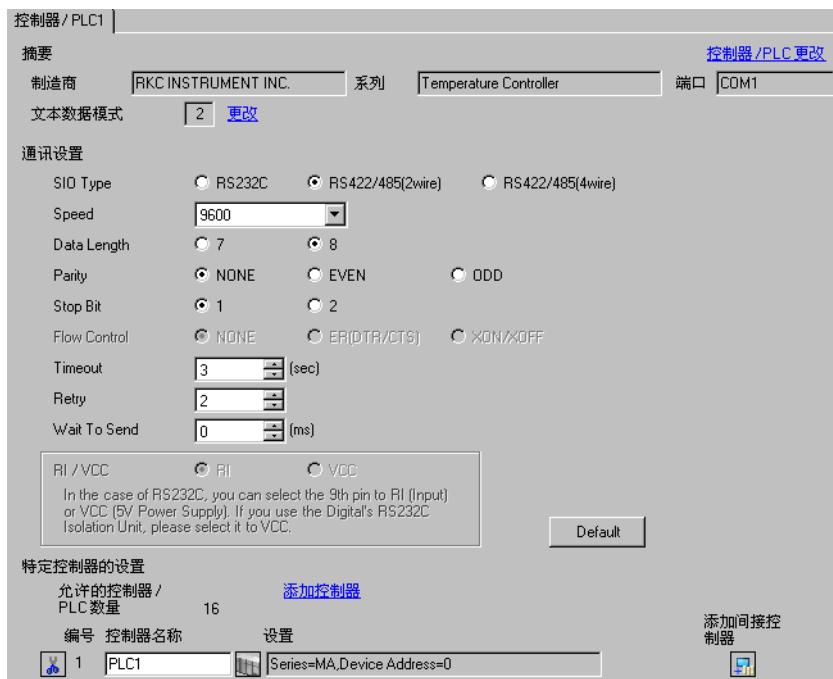
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.8 设置示例 8

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键和 <R/S 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	960
bIT	8n1

注 释

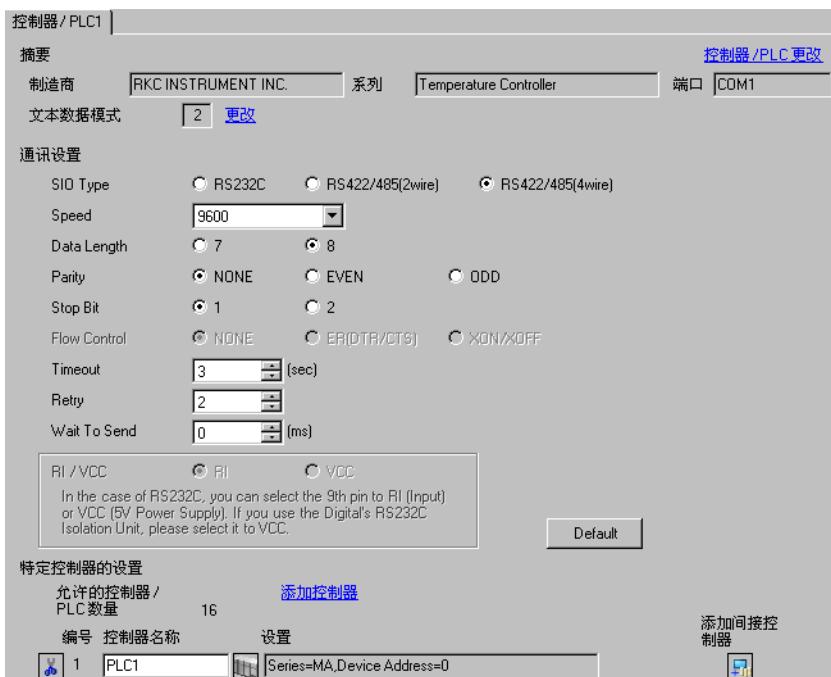
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.9 设置示例 9

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键和 <R/S 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	960
bIT	8n1

注 释

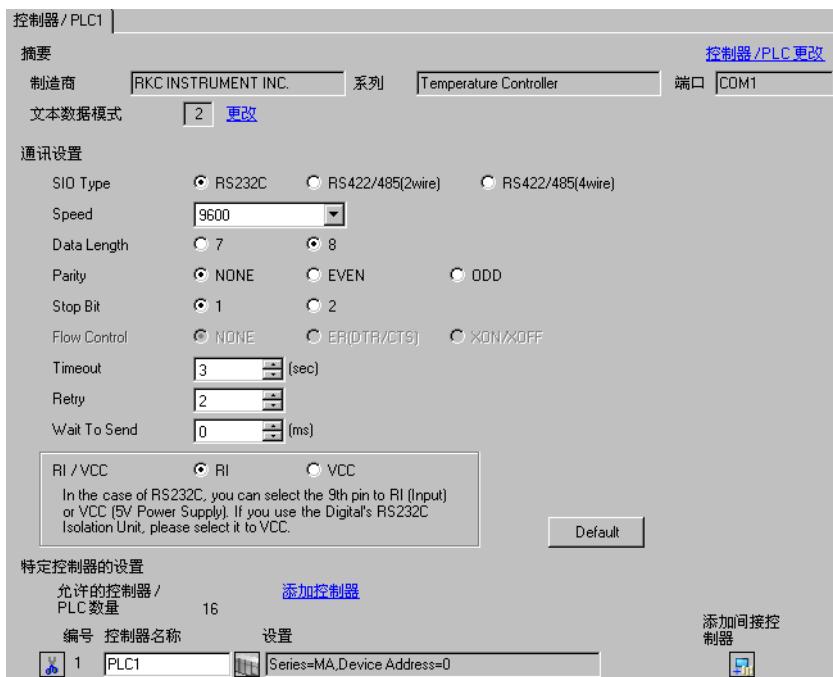
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.10 设置示例 10

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键和 <R/S 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按 <R/S 键，从 SETUP 设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	960
bIT	8n1

注 释

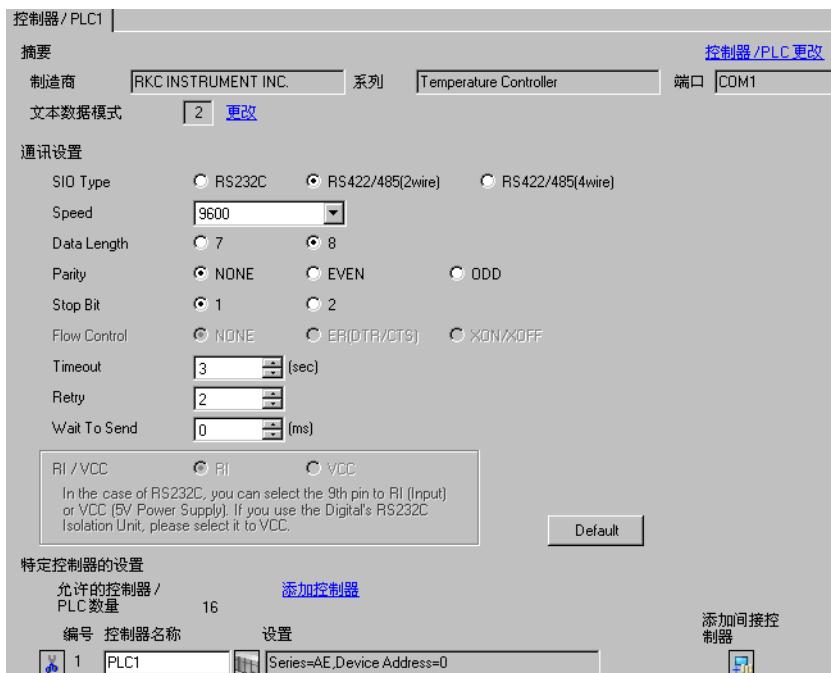
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.11 设置示例 11

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从 PV 显示模式切换到通讯设置模式。
将显示控制器地址的设置项目。
2. 按 SET 键，显示待设置的通讯项目。
每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
3. 按< R/S 键，进入值设置画面。按 \wedge / \vee 键输入设定值。
4. 按 SET 键，注册输入值。
5. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从通讯设置模式切换到 PV 显示模式。

◆ 设定值

Add	0
bPS	2
bIT	0

注 释

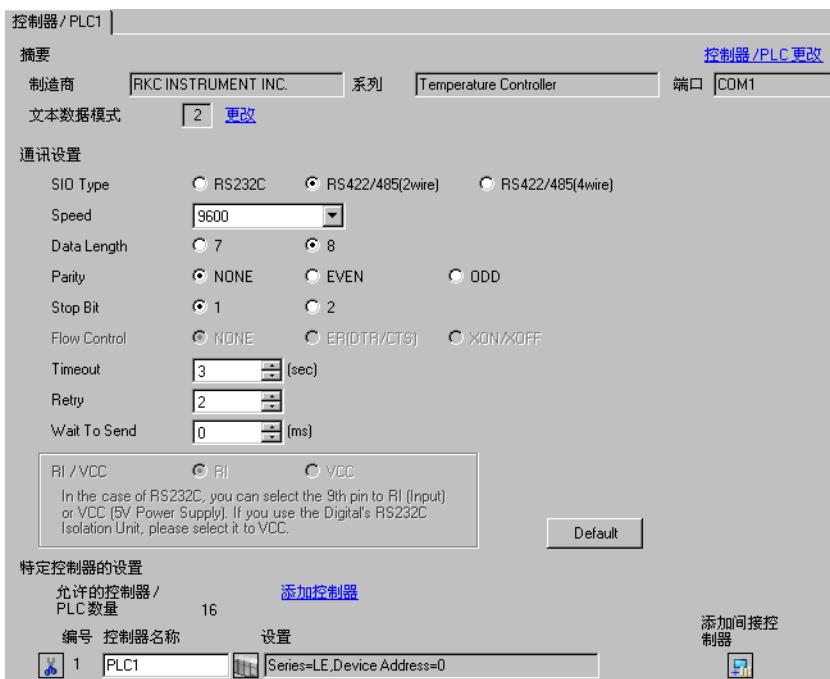
• 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.12 设置示例 12

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 \vee 键的同时按 SET 键，从 PV 显示模式切换到设备配置设置模式。
然后将显示通讯参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示通讯参数组 “PG10”。
3. 按 SET 键，显示待设置的通讯项目。
每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键更改通讯设置。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	2
bIT	0

注 释

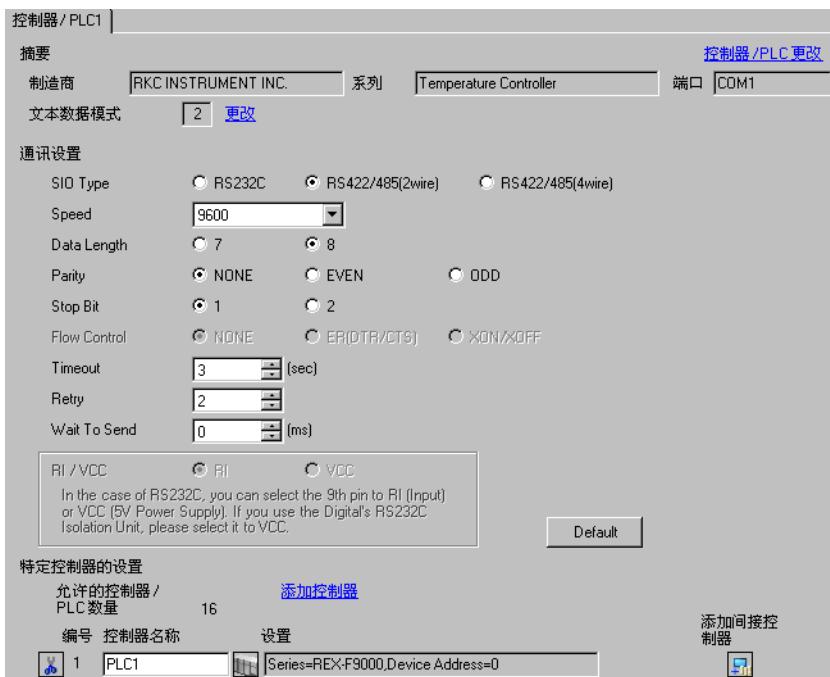
• 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.13 设置示例 13

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 设置外接控制器为 STOP 状态。

按 MODE 键，显示“Operation execution (RUN) /STOP transfer”，然后按 \vee 键设置为 STOP 模式。

2. 按 SET 键，从 SV 设置模式切换到操作员设置模式。

3. 按下并保持 SET 键 5 秒以上，从操作员设置模式切换到 SETUP 模式。

4. 按 \wedge 键，显示 PG24。

5. 每按一次 SET 键，都将切换设置项目。

显示需要设置的项目，然后使用 \wedge / \vee 或切换键选择设置的内容。

6. 按 SET 键，确定设置的内容。

7. 按 MODE 键，显示“Operation execution (RUN)/STOP transfer”，然后按 \wedge 键设置为 RUN 模式。

◆ 设定值

Add	0
bPS	3
bIT	0
CMPS	0

注 释

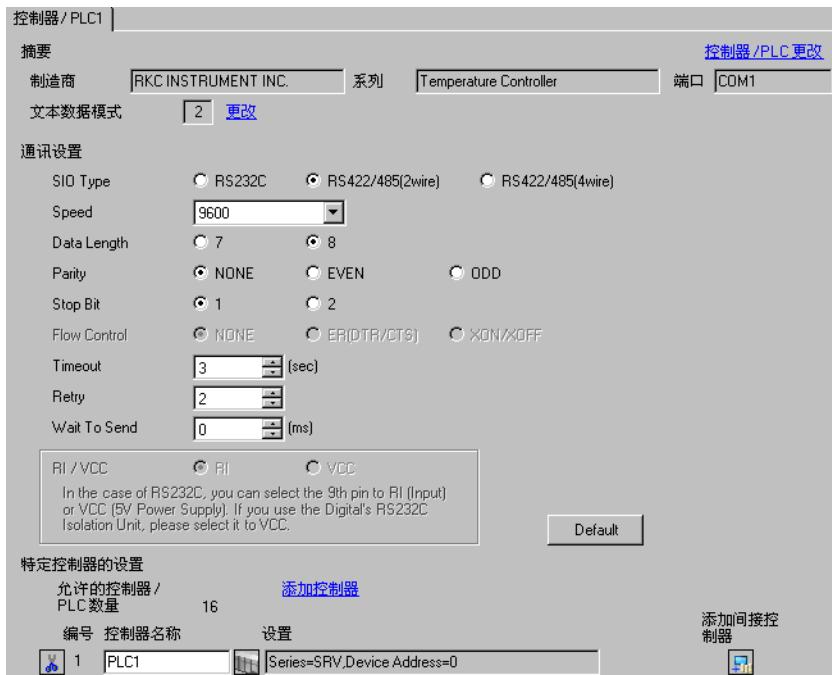
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.14 设置示例 14

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的旋转开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的旋转开关设置模块地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置通讯速率和数据位配置。

◆ 设定值

旋转开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

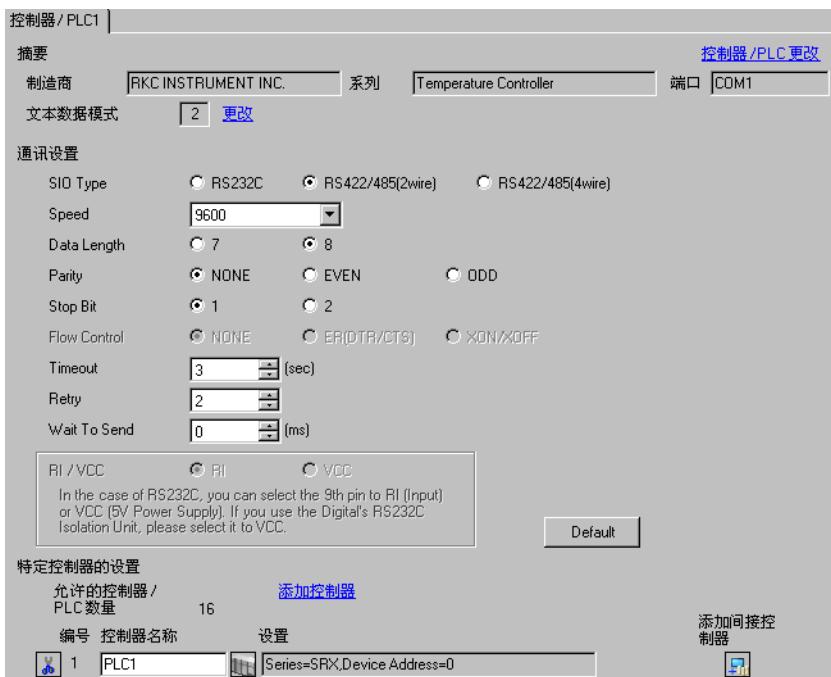
DIP 开关	设置	描述
SW1	ON	通讯速率
SW2	OFF	
SW3	ON	数据位配置
SW4	OFF	
SW5	OFF	协议配置
SW6	OFF	
SW7	OFF	固定
SW8	OFF	

3.15 设置示例 15

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的旋转开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的旋转开关设置模块地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置通讯速率和数据位配置。

◆ 设定值

旋转开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

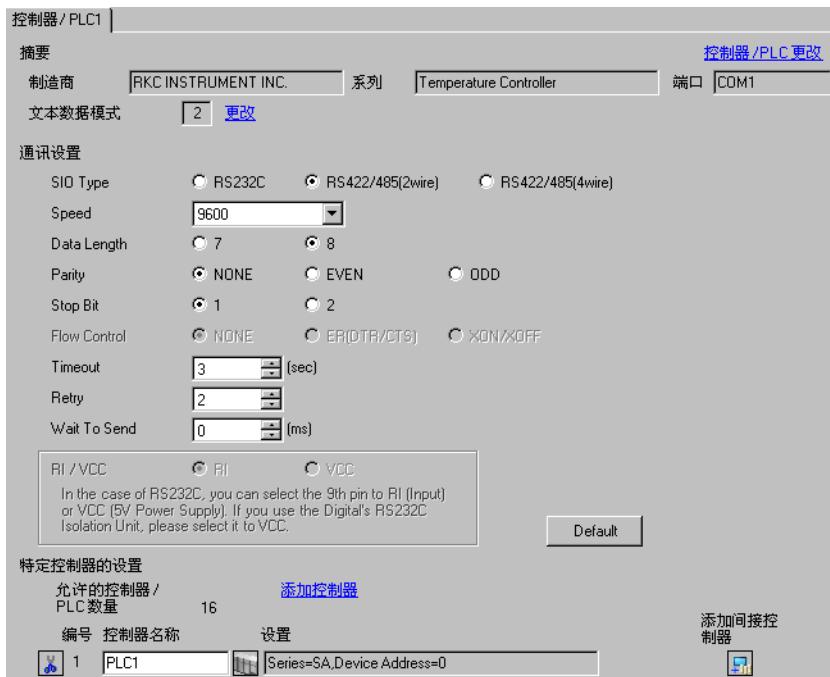
DIP 开关	设置	描述
SW1	ON	通讯速率
SW2	OFF	
SW3	ON	数据位配置
SW4	OFF	
SW5	OFF	协议配置
SW6	OFF	
SW7	OFF	固定
SW8	OFF	

3.16 设置示例 16

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从通讯设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	960
bIT	8n1

注 释

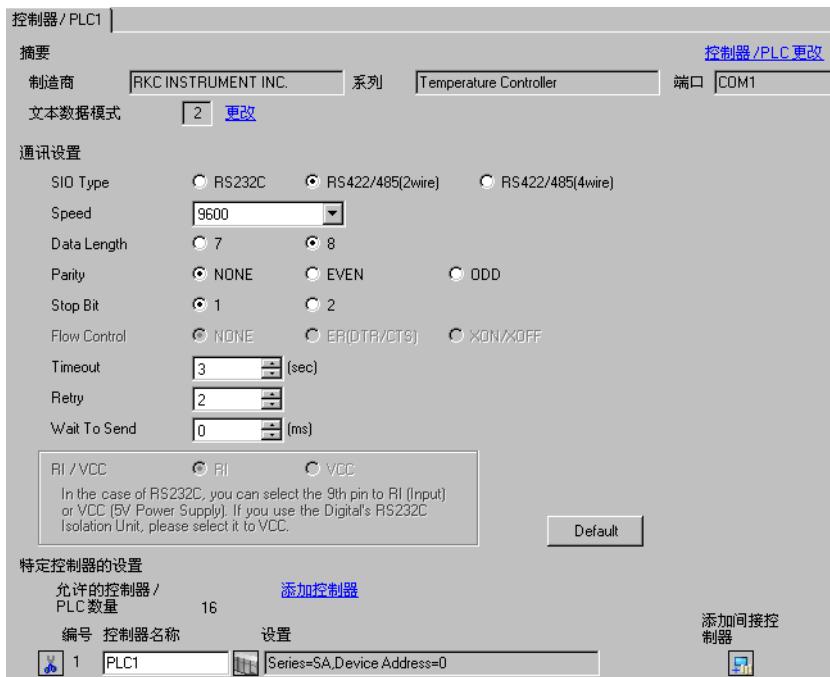
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.17 设置示例 17

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、< R/S、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从 PV/SV 显示模式切换到通讯设置模式。
2. 按 SET 键选择参数。
3. 按 \wedge / \vee 键更改设置。
4. 按下 SET 键的同时按< R/S 键，从通讯设置模式切换到 PV/SV 显示模式。
5. 温控器关机，然后再次开机，确认设置。

◆ 设定值

Add	0
bPS	960
bIT	8n1

注 释

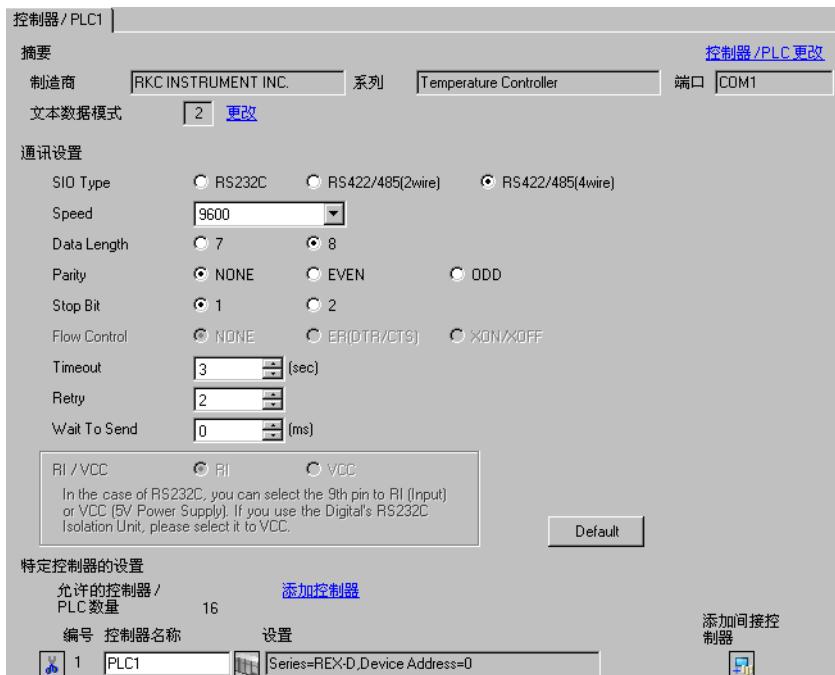
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.18 设置示例 18

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SEL、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG8”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
5. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
6. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
7. 按几次 SEL 键，显示 Add。
8. 按 \wedge / \vee 键输入设定值，然后按 SEL 键确认输入值。
9. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
10. 外接控制器关机，然后再次开机。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

注 释

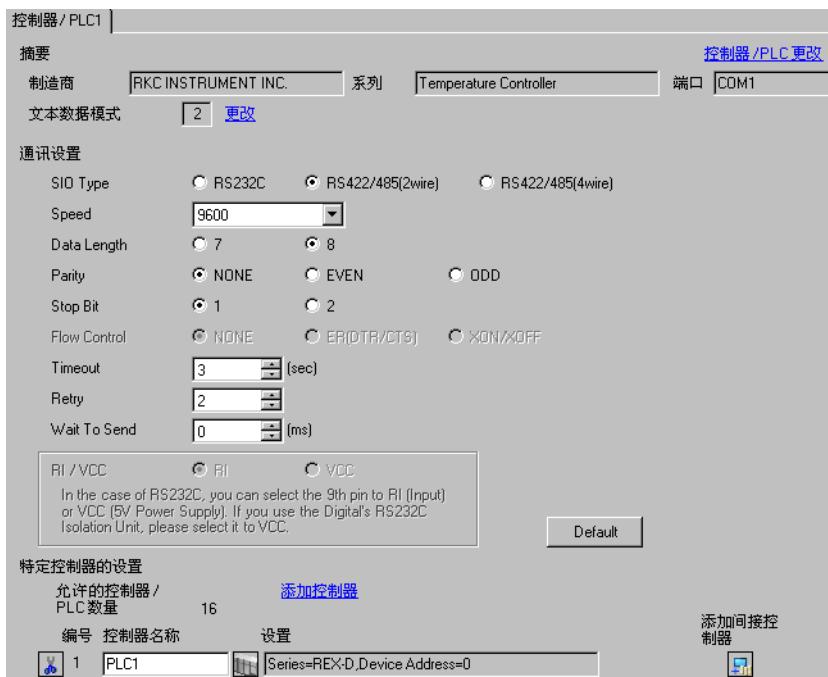
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.19 设置示例 19

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SEL、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG8”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
5. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
6. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
7. 按几次 SEL 键，显示 Add。
8. 按 \wedge / \vee 键输入设定值，然后按 SEL 键确认输入值。
9. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
10. 外接控制器关机，然后再次开机。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

注 释

- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.20 设置示例 20

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置]，点击 [控制器 /PLC]，显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情，请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框，可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器，然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器，请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器]，从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的旋转开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的旋转开关设置模块地址。
2. 从主程序删除温控器，然后使用温控器上的 DIP 开关设置通讯速率和数据配置。

◆ 设定值

旋转开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

DIP 开关	设置	描述
SW1	OFF	数据配置
SW2	OFF	
SW3	ON	通讯速率
SW4	OFF	

3.21 设置示例 21

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的旋转开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的旋转开关设置模块地址。
2. 从主程序删除温控器，然后使用温控器上的 DIP 开关设置通讯速率和数据配置。

◆ 设定值

旋转开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

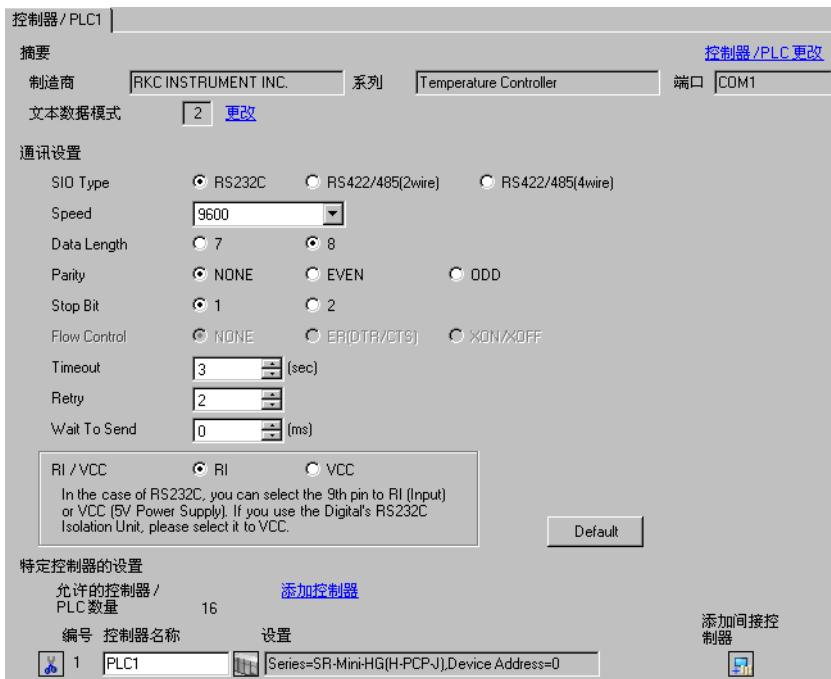
DIP 开关	设置	描述
SW1	OFF	数据配置
SW2	OFF	
SW3	ON	通讯速率
SW4	OFF	

3.22 设置示例 22

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的旋转开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的旋转开关设置模块地址。
2. 从主程序删除温控器，然后使用温控器上的 DIP 开关设置通讯速率和数据配置。

◆ 设定值

旋转开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

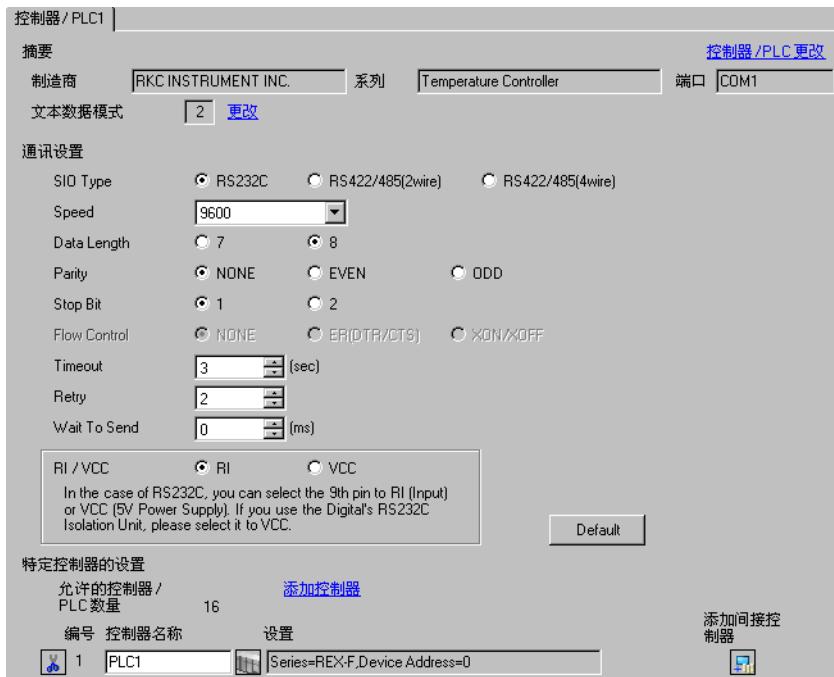
DIP 开关	设置	描述
SW1	OFF	数据配置
SW2	OFF	
SW3	ON	通讯速率
SW4	OFF	

3.23 设置示例 23

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 设置外接控制器为 STOP 状态。
按几次 MODE 键，显示“Operation execution (RUN) /STOP transfer”，然后按 \vee 键设置为 STOP 模式。
2. 按 SET 键，调用设置的操作员级别 1。
3. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用设置的操作员级别 2。
4. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用工程师级别。
5. 按几次 \vee 键，显示 PG24。
6. 按 SET 键，显示设置的内容。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
7. 使用 \wedge / \vee 键输入设置内容，然后按 SET 键。
8. 按 MODE 键，显示“Operation execution (RUN)/STOP transfer”，然后按 \wedge 键设置为 RUN 模式。

◆ 设定值

Add	0
bPS	3
bIT	11

注 释

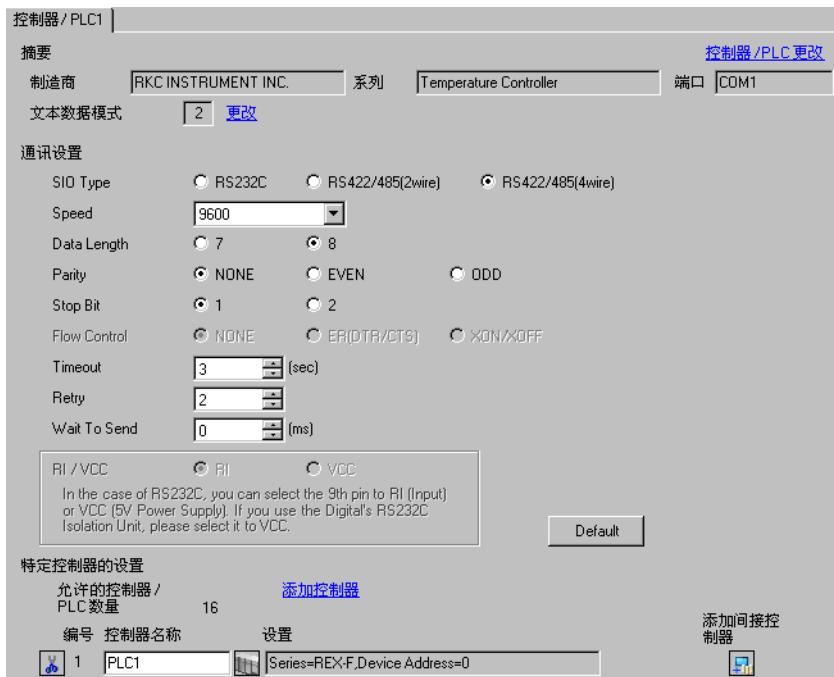
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.24 设置示例 24

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 设置外接控制器为 STOP 状态。
按几次 MODE 键，显示“Operation execution (RUN) /STOP transfer”，然后按 \vee 键设置为 STOP 模式。
2. 按 SET 键，调用设置的操作员级别 1。
3. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用设置的操作员级别 2。
4. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用工程师级别。
5. 按几次 \vee 键，显示 PG24。
6. 按 SET 键，显示设置的内容。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
7. 使用 \wedge / \vee 键输入设置内容，然后按 SET 键。
8. 按 MODE 键，显示“Operation execution (RUN)/STOP transfer”，然后按 \wedge 键设置为 RUN 模式。

◆ 设定值

Add	0
bPS	3
bIT	11

注 释

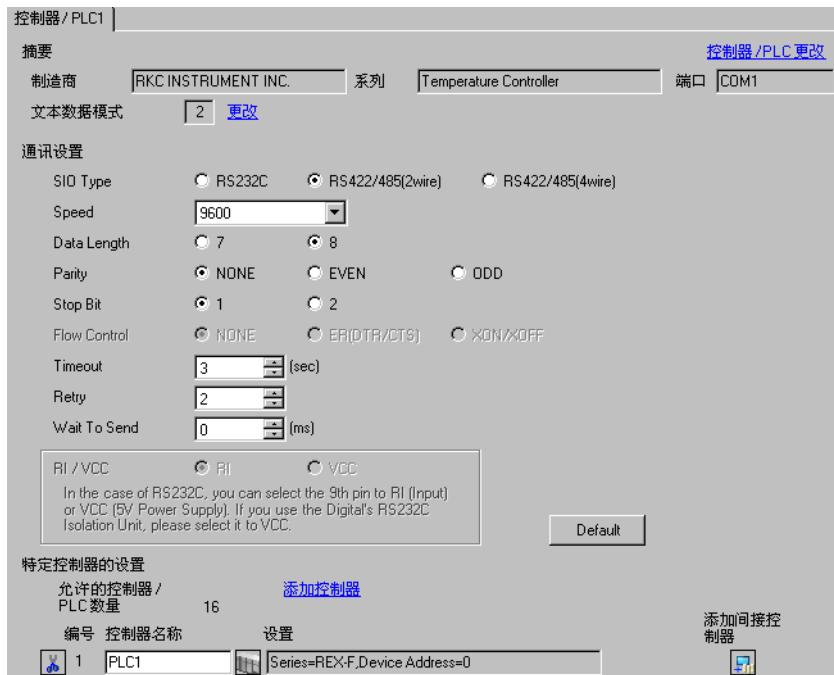
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.25 设置示例 25

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 设置外接控制器为 STOP 状态。

按几次 MODE 键，显示“Operation execution (RUN) /STOP transfer”，然后按 \vee 键设置为 STOP 模式。

2. 按 SET 键，调用设置的操作员级别 1。

3. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用设置的操作员级别 2。

4. 按下 SET 键并保持 5 秒以上，调用工程师级别。

5. 按几次 \vee 键，显示 PG24。

6. 按 SET 键，显示设置的内容。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。

7. 使用 \wedge / \vee 键输入设置内容，然后按 SET 键。

8. 按 MODE 键，显示“Operation execution (RUN)/STOP transfer”，然后按 \wedge 键设置为 RUN 模式。

◆ 设定值

Add	0
bPS	3
bIT	11

注 释

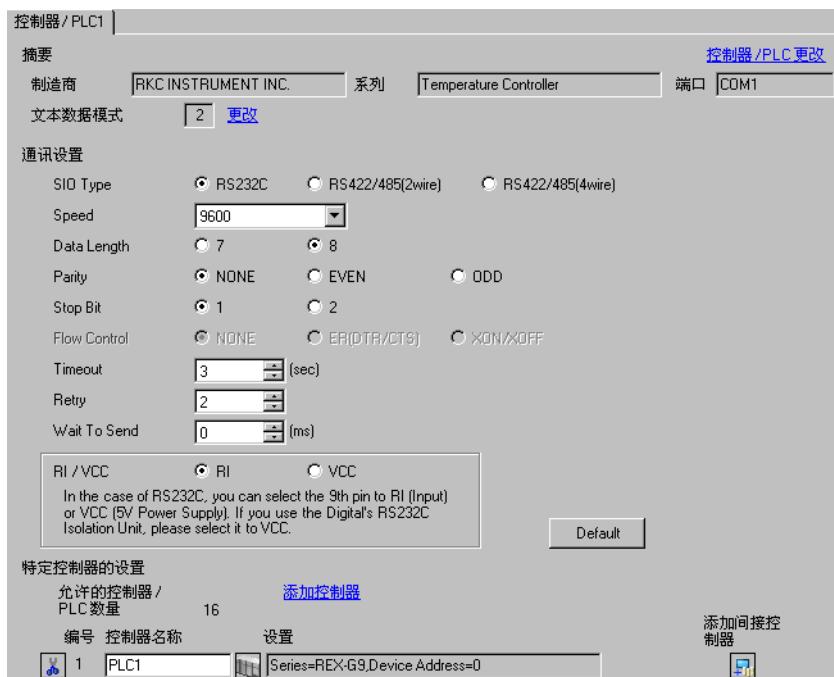
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.26 设置示例 26

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 MODE、 PARA、 >>>、 ▲ 和 ▼ 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按 MODE 键，显示 “Operation execution (RUN)/STOP transfer”。
按 >>> 键，停止操作。
2. 按 PARA 键，显示 “Setting (PARA) screen”。
按 ▲ / ▼ 键选择 PARA GROUP 24，然后按 PARA 键。
3. 每按一次 PARA 键，都将切换设置项目。
显示需要设置的项目，然后使用 ▲ / ▼ 选择设置的内容。
4. 设置完成后，按 MODE 键显示 “Operation execution (RUN)/STOP screen”。
按 >>> 键，执行操作。

◆ 设定值

Bit Format	P(奇偶校验): n DT(数据位): 8 SP(停止位): 1
Device Address	0
Speed	9600

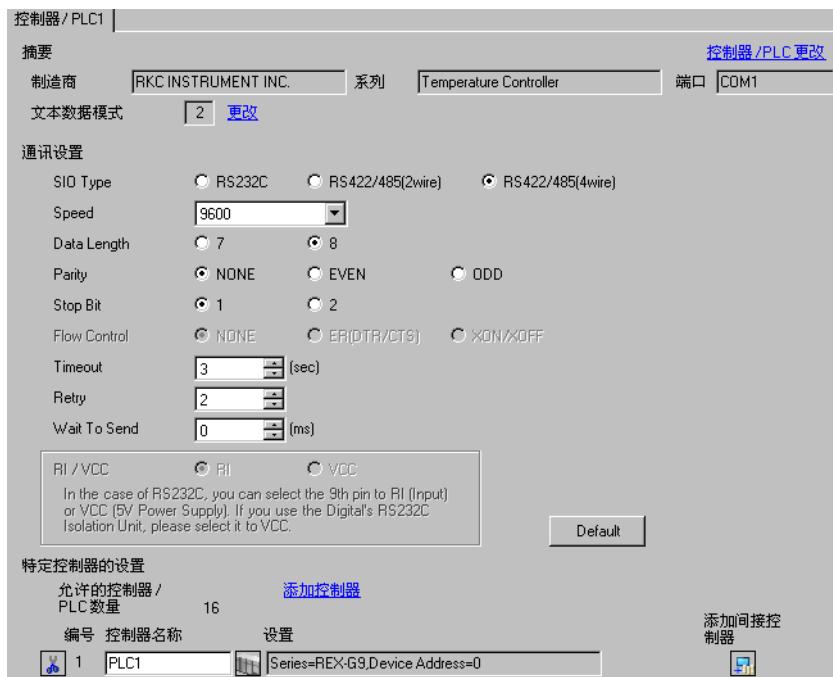
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.27 设置示例 27

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 MODE、 PARA、 >>>、 ▲ 和 ▼ 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按 MODE 键，显示 “Operation execution (RUN)/STOP transfer”。
按 >>> 键，停止操作。
2. 按 PARA 键，显示 “Setting (PARA) screen”。
按 ▲ / ▼ 键选择 PARA GROUP 24，然后按 PARA 键。
3. 每按一次 PARA 键，都将切换设置项目。
显示需要设置的项目，然后使用 ▲ / ▼ 选择设置的内容。
4. 设置完成后，按 MODE 键显示 “Operation execution (RUN)/STOP screen”。
按 >>> 键，执行操作。

◆ 设定值

Bit Format	P(奇偶校验): n DT(数据位): 8 SP(停止位): 1
Device Address	0
Speed	9600

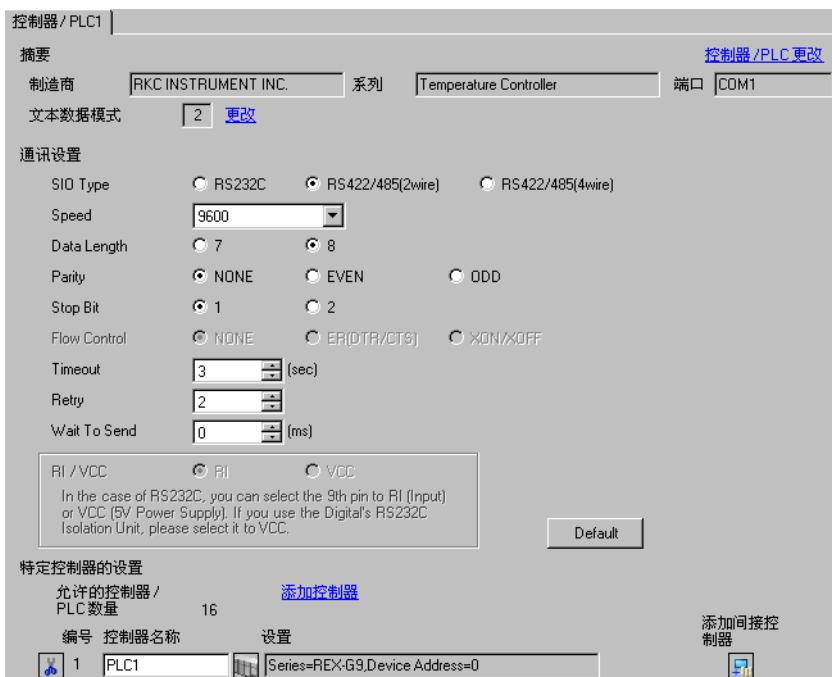
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.28 设置示例 28

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



- 注释** • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 MODE、 PARA、 >>>、 ▲ 和 ▼ 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按 MODE 键，显示 “Operation execution (RUN)/STOP transfer”。
按 >>> 键，停止操作。
2. 按 PARA 键，显示 “Setting (PARA) screen”。
按 ▲ / ▼ 键选择 PARA GROUP 24，然后按 PARA 键。
3. 每按一次 PARA 键，都将切换设置项目。
显示需要设置的项目，然后使用 ▲ / ▼ 选择设置的内容。
4. 设置完成后，按 MODE 键显示 “Operation execution (RUN)/STOP screen”。
按 >>> 键，执行操作。

◆ 设定值

Bit Format	P(奇偶校验): n DT(数据位): 8 SP(停止位): 1
Device Address	0
Speed	9600

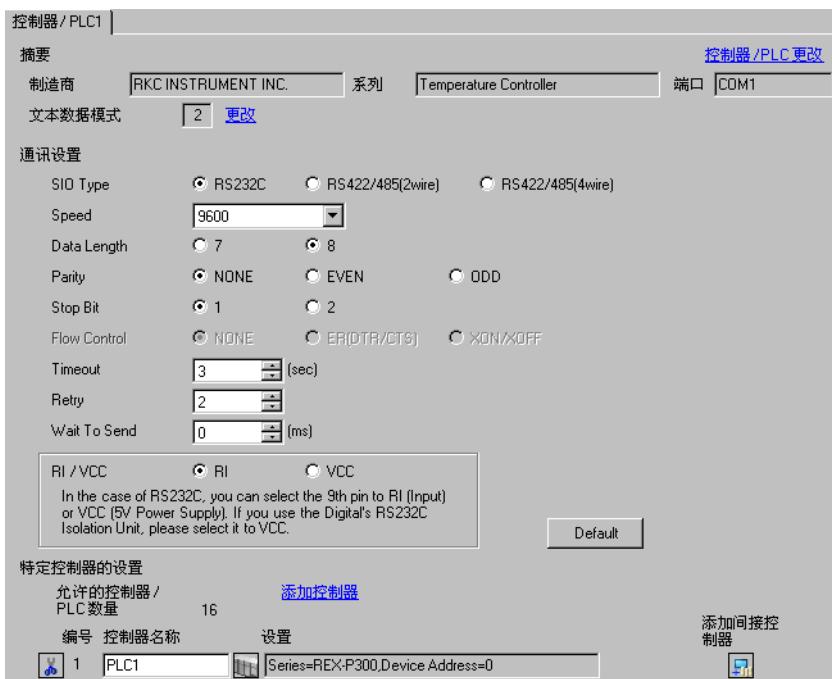
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.29 设置示例 29

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SET 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG60”。
3. 按 SET 键，显示设置项目。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
5. 按 RESET 键，复位外接控制器。
6. 同时按下 MONI/MODE 键和 SET 键，进入 SETUP 设置模式。
7. 按几次 SET 键，显示 Add。
8. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
9. 按 RUN/HOLD 键，进入操作监控模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	2
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

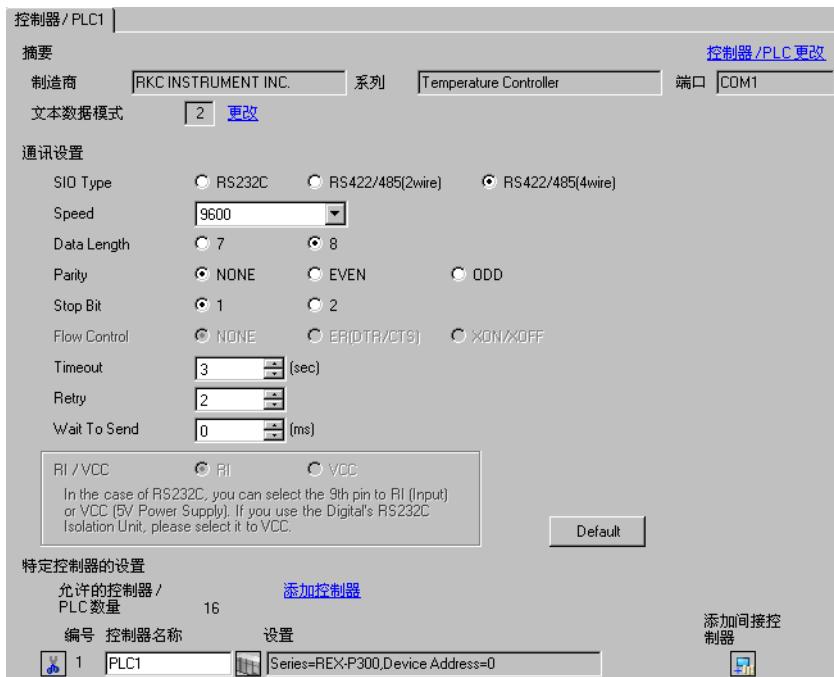
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.30 设置示例 30

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SET 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG60”。
3. 按 SET 键，显示设置项目。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
5. 按 RESET 键，复位外接控制器。
6. 同时按下 MONI/MODE 键和 SET 键，进入 SETUP 设置模式。
7. 按几次 SET 键，显示 Add。
8. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
9. 按 RUN/HOLD 键，进入操作监控模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	2
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

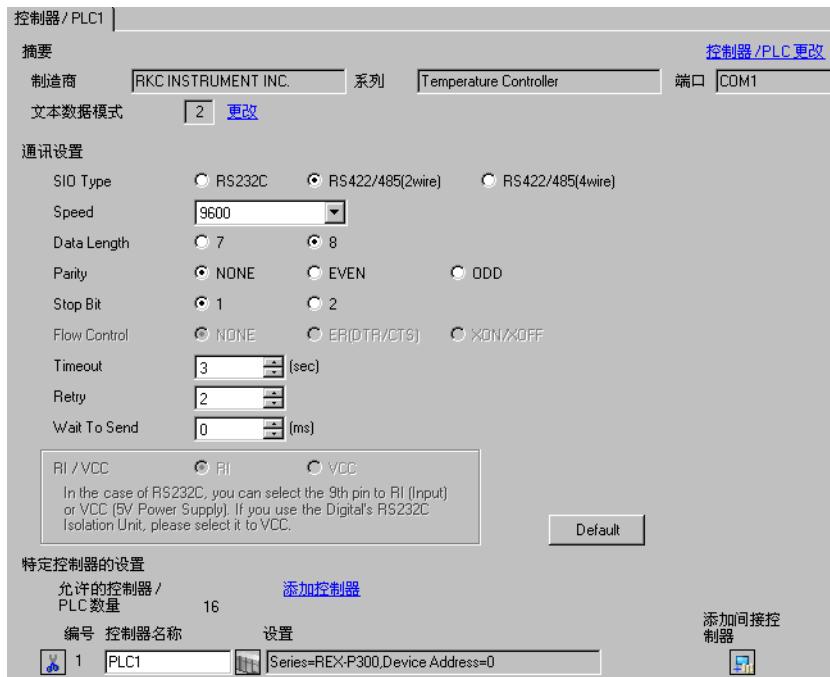
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.31 设置示例 31

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SET 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG60”。
3. 按 SET 键，显示设置项目。每按一次 SET 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
5. 按 RESET 键，复位外接控制器。
6. 同时按下 MONI/MODE 键和 SET 键，进入 SETUP 设置模式。
7. 按几次 SET 键，显示 Add。
8. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SET 键。
9. 按 RUN/HOLD 键，进入操作监控模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	2
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

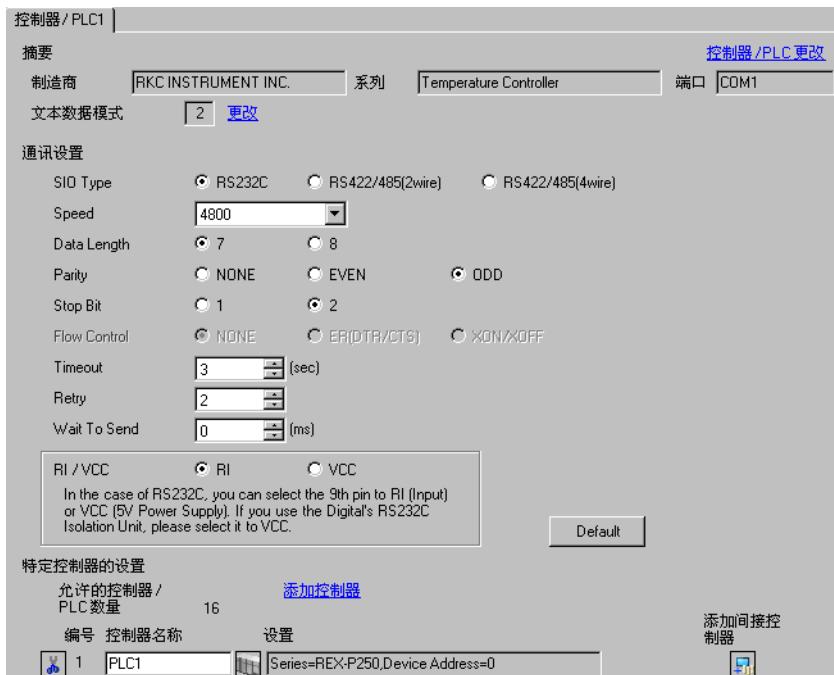
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.32 设置示例 32

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 用手指抬起位于外接控制器下部的闭锁装置，将其从机箱中取出。
2. 将外接控制器上部的内部开关 A 置 ON，然后将其放回机箱内。
3. 按 SET 键，显示需要设置的项目，然后使用 \wedge / \vee 选择设置的内容。停止位、数据位和奇偶校验位在设置项目 [bIT] 中以 3 位字符串的形式显示，因此，可以分别触摸 SV 中的个位、十位和百位，使用 \wedge / \vee 键选择设置内容。
4. 按 SET 键，确定设置的内容。
5. 从机箱中取出外接控制器，将步骤 2 中所述的内部开关 A 置 OFF，然后再将其放回机箱内。

◆ 设定值

bPS	4800
bIT	072
Add	0

注 释

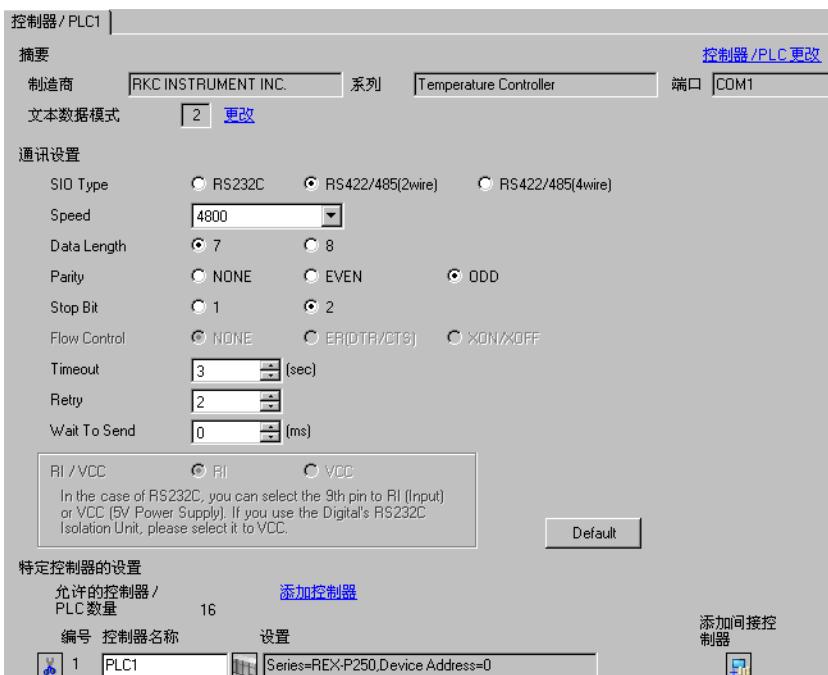
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.33 设置示例 33

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 用手指抬起位于外接控制器下部的闭锁装置，将其从机箱中取出。
2. 将外接控制器上部的内部开关 A 置 ON，然后将其放回机箱内。
3. 按 SET 键，显示需要设置的项目，然后使用 \wedge / \vee 选择设置的内容。停止位、数据位和奇偶校验位在设置项目 [bIT] 中以 3 位字符串的形式显示，因此，可以分别触摸 SV 中的个位、十位和百位，使用 \wedge / \vee 键选择设置内容。
4. 按 SET 键，确定设置的内容。
5. 从机箱中取出外接控制器，将步骤 2 中所述的内部开关 A 置 OFF，然后再将其放回机箱内。

◆ 设定值

bPS	4800
bIT	072
Add	0

注 释

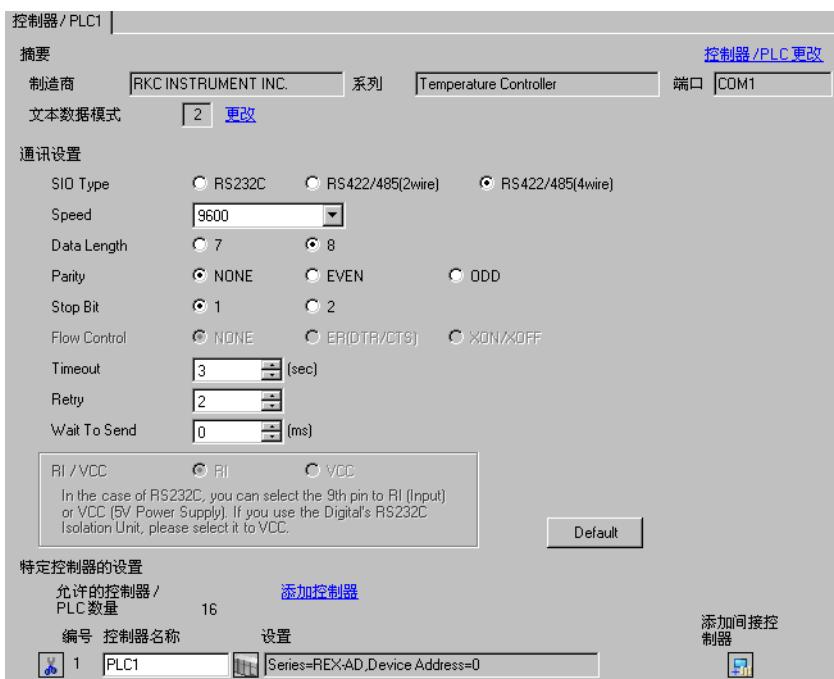
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.34 设置示例 34

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG9”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
5. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
6. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
7. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
8. 按几次 SEL 键，显示 Add。
9. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
10. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
11. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

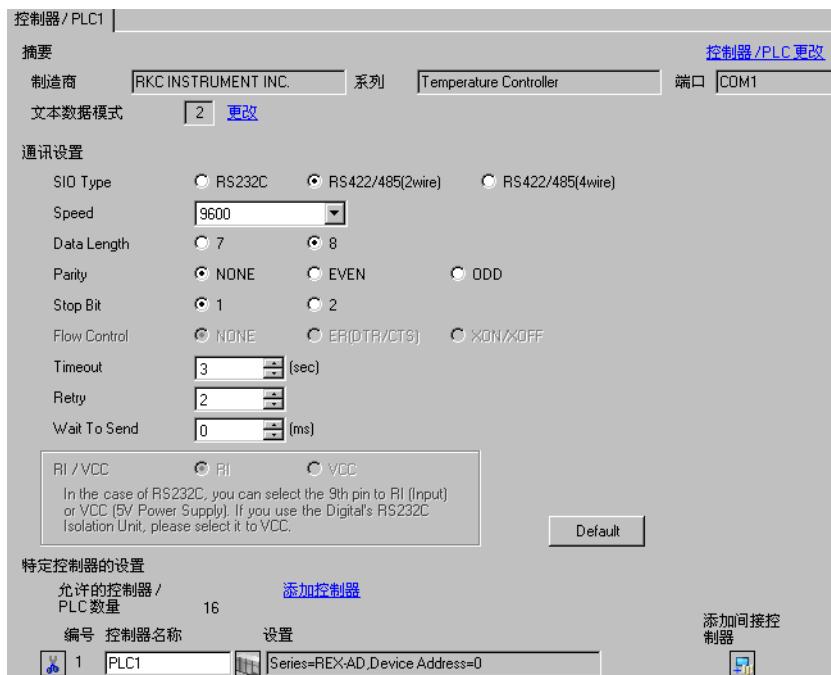
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.35 设置示例 35

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG9”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
5. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
6. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
7. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
8. 按几次 SEL 键，显示 Add。
9. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
10. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
11. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

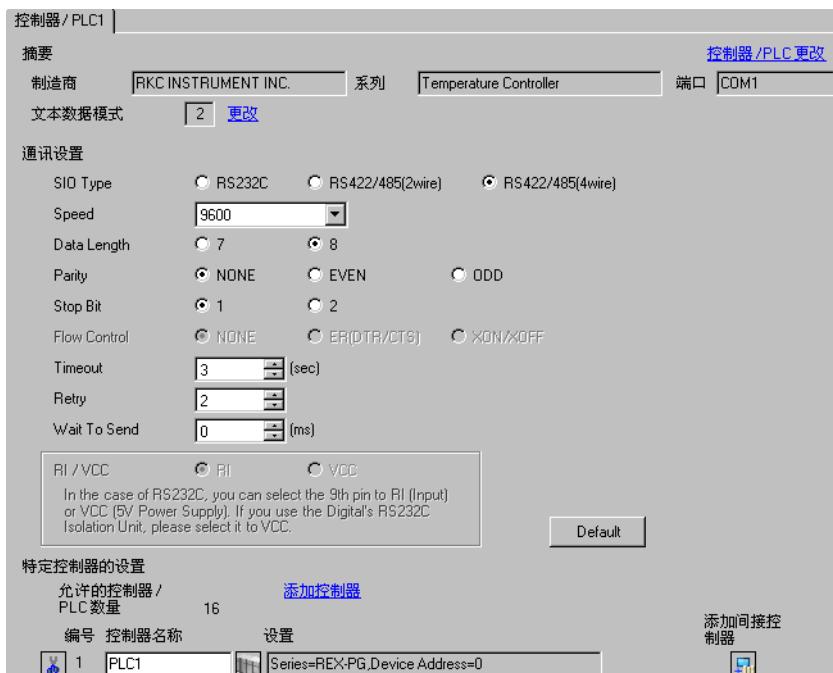
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.36 设置示例 36

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG6”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
5. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
6. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
7. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
8. 按几次 SEL 键，显示 Add。
9. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
10. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
11. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

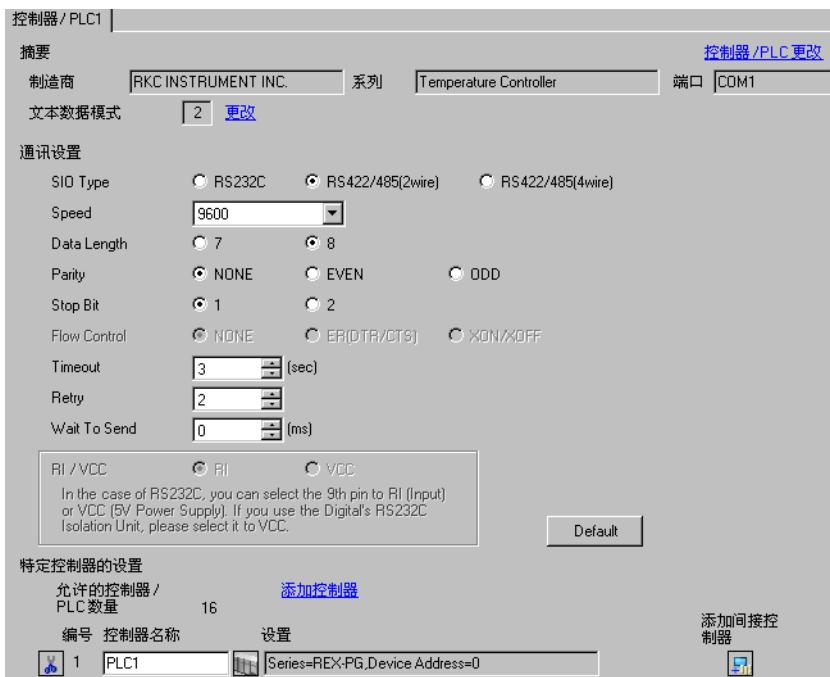
注 释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.37 设置示例 37

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的 SET、 MONI/MODE、 \wedge 和 \vee 键进行外接控制器的通讯设置。

详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 按下并保持 SEL 键 2 秒，从 PV 显示模式切换到工程师设置模式。
然后将显示参数组。
2. 按 \wedge / \vee 键，显示参数组 “PG9”。
3. 按 SEL 键，显示设置项目。每按一次 SEL 键，都将切换设置项目。
4. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
5. 按 \wedge / \vee 键选择设定值，然后按 SEL 键。
6. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。
7. 同时按下 MONI/MODE 键和 SEL 键，从 PV 显示模式切换到 SETUP 设置模式。
8. 按几次 SEL 键，显示 Add。
9. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
10. 按 \wedge / \vee 键，显示设定值。
11. 按 MONI/MODE 键，切换到 PV 显示模式。

◆ 设定值

工程师设置模式

bPS	3
bIT	0

SETUP 设置模式

Add	0
-----	---

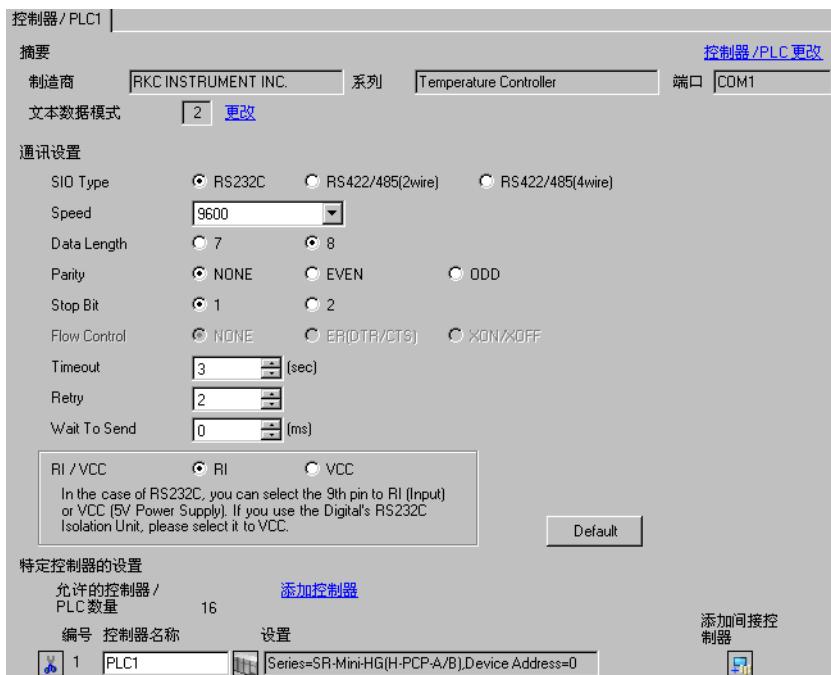
注释 • 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.38 设置示例 38

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的从站地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。
详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的从站地址设置开关设置 HOST LINK 的从站地址。
2. 从主程序删除温控器，然后使用温控器上的 DIP 开关设置通讯速率和数据配置。

◆ 设定值

从站地址设置开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

DIP 开关	设置	描述
1	ON	数据配置
2	ON	
3	ON	通讯速率
4	OFF	

注 释

- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.39 设置示例 39

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的从站地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。
详情请参阅该温控器的手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的从站地址设置开关设置 HOST LINK 的从站地址。
2. 从主程序删除温控器，然后使用温控器上的 DIP 开关设置通讯速率和数据配置。

◆ 设定值

从站地址设置开关

上限设置	0
下限设置	0

DIP 开关

DIP 开关	设置	描述
1	ON	数据配置
2	ON	
3	ON	通讯速率
4	OFF	

注 释

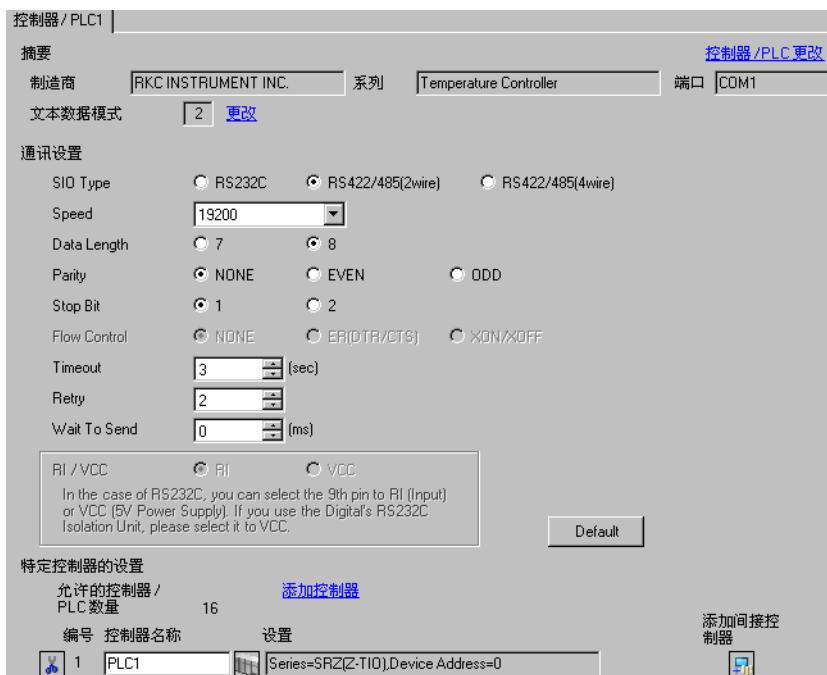
- 需要设置的参数因温控器的不同而不同。详情请参阅该温控器的手册。

3.40 设置示例 40

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
1	OFF	速率: 19200 bps
2	ON	
3	OFF	数据位配置: 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位
4	OFF	
5	ON	
6	OFF	通讯协议: RKC communication
7	OFF	固定
8	OFF	固定

注释

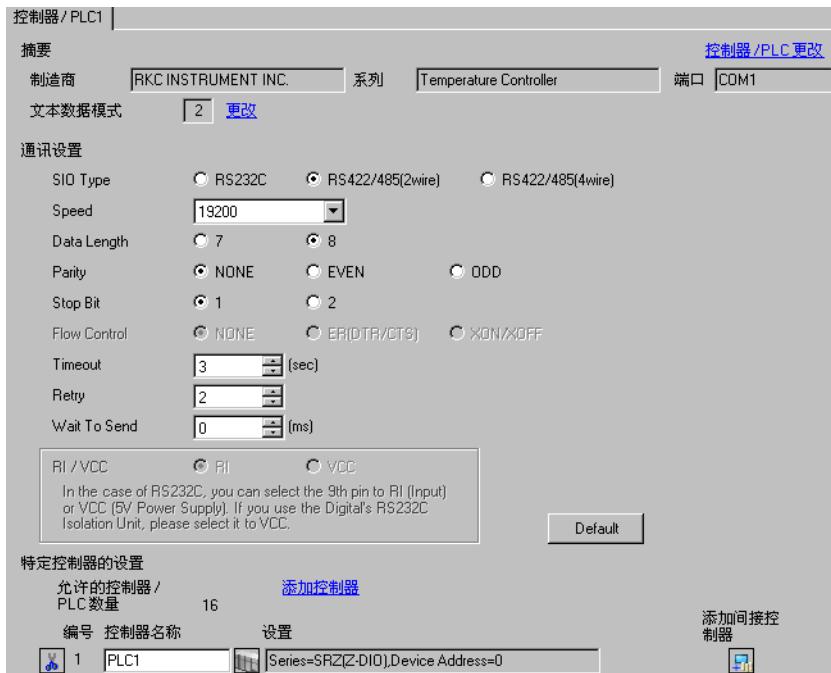
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.41 设置示例 41

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
预设值加 16 所得的数值即为从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
1	OFF	速率: 19200 bps
2	ON	
3	OFF	数据位配置: 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位
4	OFF	
5	ON	
6	OFF	通讯协议: RKC communication
7	OFF	固定
8	OFF	固定

注释

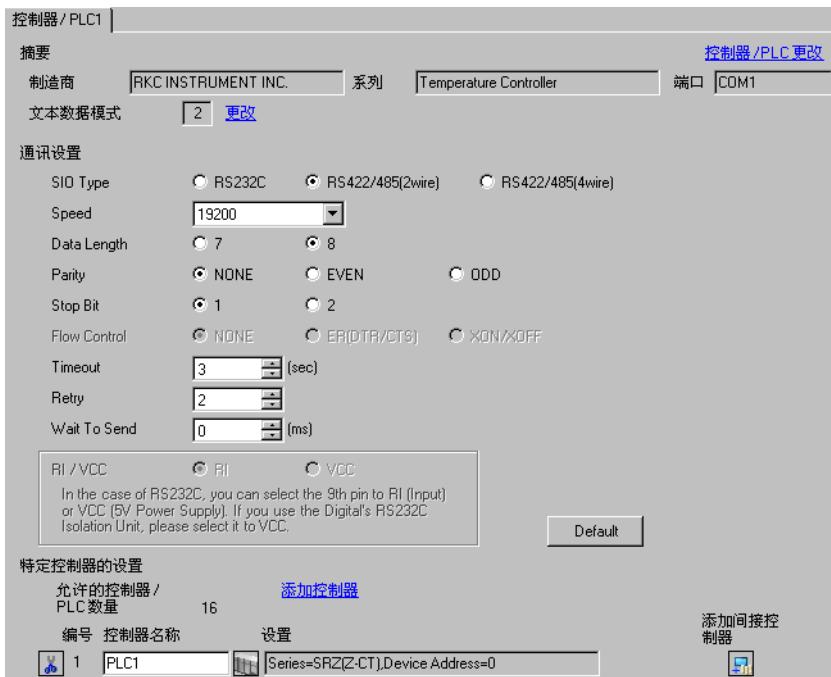
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.42 设置示例 42

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
预设值加 32 所得的数值即为从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
1	OFF	速率: 19200 bps
2	ON	
3	OFF	数据位配置: 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位
4	OFF	
5	ON	
6	OFF	通讯协议: RKC communication
7	OFF	固定
8	OFF	固定

注释

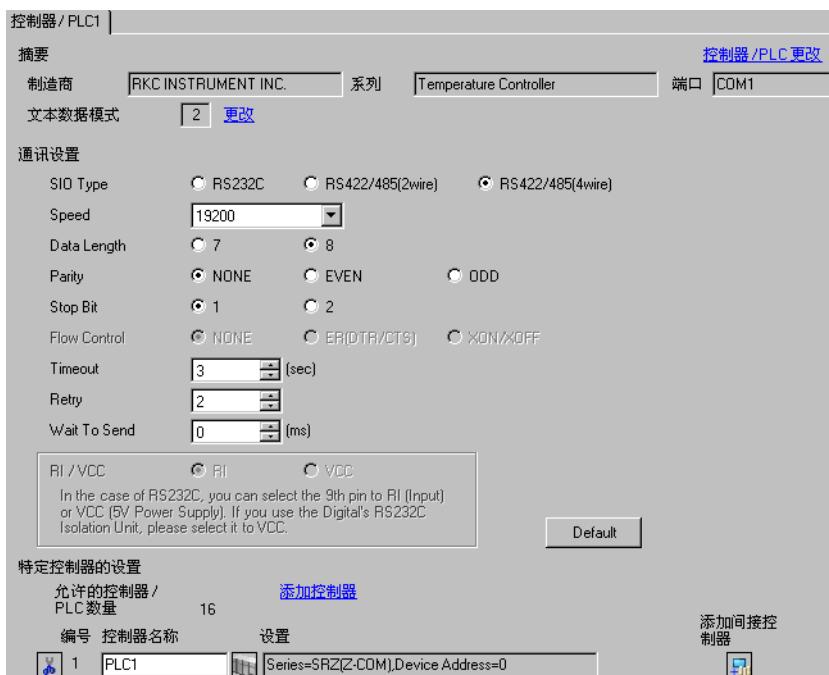
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.43 设置示例 43

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释 • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
1	OFF	速率: 19200 bps
2	ON	
3	OFF	通讯协议: Host communication (RKC communication) 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位

注释

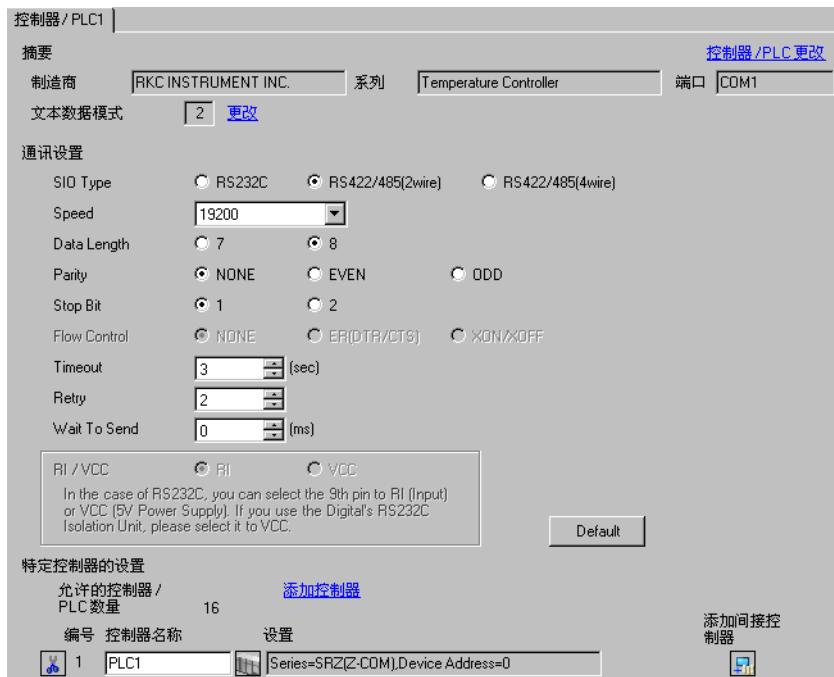
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.44 设置示例 44

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



- 注释** • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
1	OFF	速率: 19200 bps
2	ON	
3	OFF	通讯协议: Host communication (RKC communication) 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位

注释

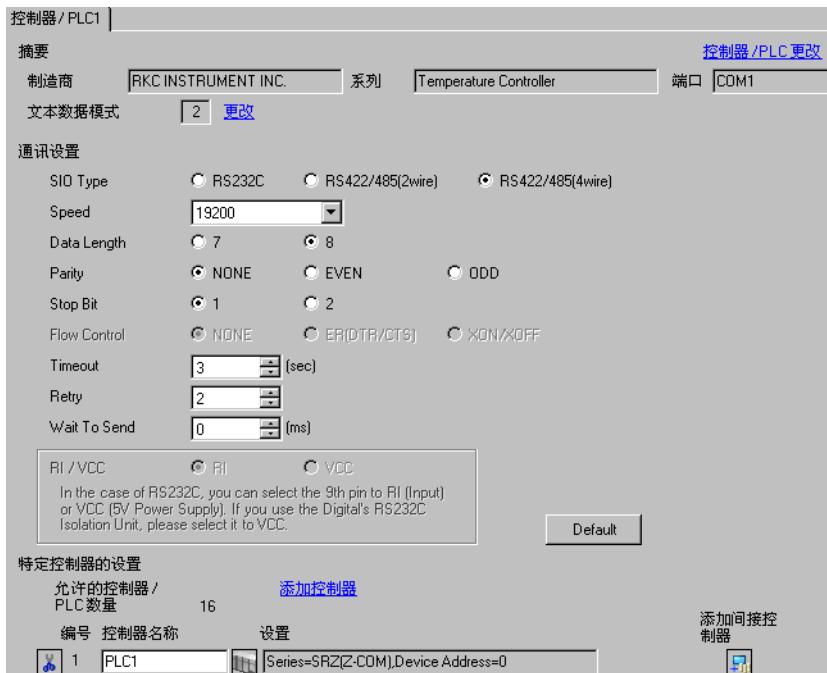
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.45 设置示例 45

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



- 注释** • “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
4	ON	速率: 19200 bps
5	OFF	通讯协议: Host communication (RKC communication) 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位
6	OFF	
7	OFF	
8	OFF	DIP 开关设置: 启用

注释

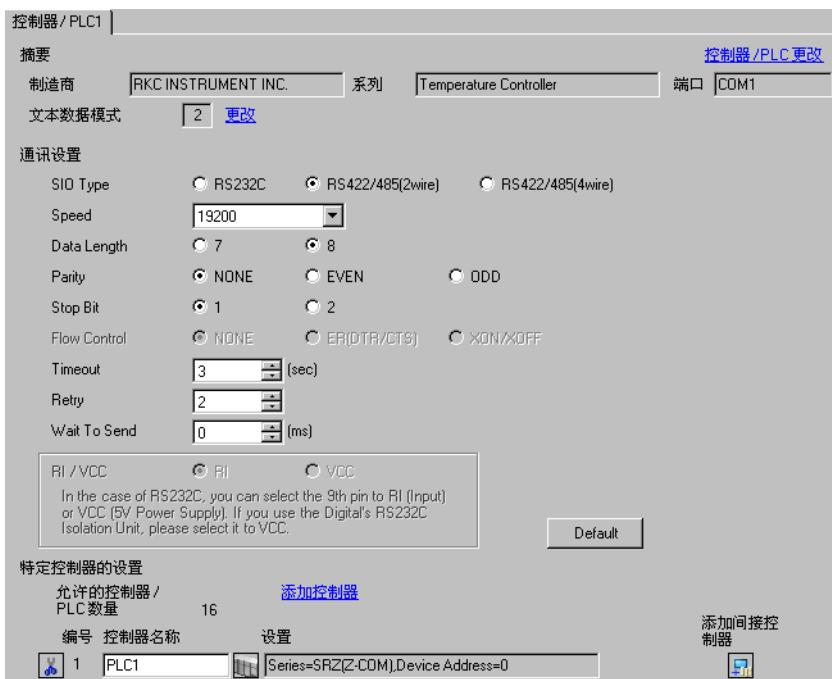
- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

3.46 设置示例 46

■ 设置 GP-Pro EX

◆ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置], 点击 [控制器 /PLC], 显示设置画面。



注释

- “Wait To Send”的设定值取决于外接控制器。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。

◆ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框, 可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器, 然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器, 请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器], 从而添加另一台外接控制器。



■ 设置外接控制器

使用温控器前面板上的模块地址设置开关和温控器侧面的 DIP 开关进行外接控制器的通讯设置。

更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

◆ 步骤

1. 使用温控器前面板上的模块地址设置开关设置从站地址。
2. 使用温控器侧面的 DIP 开关设置速率、数据位配置和通讯协议。
3. 设置完成后, 再次接通温控器的电源。

◆ 设定值

模块地址设置开关

从站地址设置	0
--------	---

DIP 开关

SW	设置	描述
4	ON	速率: 19200 bps
5	OFF	通讯协议: Host communication (RKC communication) 数据长度: 8 位; 无奇偶校验; 停止位: 1 位
6	OFF	
7	OFF	
8	OFF	DIP 开关设置: 启用

注释

- 可设置的参数因温控器而不同。更多详情, 请参阅温控器的使用手册。

4 设置项目

请使用 GP-Pro EX 或在人机界面的离线模式下进行人机界面的通讯设置。

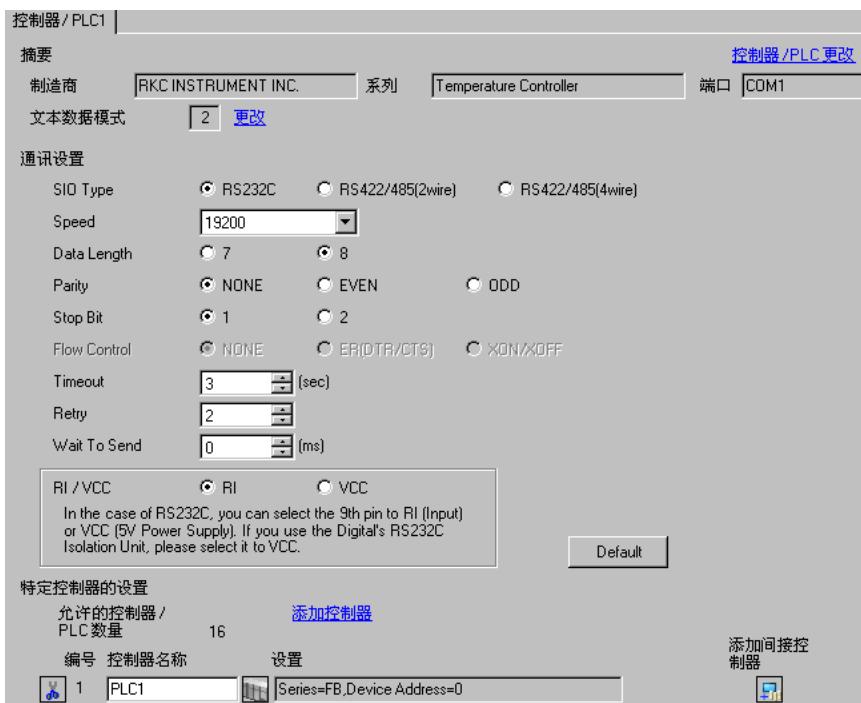
各参数的设置必须与外接控制器的匹配。

☞ “3 通讯设置示例”（第 11 页）

4.1 GP-Pro EX 中的设置项目

■ 通讯设置

从 [工程] 菜单中指向 [系统设置]，点击 [控制器 /PLC]，显示设置画面。



设置项目	设置描述
SIO Type	选择与外接控制器进行通讯的串口类型。
Speed	选择外接控制器和人机界面之间的通讯速率。
Data Length	选择数据长度。
Parity	选择校验方式。
Stop Bit	选择停止位长度。
Flow Control	显示防止传送和接收数据溢出的通讯控制方法。
Timeout	用 1 到 127 之间的整数表示人机界面等待外接控制器响应的时间 (s)。
Retry	用 0 到 255 之间的整数表示当外接控制器没有响应时，人机界面重新发送命令的次数。
Wait to Send	用 0 到 255 之间的整数表示人机界面从接收包到发送下一命令之间的等待时间 (ms)。
RI/VCC	如果将串口类型选为 RS-232C，可以对第 9 针脚进行 RI/VCC 切换。 当与 IPC 连接时，需要通过 IPC 的切换开关来切换 RI/5V。 更多详情，请参阅 IPC 的手册。

注释

- 有关间接控制器的详情，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。

 GP-Pro EX 参考手册 “运行时更改控制器 /PLC(间接控制器)”

■ 控制器设置

如需显示 [特定控制器设置] 对话框，可从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 中选择外接控制器，然后点击 [设置] 。如需连接多台外接控制器，请从 [控制器 /PLC] 的 [特定控制器的设置] 点击 [添加控制器]，从而添加另一台外接控制器。



设置项目	设置描述
Series	选择外接控制器的系列。
Device Address	输入 0 到 99 之间的值表示外接控制器的地址。

4.2 离线模式下的设置项目

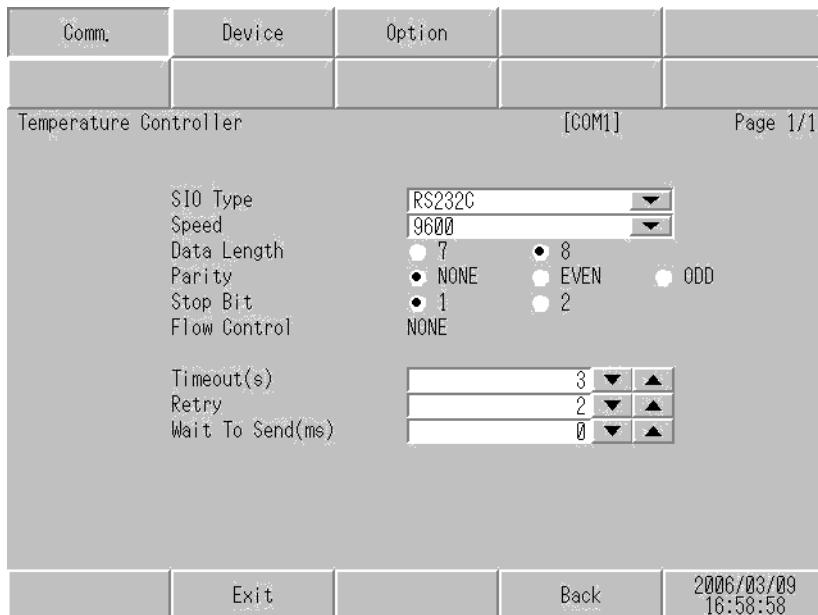
- 注释** • 有关如何进入离线模式以及操作方面的更多信息，请参阅“维护 / 故障排除手册”。

☞ 维护 / 故障排除手册 “离线模式”

- 离线模式下 1 个页面上显示的设置项目数取决于使用的人机界面机型。详情请参阅参考手册。

■ 通讯设置

如需显示设置画面，请在离线模式下触摸 [Peripheral Settings] 中的 [Device/PLC Settings]。在显示的列表中触摸想设置的外接控制器。



设置项目	设置描述
SIO Type	<p>选择与外接控制器进行通讯的串口类型。</p> <p>重要</p> <p>为了正确进行通讯设置，应确认人机界面的串口规格，以便选择正确的 [SIO Type]。如果指定了串口不支持的通讯类型，则无法确保人机界面的正常运行。</p> <p>有关串口类型的详细信息，请参阅人机界面的手册。</p>
Speed	选择外接控制器和人机界面之间的通讯速率。
Data Length	选择数据长度。
Parity	选择校验方式。
Stop Bit	选择停止位长度。
Flow Control	显示防止传送和接收数据溢出的通讯控制方法。
Timeout(s)	用 1 到 127 之间的整数表示人机界面等待外接控制器响应的时间 (s)。
Retry	用 0 到 255 之间的整数表示当外接控制器没有响应时，人机界面重新发送命令的次数。
Wait to Send(ms)	用 0 到 255 之间的整数表示人机界面从接收包到发送下一命令之间的等待时间 (ms)。

◆ 控制器设置

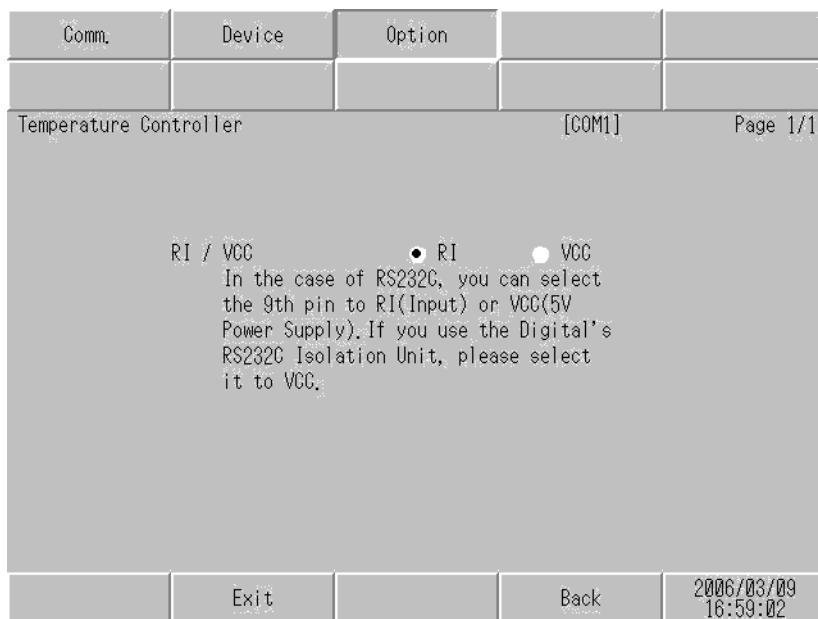
如需显示设置画面, 请触摸 [Peripheral Settings] 中的 [Device/PLC Settings]。在显示的列表中触摸想设置的外接控制器, 然后触摸 [Device]。



设置项目	设置描述
Device/PLC Name	选择要进行设置的外接控制器。控制器名称是用 GP-Pro EX 设置的外接控制器的名称。(初始设置为 [PLC1])
Series	显示外接控制器的系列。
Device Address	输入 0 到 99 之间的值表示外接控制器的地址。

■ 选项设置

如需显示设置画面, 请触摸 [Peripheral Settings] 中的 [Device/PLC Settings]。在显示的列表中触摸您想设置的外接控制器, 然后触摸 [Option]。



设置项目	设置描述
RI/VCC	如果将串口类型选为 RS-232C, 可以对第 9 针脚进行 RI/VCC 切换。 当与 IPC 连接时, 需要通过 IPC 的切换开关来切换 RI/5V。 更多详情, 请参阅 IPC 的手册。

注释

- GC4000 系列、GP-4100 系列和 GP-4*01TM 在离线模式下没有 [Option] 设置。

5 电缆接线图

以下所示的电缆接线图可能与 RKC INSTRUMENT INC. 推荐的有所不同。但使用本手册中的电缆接线图不会产生任何运行问题。

- 外接控制器机体的 FG 针脚必须为 D 级接地。更多详情, 请参阅外接控制器的手册。
- 在人机界面内部, SG 和 FG 是相连的。将外接控制器连接到 SG 端时, 请注意不要在系统设计中形成短路。
- 当通讯因干扰而不稳定时, 请连接隔离模块。
- 如果使用 RS-422/485 (2 线) 或 RS-422/485 (4 线) 进行连接, 则最多可以连接 16 台温控器。但是, 如果使用 RS-422/485 (4 线) 连接 FB400/900 系列, 则最多只能连接 15 台温控器。

电缆接线图 1

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	1A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	1B	自备电缆	
GP3000 ^{*3} (COM2)	1C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	1D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
IPC ^{*4}	1E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	1F	自备电缆	
GP-4106(COM1)	1G	自备电缆	

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP-4107(COM1) GP-4*03T ⁵ (COM2) GP-4203T(COM1)	1H	自备电缆	
GP4000 ⁶ (COM2) GP-4201T(COM1)	1I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ⁷ + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	1B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

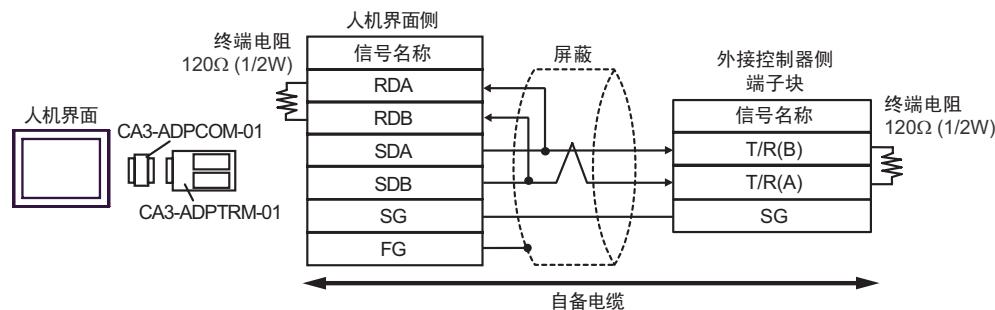
*5 GP-4203T 除外。

*6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

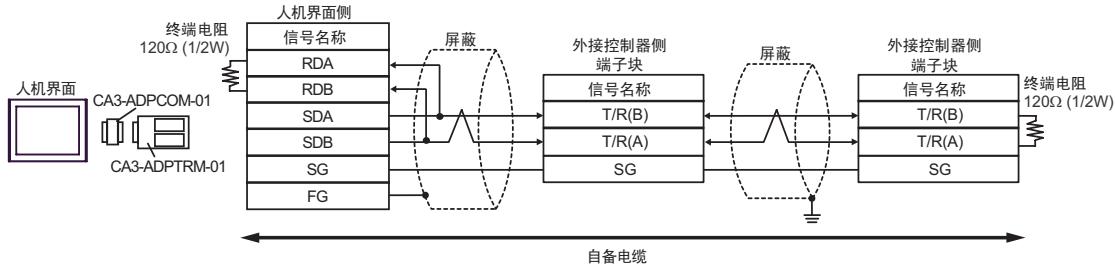
*7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 1A。

1A)

- 1:1 连接

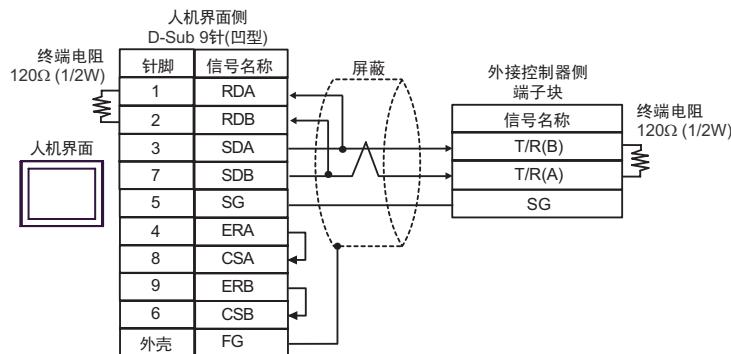


- 1:n 连接

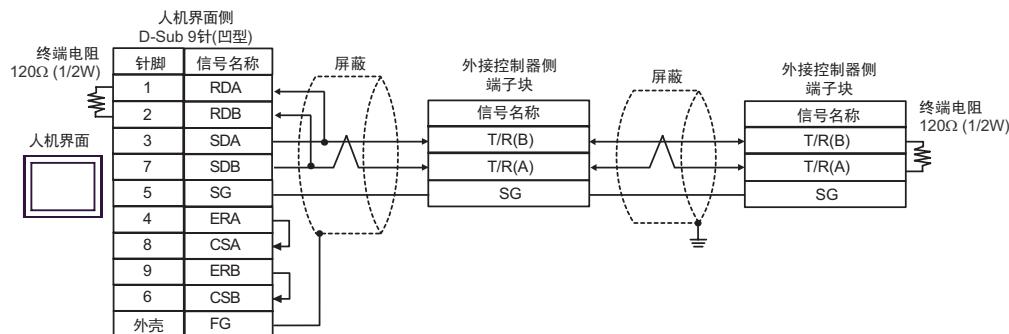


1B)

- 1:1 连接

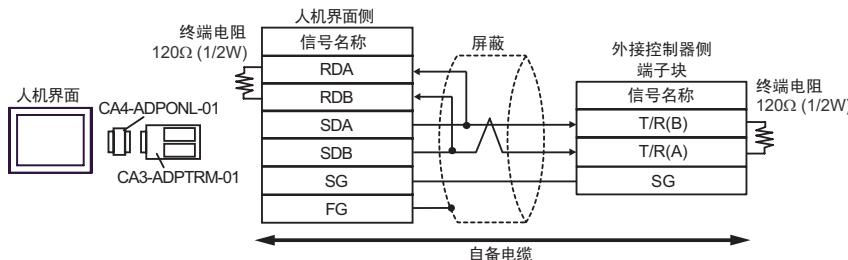


- 1:n 连接

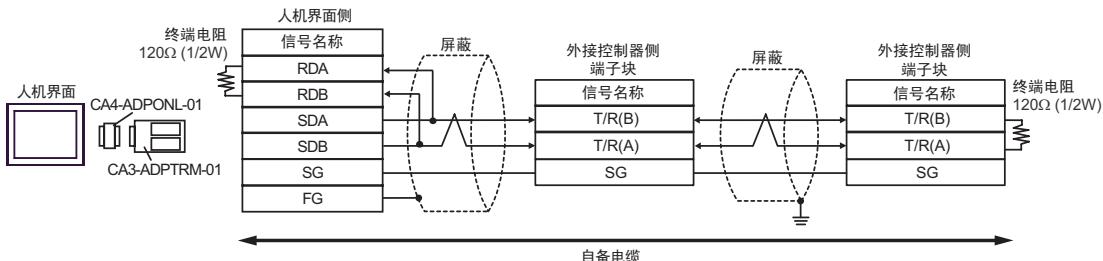


1C)

- 1:1 连接

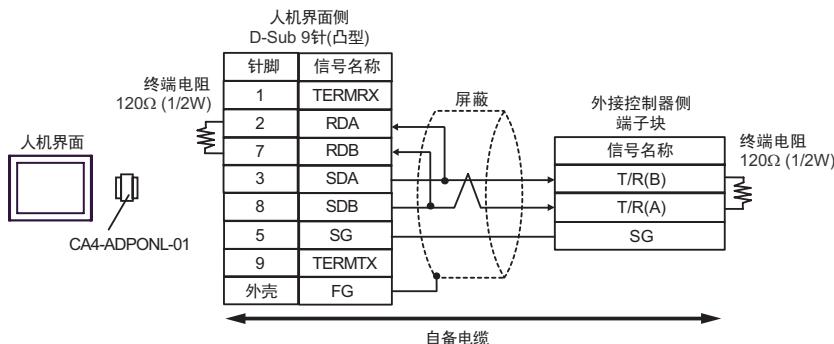


- 1:n 连接

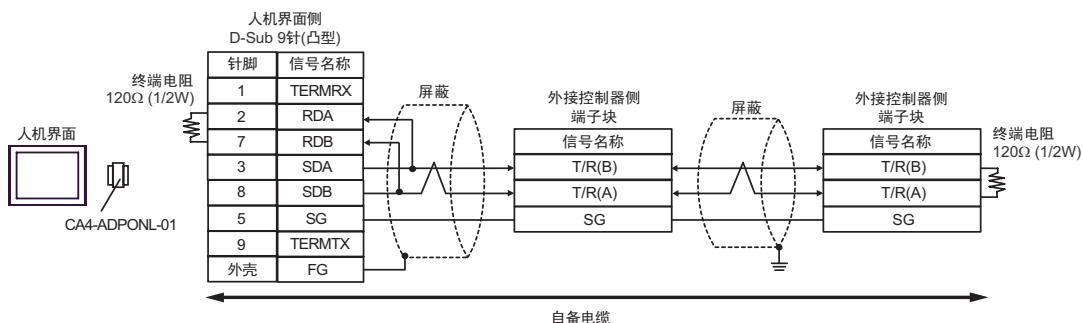


1D)

- 1:1 连接

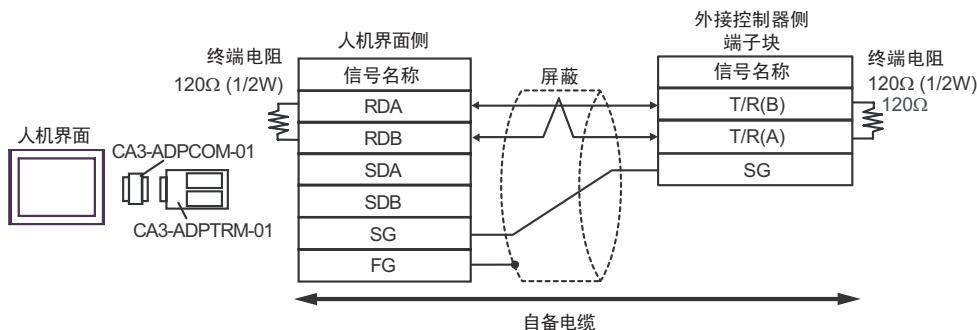


- 1:n 连接

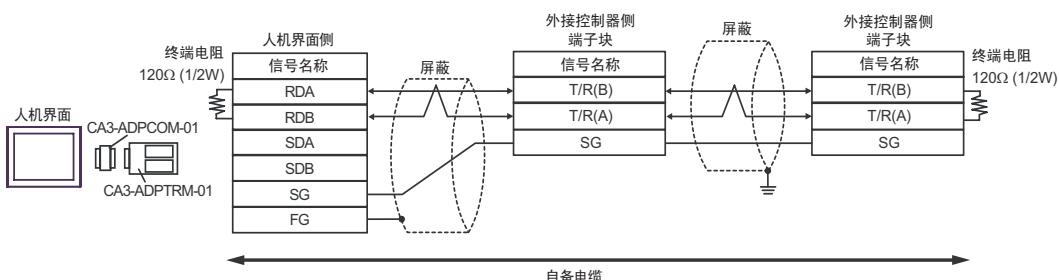


1E)

- 1:1 连接

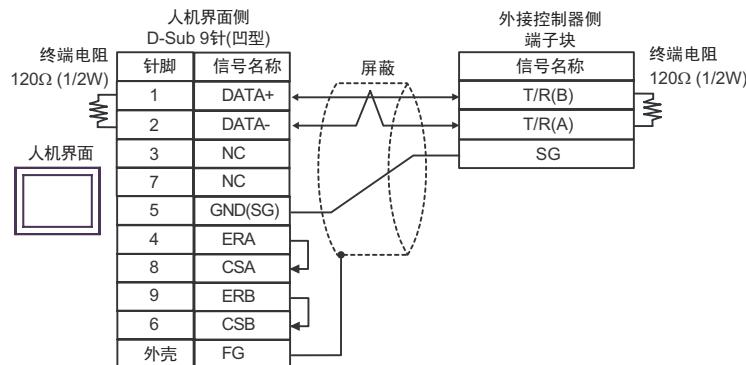


- 1:n 连接

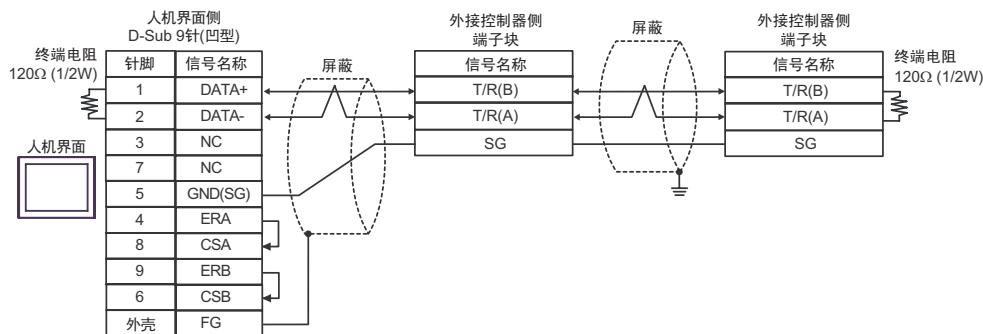


1F)

- 1:1 连接

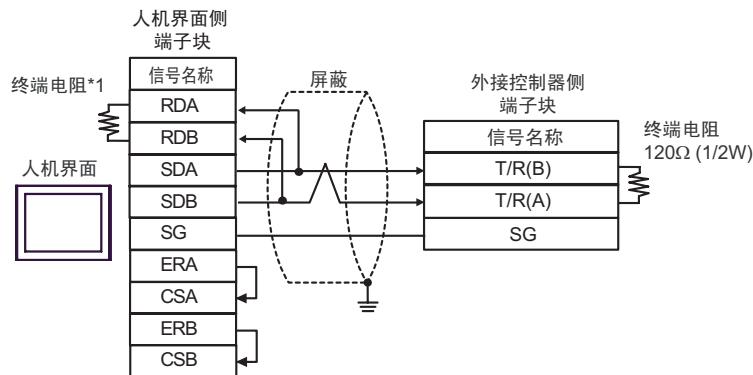


- 1:n 连接

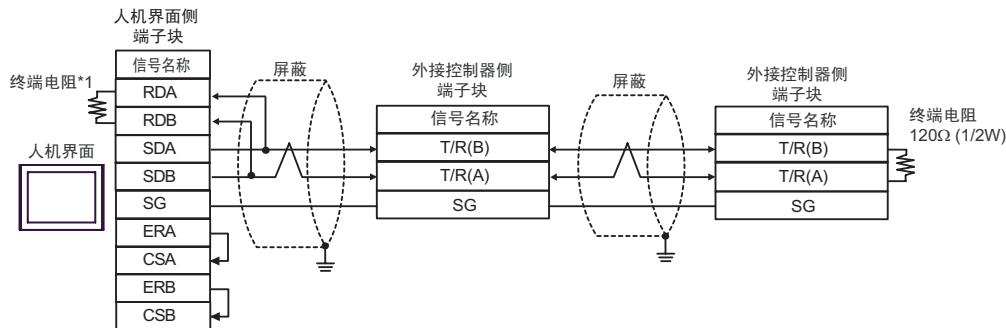


1G)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

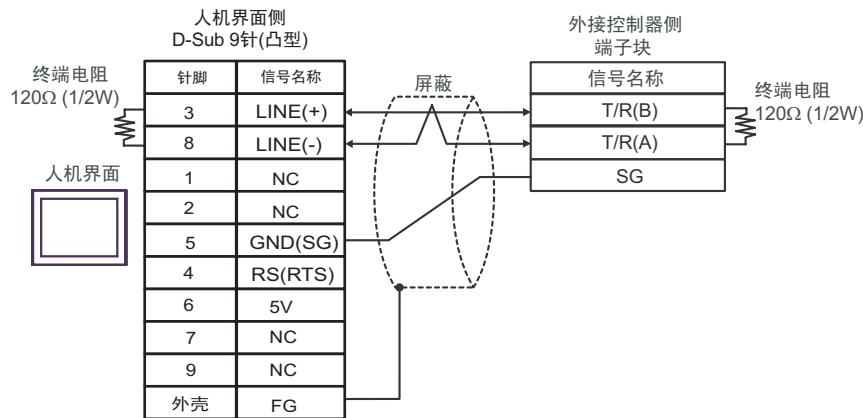


*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

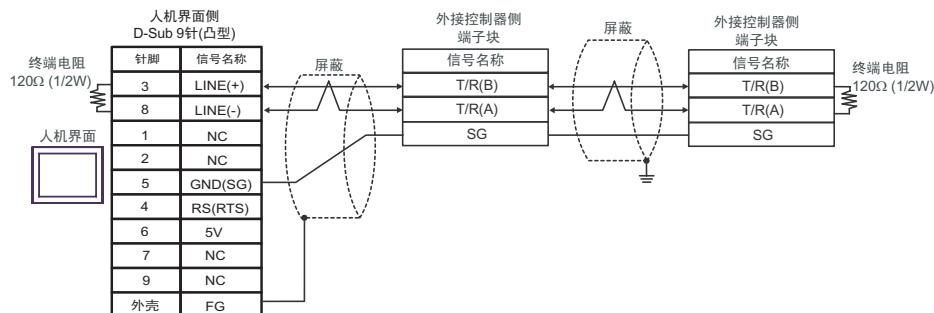
DIP 开关编号	设定值
1	OFF
2	OFF
3	ON
4	ON

1H)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



重 要

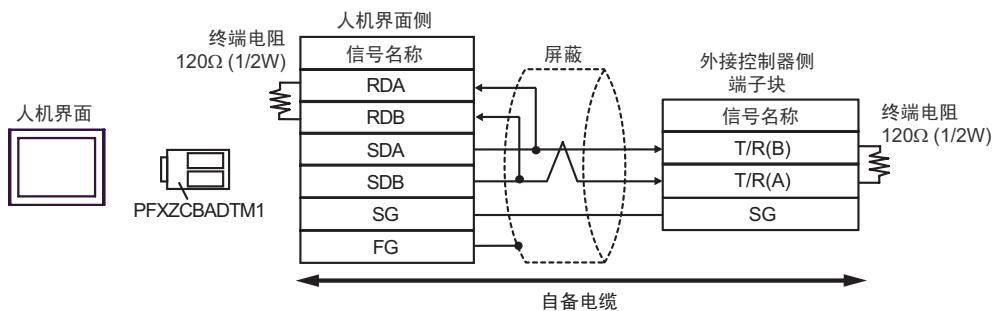
- 人机界面上的 5V 输出 (6 号针脚) 是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

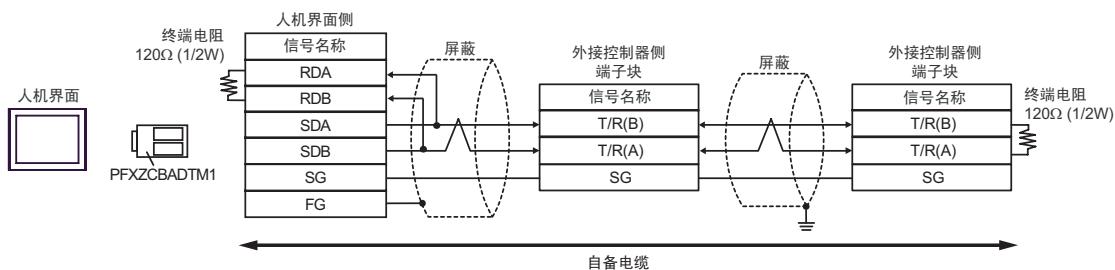
- 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

11)

• 1:1 连接



• 1:n 连接



电缆接线图 2

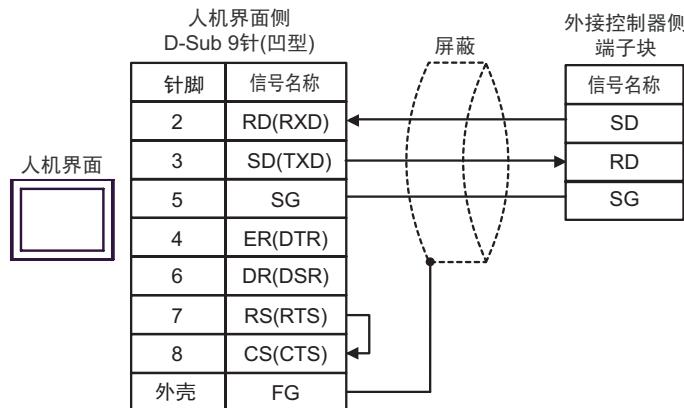
人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000(COM1) GP4000 ^{*1} (COM1) ST(COM1) GC4000(COM1) LT3000(COM1) IPC ^{*2} PC/AT	2A	自备电缆	电缆长度不应超过 15 米
GP-4105(COM1)	2B	自备电缆	

*1 除 GP-4100 系列和 GP-4203T 以外的所有 GP4000 机型。

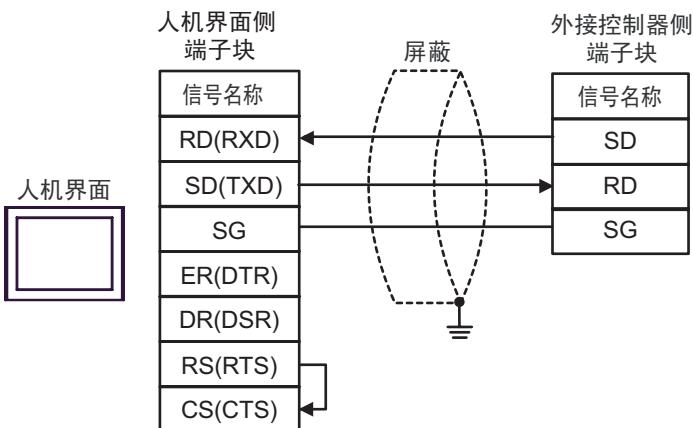
*2 只能使用支持 RS-232C 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

2A)



2A)



电缆接线图 3

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000* ¹ (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST* ² (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC* ³	3A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	3B	自备电缆	
GP3000* ⁴ (COM2)	3C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	3D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
GP-4106(COM1)	3E	自备电缆	
GP4000* ⁵ (COM2) GP-4201T(COM1)	3F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1* ⁶ + 自备电缆	
	3B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

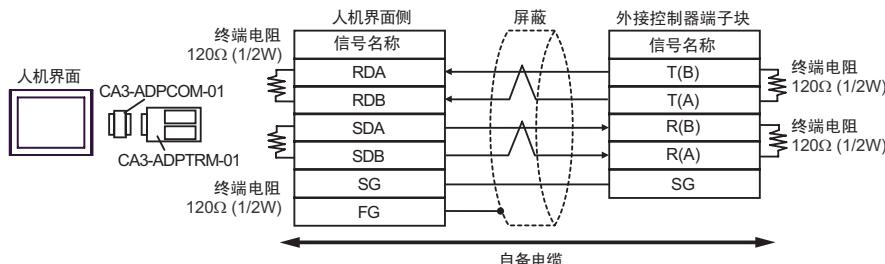
*4 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*5 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

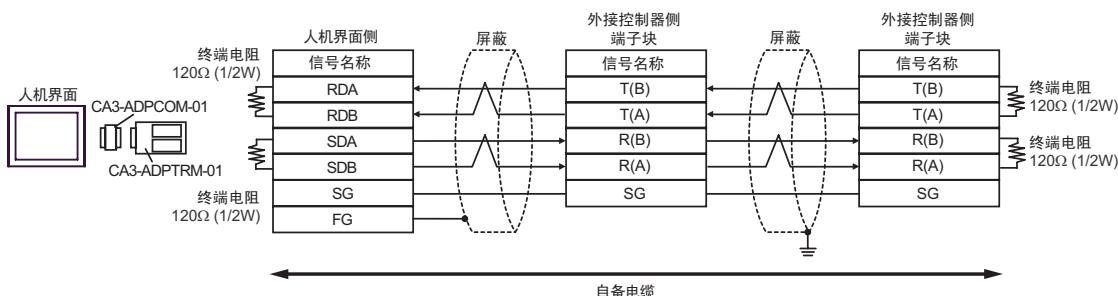
*6 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 3A。

3A)

• 1:1 连接

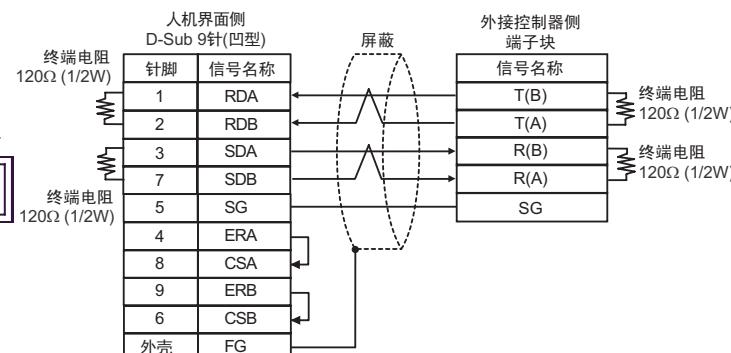


• 1:n 连接

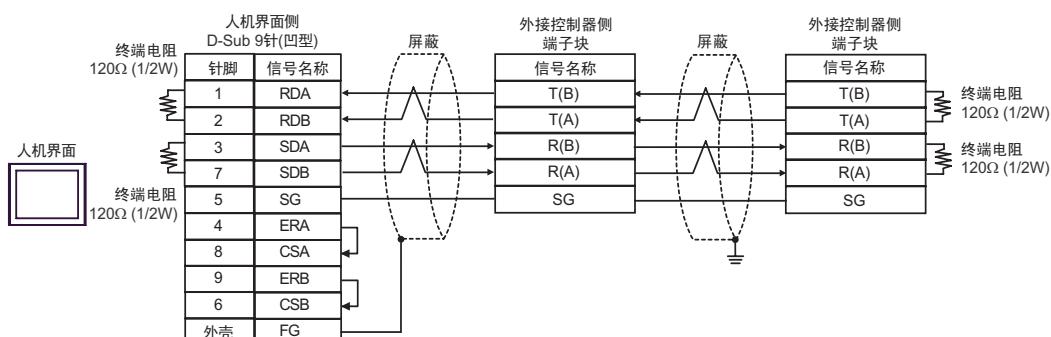


3B)

• 1:1 连接

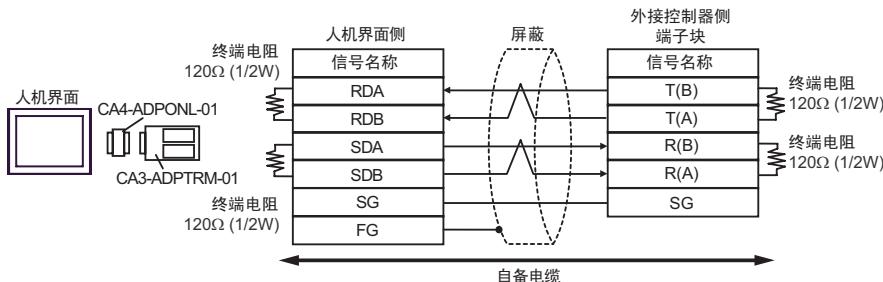


• 1:n 连接

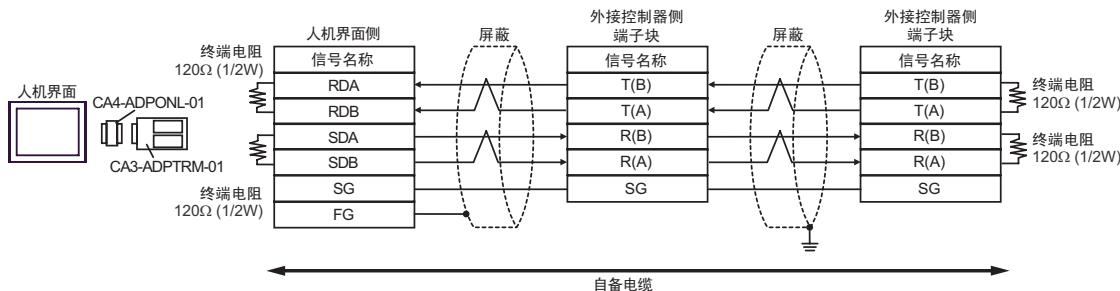


3C)

• 1:1 连接

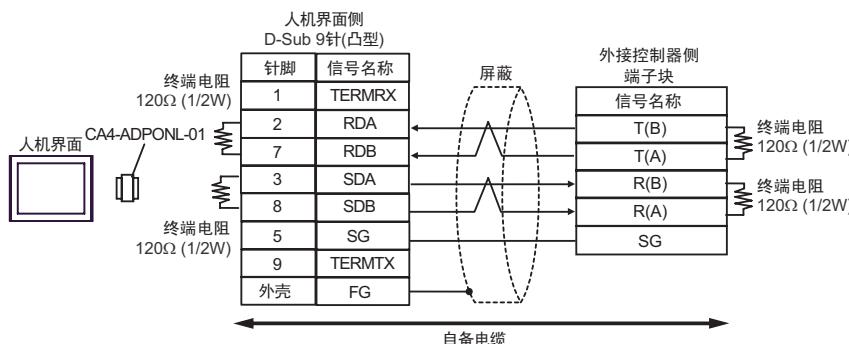


• 1:n 连接

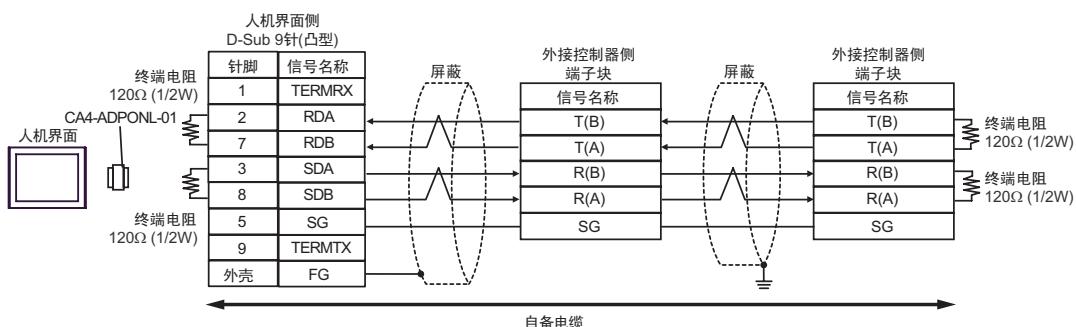


3D)

• 1:1 连接

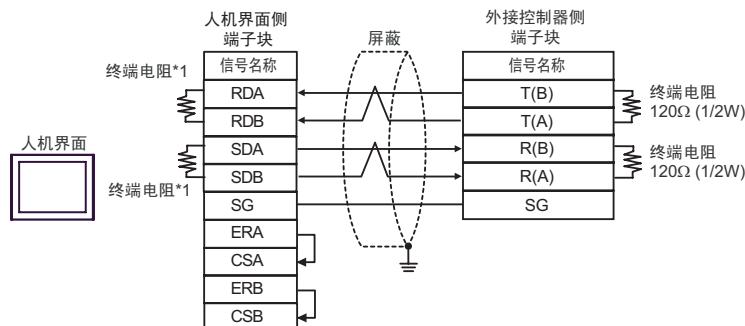


• 1:n 连接

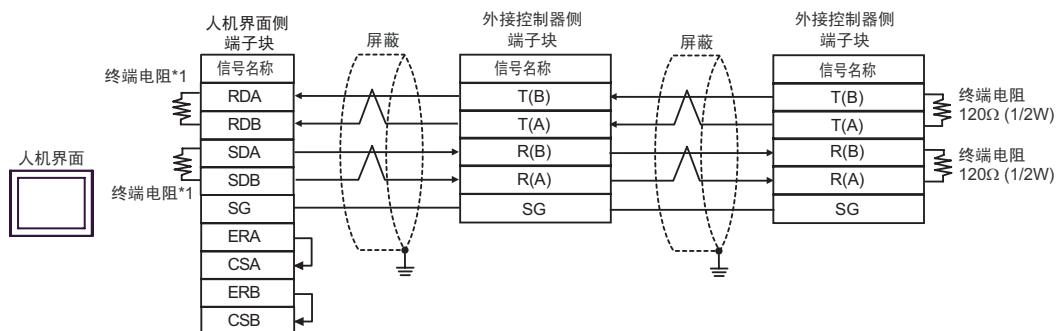


3E)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

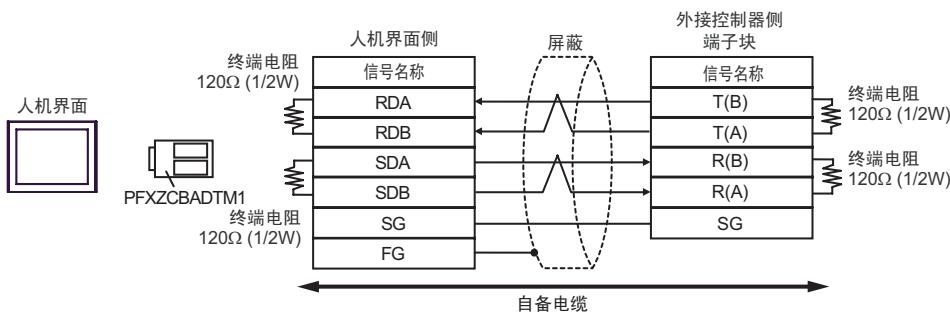


*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

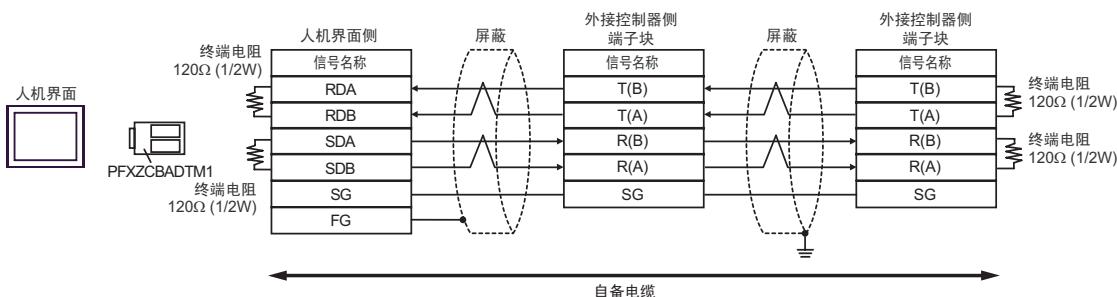
DIP 开关编号	设定值
1	ON
2	ON
3	ON
4	ON

3F)

• 1:1 连接



• 1:n 连接



电缆接线图 4

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000* ¹ (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST* ² (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC* ³	4A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	4B	自备电缆	
GP3000* ⁴ (COM2)	4C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	4D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
GP-4106(COM1)	4E	自备电缆	
GP4000* ⁵ (COM2) GP-4201T(COM1)	4F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1* ⁶ + 自备电缆	
	4B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

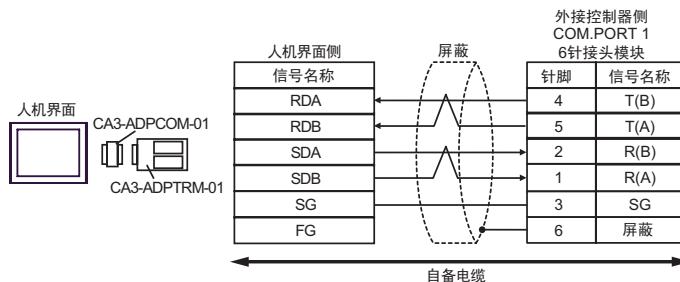
*4 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*5 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

*6 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 4A。

4A)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

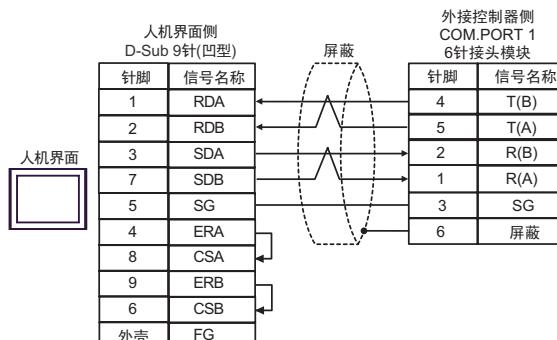


注释

- 不需要终端电阻。

4B)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

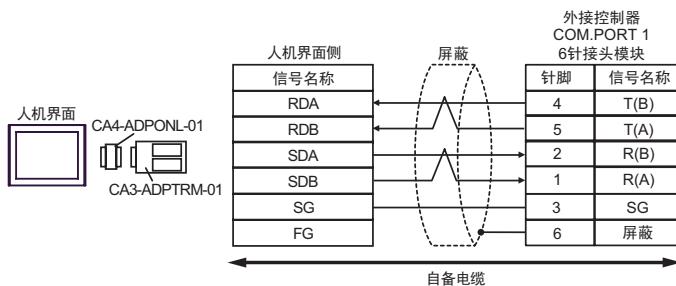


注释

- 不需要终端电阻。

4C)

- 1:1 连接



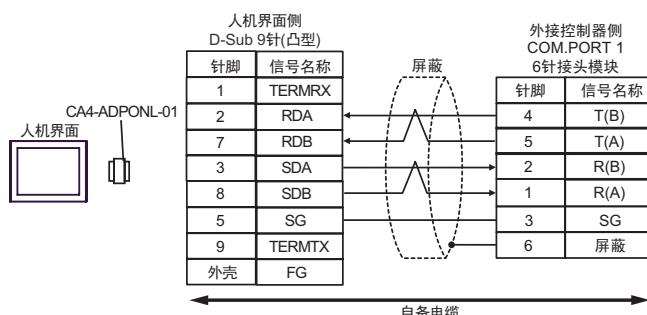
- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

4D)

- 1:1 连接



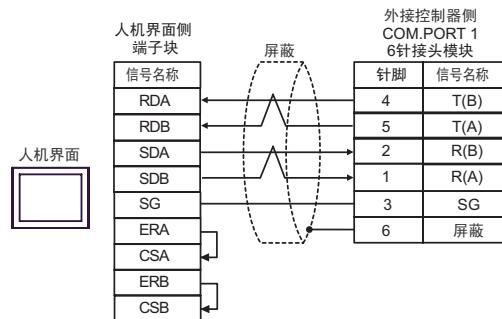
- 1:n 连接



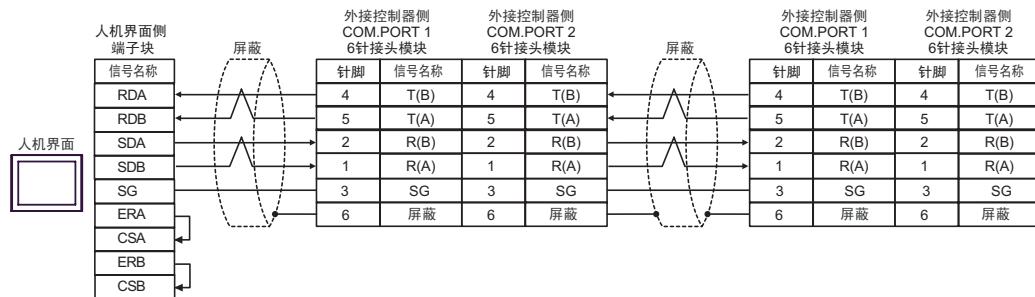
注释 • 不需要终端电阻。

4E)

- 1:1 连接



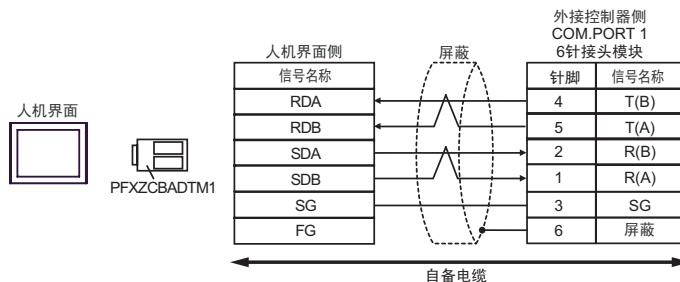
- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

4F)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

电缆接线图 5

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	5A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	5B	自备电缆	
GP3000 ^{*3} (COM2)	5C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	5D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
IPC ^{*4}	5E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	5F	自备电缆	
GP-4106(COM1)	5G	自备电缆	
GP-4107(COM1) GP-4*03T ^{*5} (COM2) GP-4203T(COM1)	5H	自备电缆	
GP4000 ^{*6} (COM2) GP-4201T(COM1)	5I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM ^{*7} + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	5B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

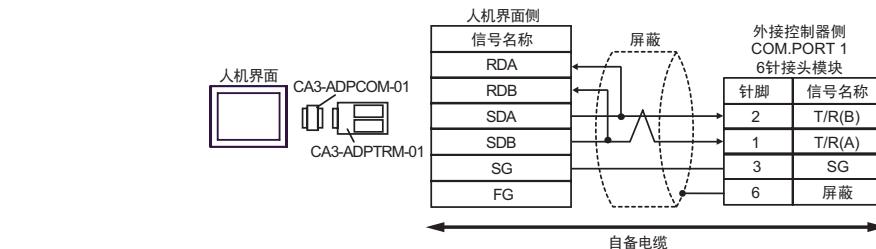
*5 GP-4203T 除外。

*6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

*7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 5A。

5A)

- 1:1 连接



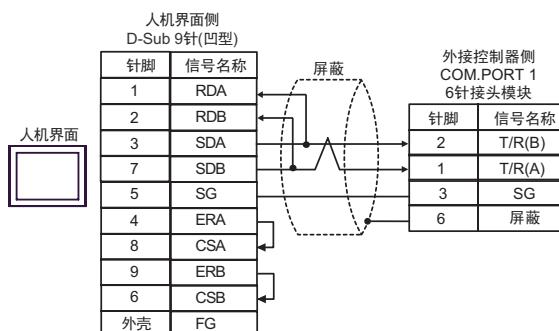
- 1:n 连接



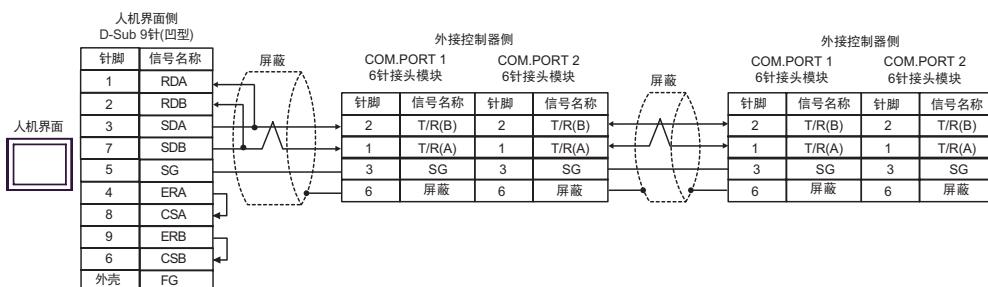
注释 • 不需要终端电阻。

5B)

- 1:1 连接



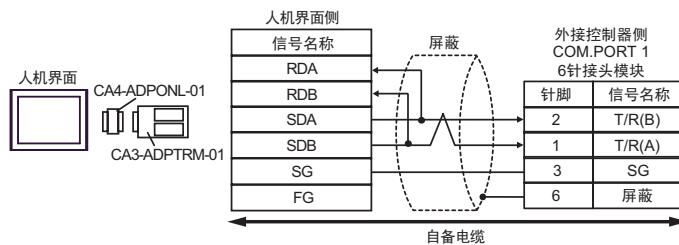
- 1:n 连接



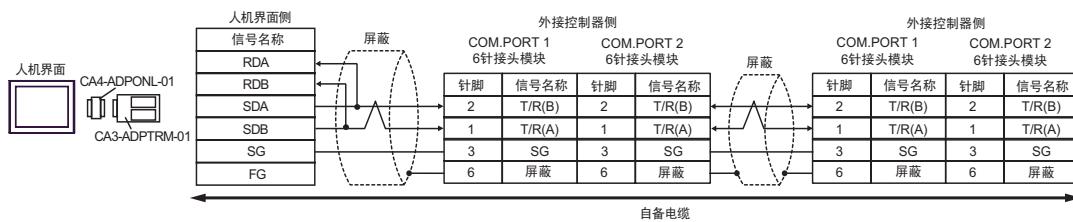
注释 • 不需要终端电阻。

5C)

- 1:1 连接



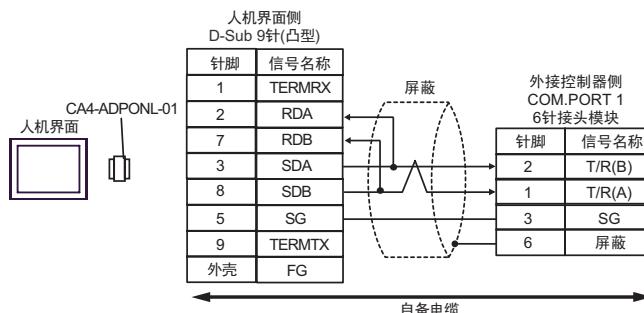
- 1:n 连接



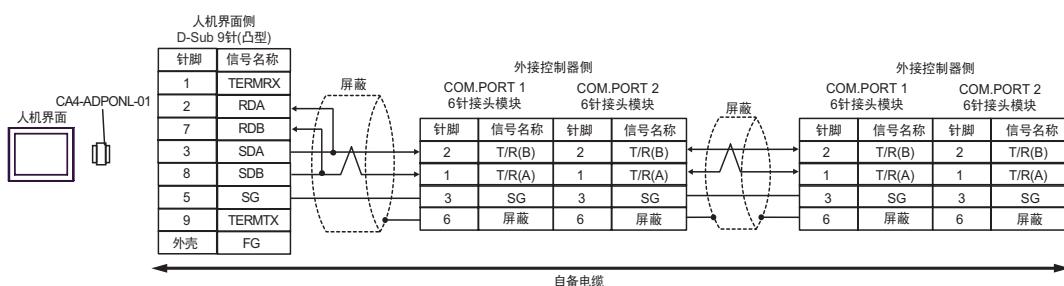
注释 • 不需要终端电阻。

5D)

- 1:1 连接



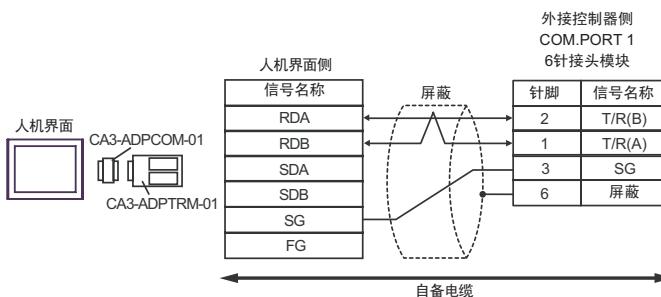
- 1:n 连接



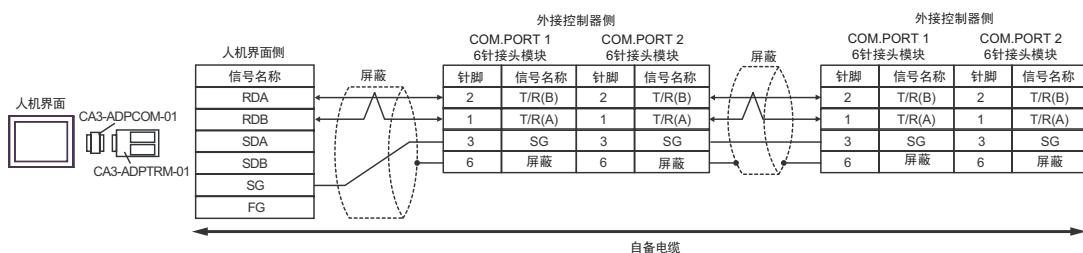
注释 • 不需要终端电阻。

5E)

- 1:1 连接



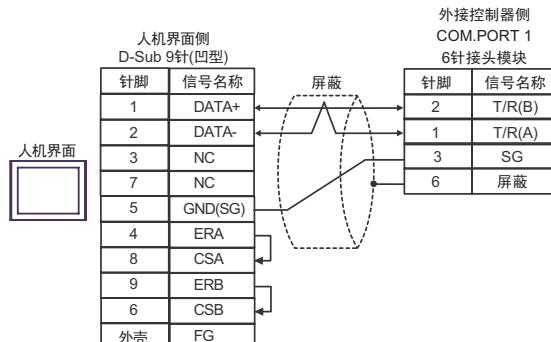
- 1:n 连接



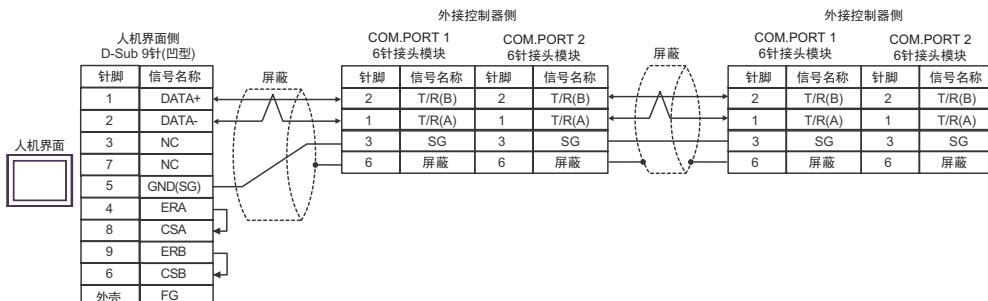
注释 • 不需要终端电阻。

5F)

- 1:1 连接



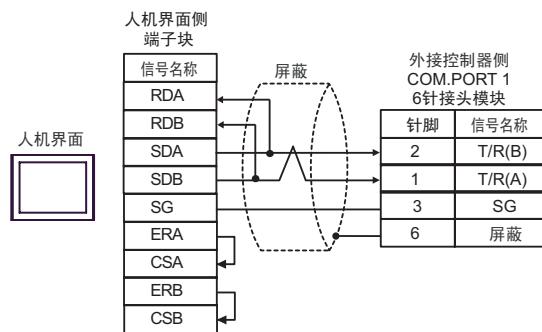
- 1:n 连接



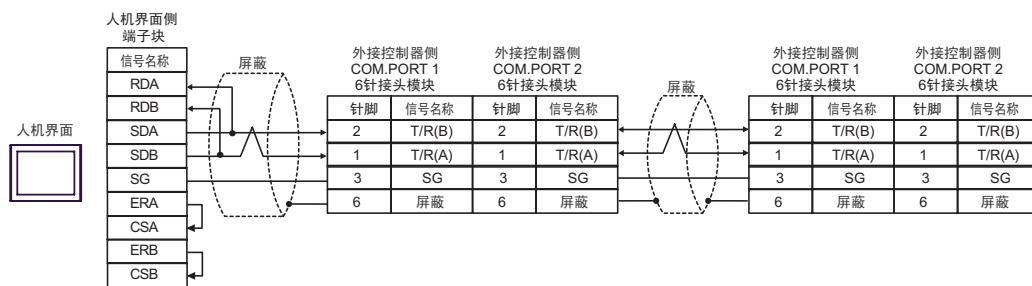
注释 • 不需要终端电阻。

5G)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

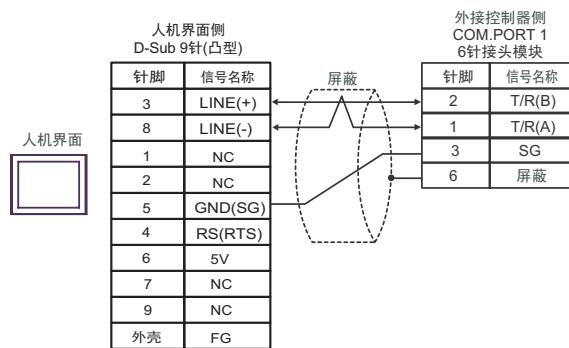


注 释

- 不需要终端电阻。

5H)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

**重 要**

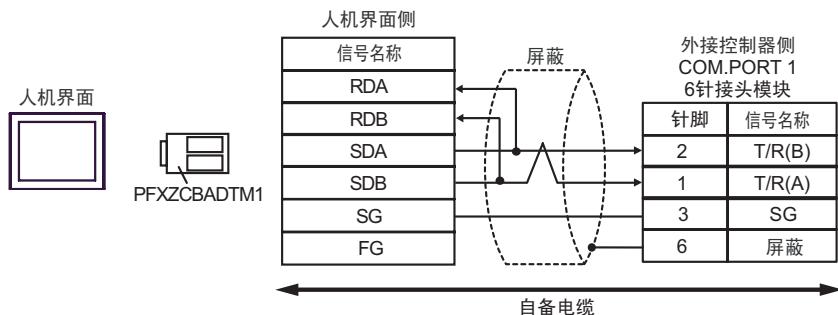
- 人机界面上的 5V 输出 (6 号针脚) 是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

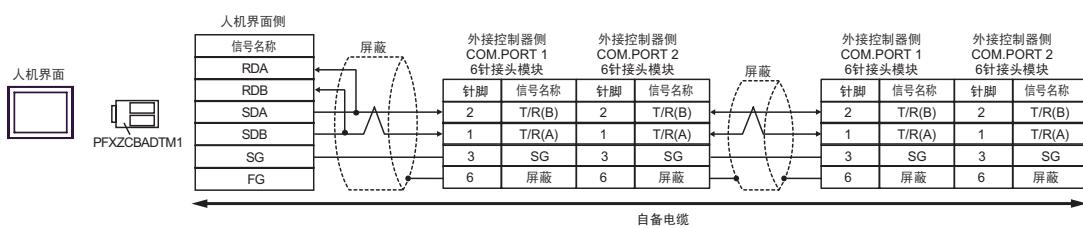
- 不需要终端电阻。
- 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

5l)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

电缆接线图 6

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000* ¹ (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST* ² (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC* ³	6A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	6B	自备电缆	
GP3000* ⁴ (COM2)	6C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	6D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
GP-4106(COM1)	6E	自备电缆	
GP4000* ⁵ (COM2) GP-4201T(COM1)	6F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1* ⁶ + 自备电缆	
	6B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。

☛ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

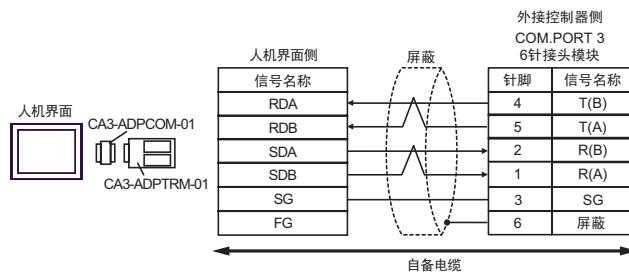
*4 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*5 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

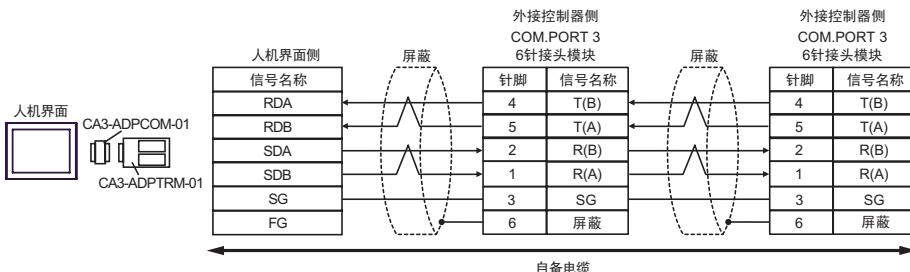
*6 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 6A。

6A)

- 1:1 连接



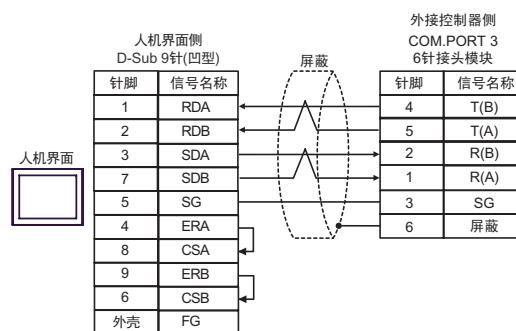
- 1:n 连接



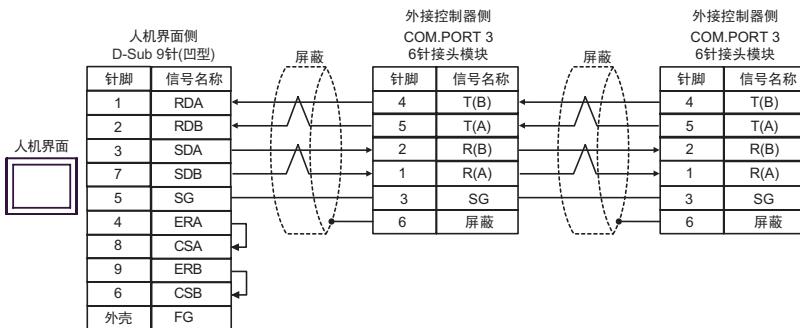
注释 • 不需要终端电阻。

6B)

- 1:1 连接



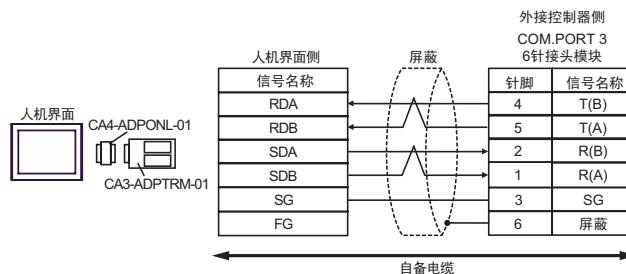
- 1:n 连接



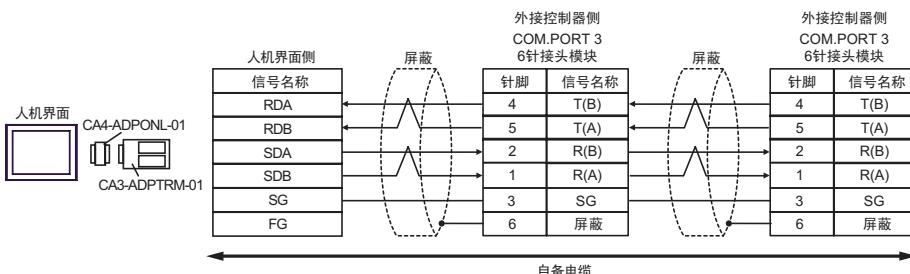
注释 • 不需要终端电阻。

6C)

- 1:1 连接



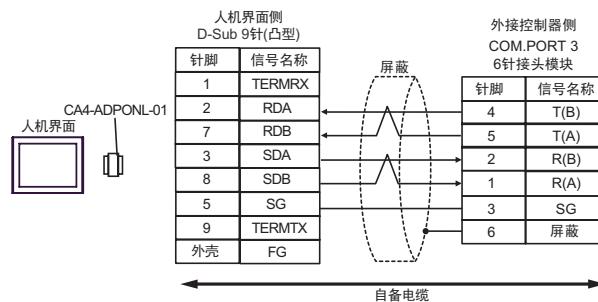
- 1:n 连接



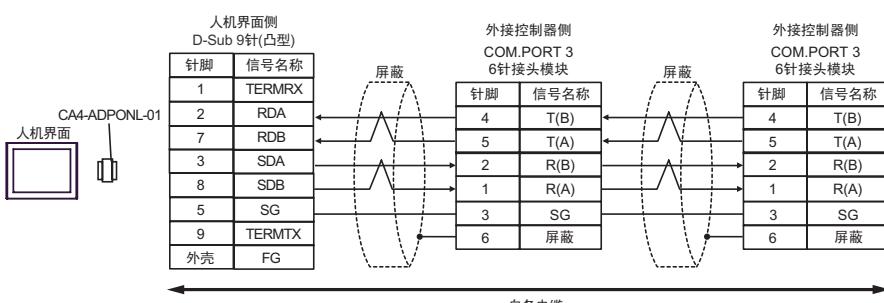
注释 • 不需要终端电阻。

6D)

- 1:1 连接



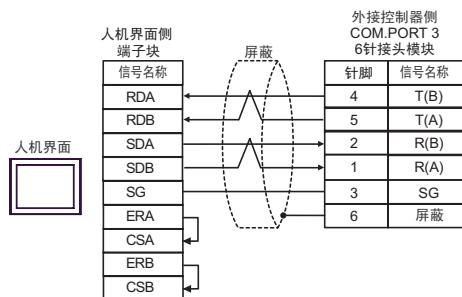
- 1:n 连接



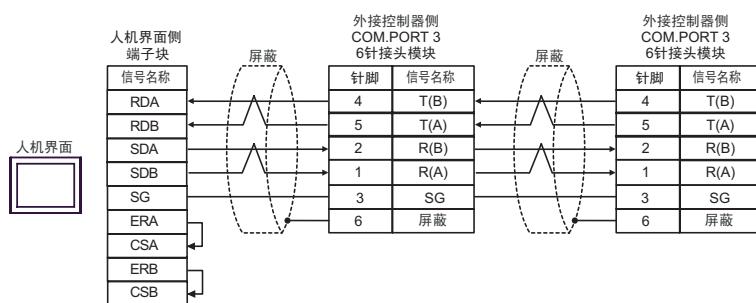
注释 • 不需要终端电阻。

6E)

- 1:1 连接



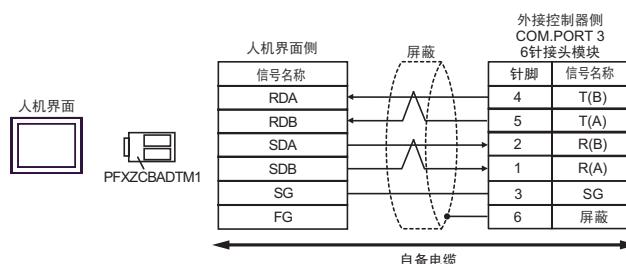
- 1:n 连接



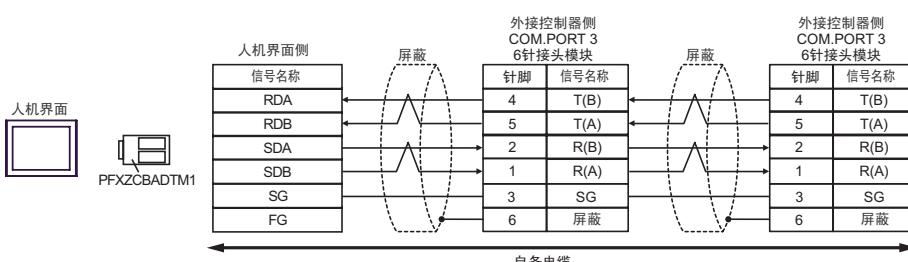
注释 • 不需要终端电阻。

6F)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

电缆接线图 7

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	7A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	7B	自备电缆	
GP3000 ^{*3} (COM2)	7C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	7D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
IPC ^{*4}	7E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	7F	自备电缆	
GP-4106(COM1)	7G	自备电缆	
GP-4107(COM1) GP-4*03T ^{*5} (COM2) GP-4203T(COM1)	7H	自备电缆	
GP4000 ^{*6} (COM2) GP-4201T(COM1)	7I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ^{*7} + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	7B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☛ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

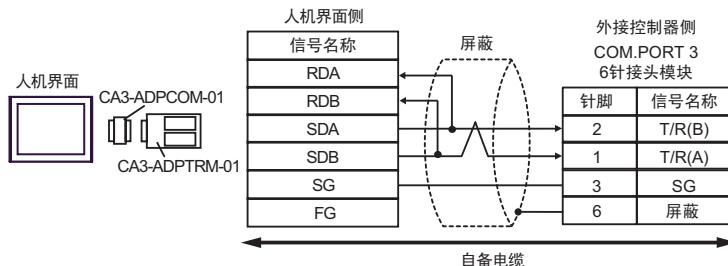
*5 GP-4203T 除外。

*6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

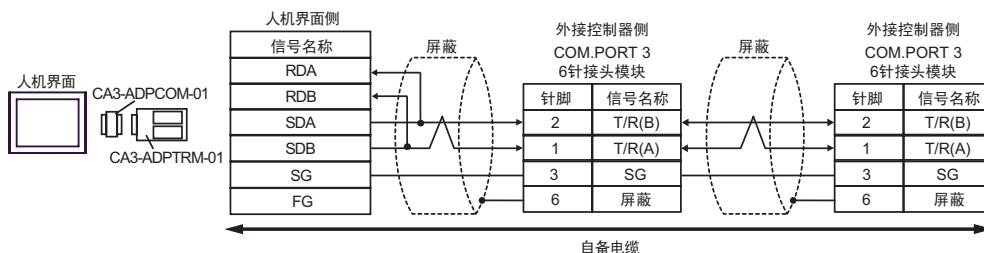
*7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 7A。

7A)

- 1:1 连接



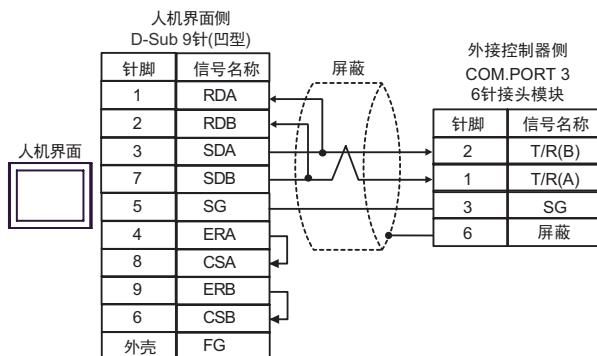
- 1:n 连接



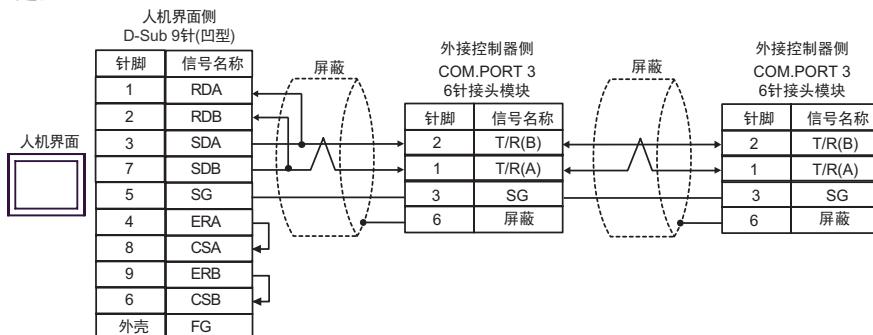
注释 • 不需要终端电阻。

7B)

- 1:1 连接



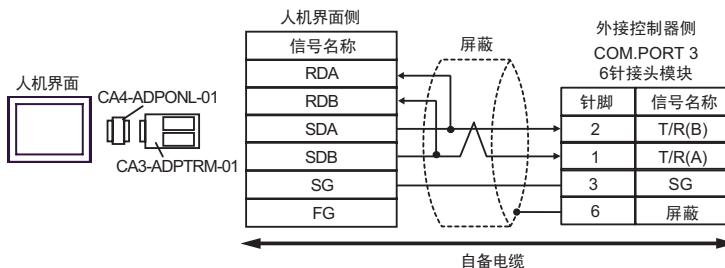
- 1:n 连接



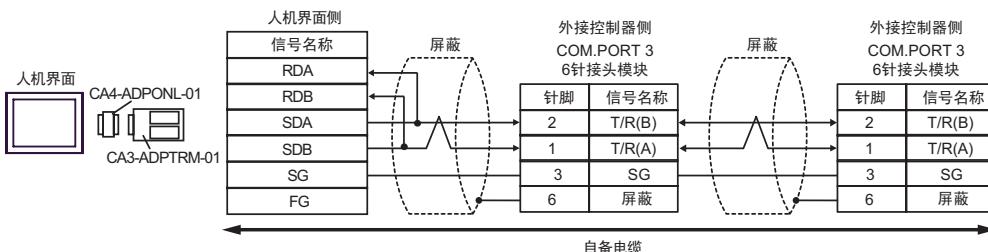
注释 • 不需要终端电阻。

7C)

- 1:1 连接



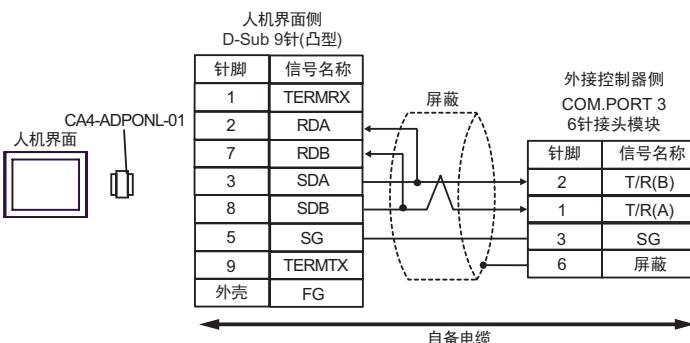
- 1:n 连接



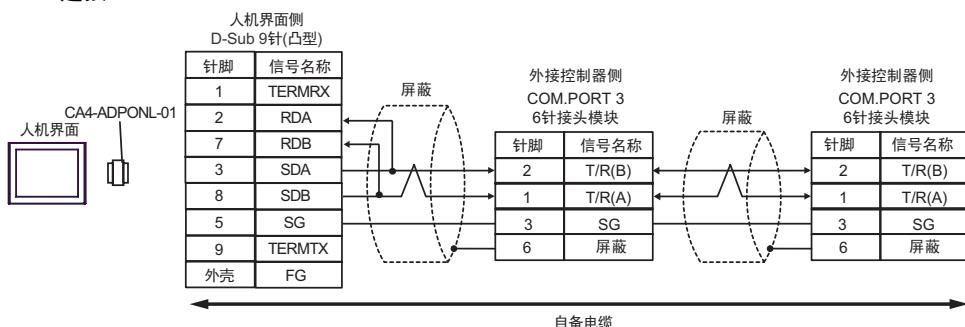
注释 • 不需要终端电阻。

7D)

- 1:1 连接



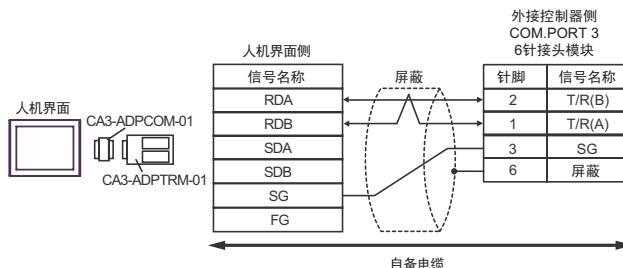
- 1:n 连接



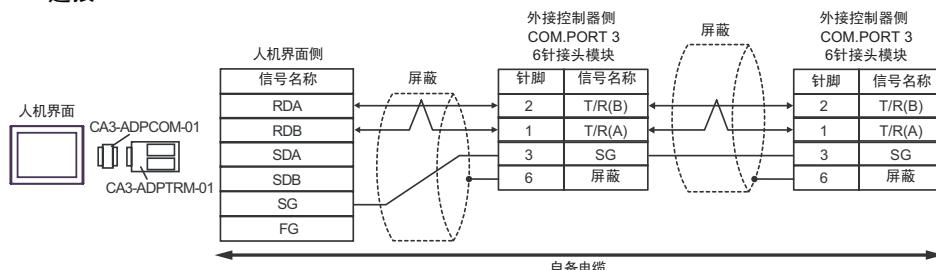
注释 • 不需要终端电阻。

7E)

- 1:1 连接



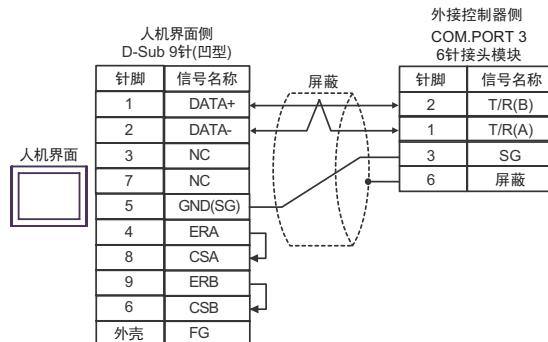
- 1:n 连接



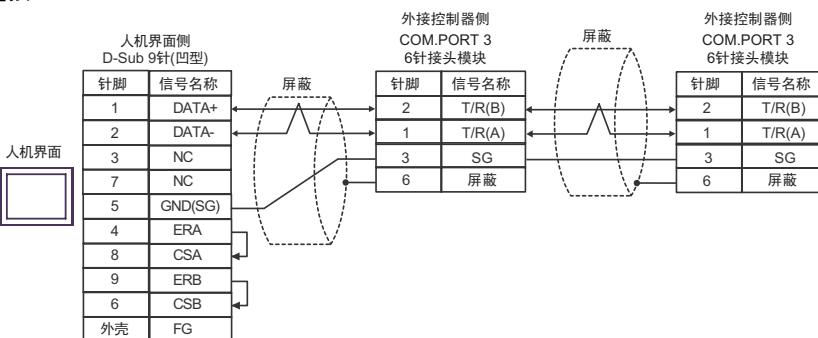
注释 • 不需要终端电阻。

7F)

- 1:1 连接



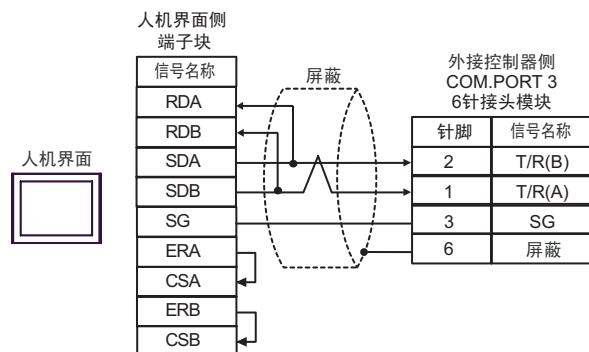
- 1:n 连接



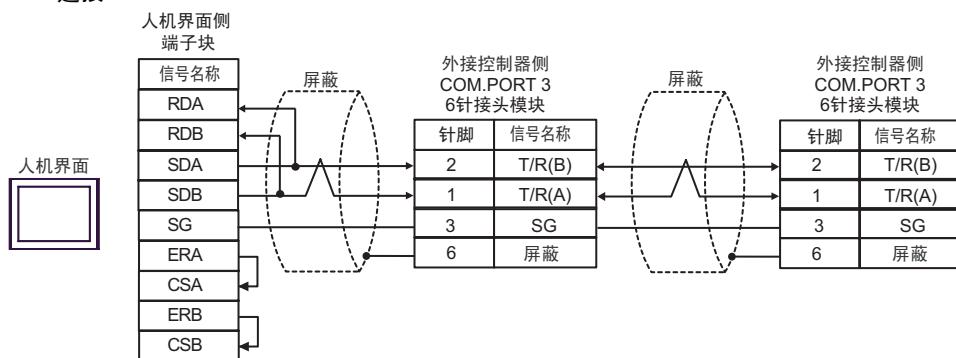
注释 • 不需要终端电阻。

7G)

- 1:1 连接



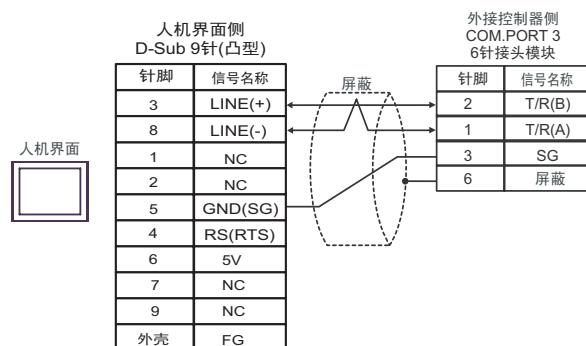
- 1:n 连接



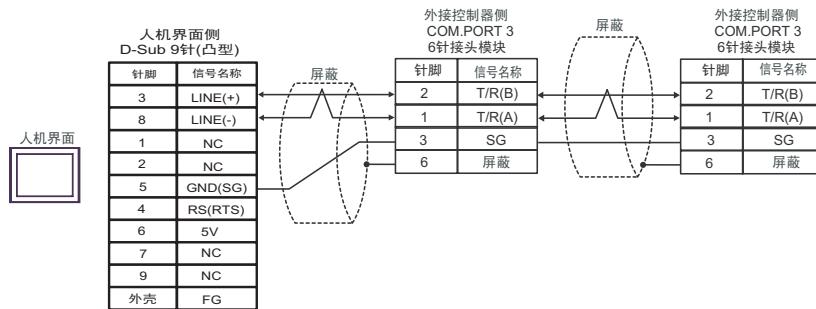
注 释 • 不需要终端电阻。

7H)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

**重 要**

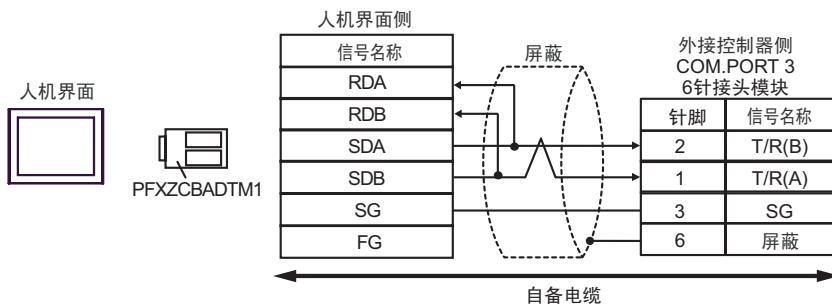
- 人机界面上的 5V 输出 (6 号针脚) 是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

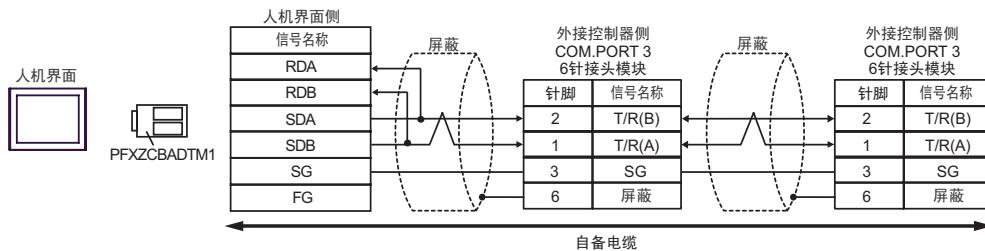
- 不需要终端电阻。
- 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

7)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释 • 不需要终端电阻。

电缆接线图 8

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000*1 (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST*2 (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC*3	8A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	8B	自备电缆	
GP3000*4 (COM2)	8C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	8D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
GP-4106(COM1)	8E	自备电缆	
GP4000*5 (COM2) GP-4201T(COM1)	8F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1*6 + 自备电缆	
	8B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

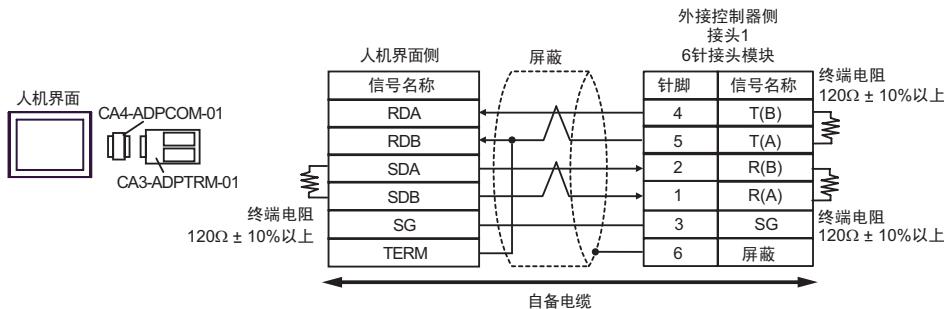
*4 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*5 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

*6 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 8A。

8A)

• 1:1 连接

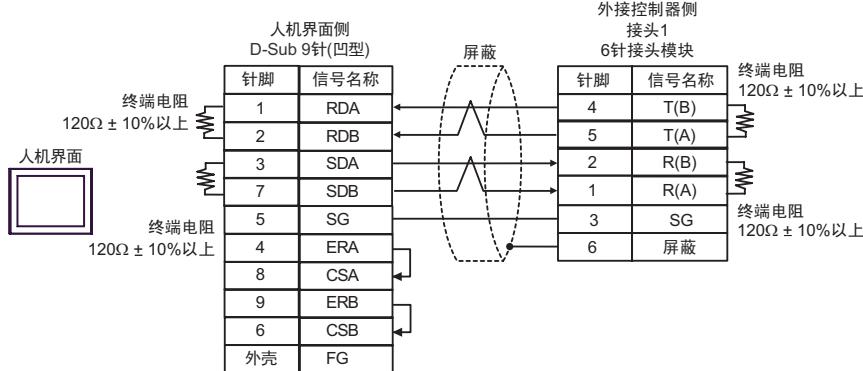


• 1:n 连接



8B)

• 1:1 连接

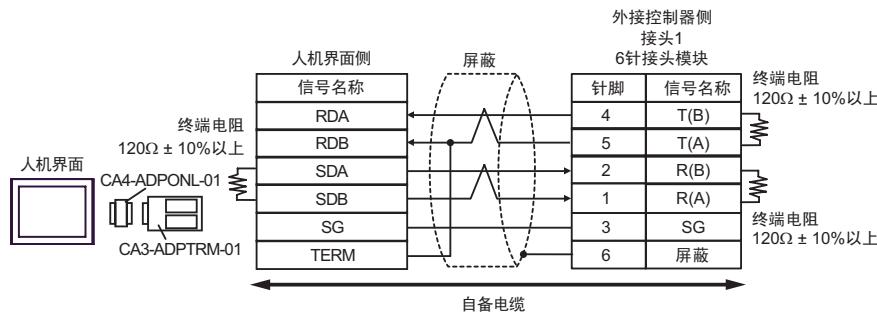


• 1:n 连接



8C)

• 1:1 连接

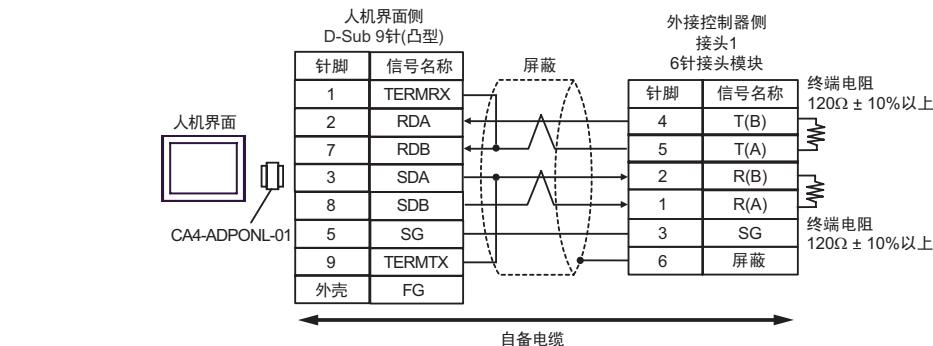


• 1:n 连接

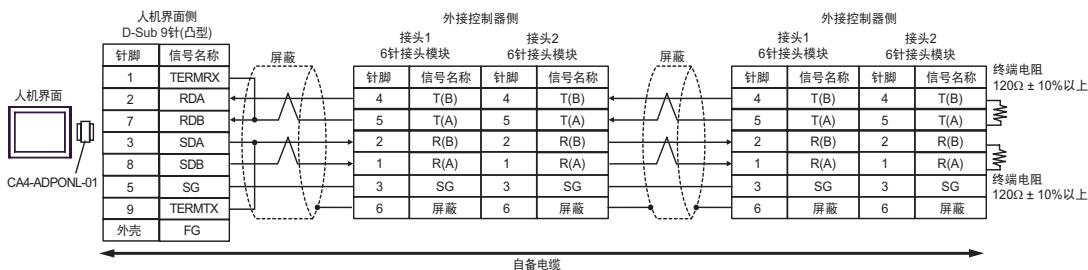


8D)

• 1:1 连接

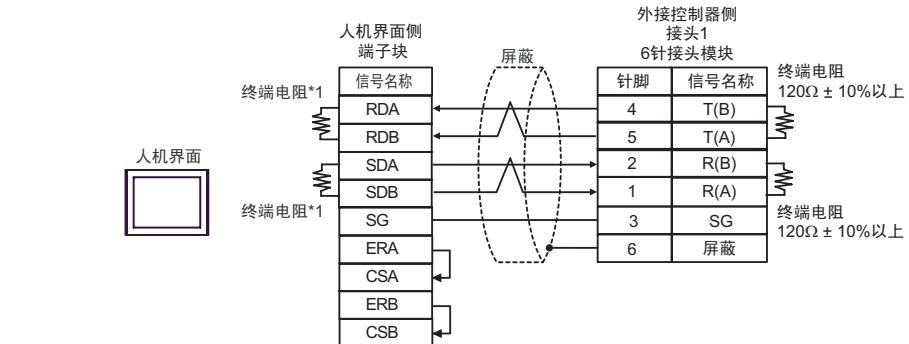


• 1:n 连接

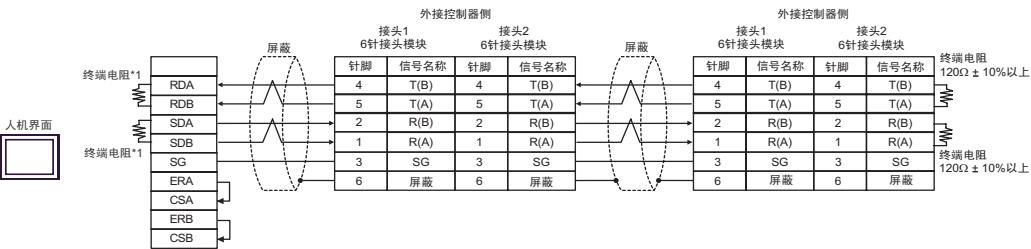


8E)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

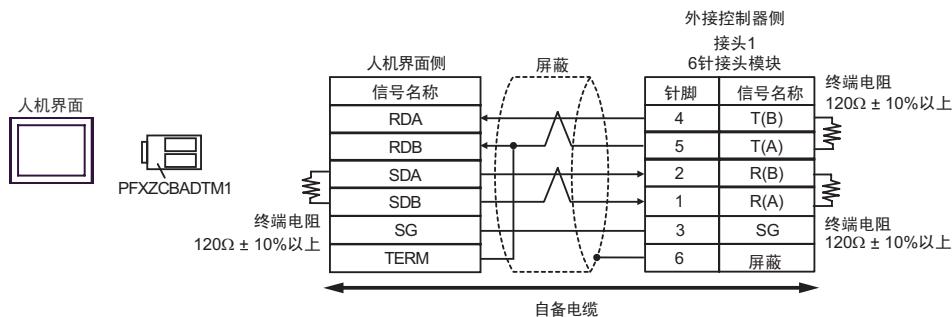


*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

DIP 开关编号	设定值
1	ON
2	ON
3	ON
4	ON

8F)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



电缆接线图 9

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	9A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	9B	自备电缆	
GP3000 ^{*3} (COM2)	9C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	9D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
IPC ^{*4}	9E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	9F	自备电缆	
GP-4106(COM1)	9G	自备电缆	
GP-4107(COM1) GP-4*03T ^{*5} (COM2) GP-4203T(COM1)	9H	自备电缆	
GP4000 ^{*6} (COM2) GP-4201T(COM1)	9I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ^{*7} + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	9B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

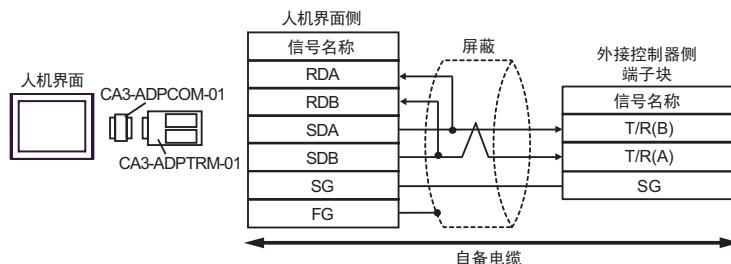
*5 GP-4203T 除外。

*6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

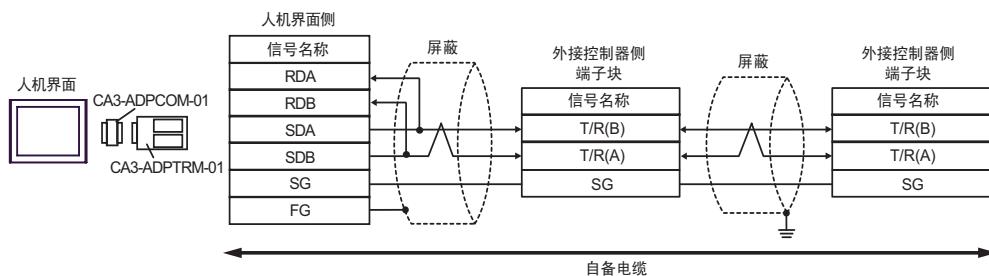
*7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 9A。

9A)

- 1:1 连接

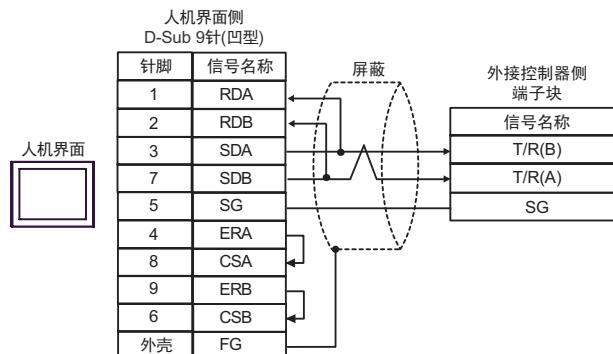


- 1:n 连接

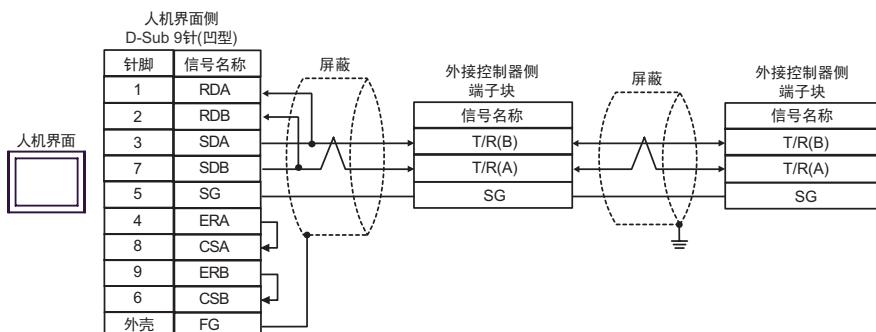


9B)

- 1:1 连接

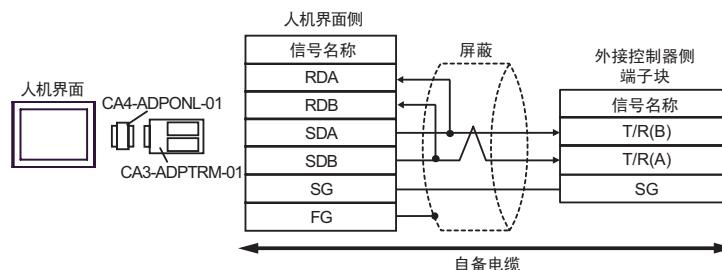


- 1:n 连接

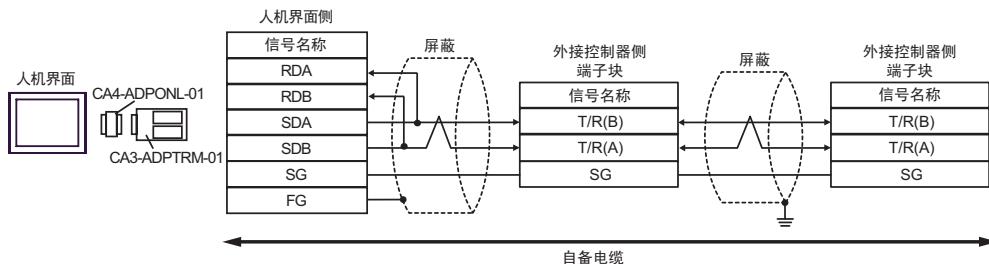


9C)

• 1:1 连接

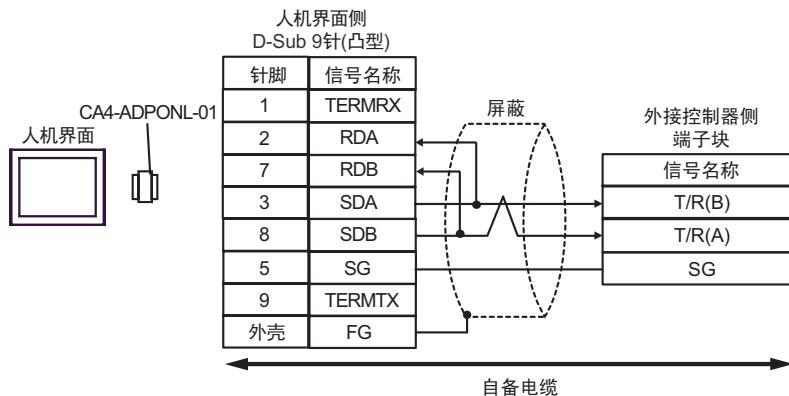


• 1:n 连接

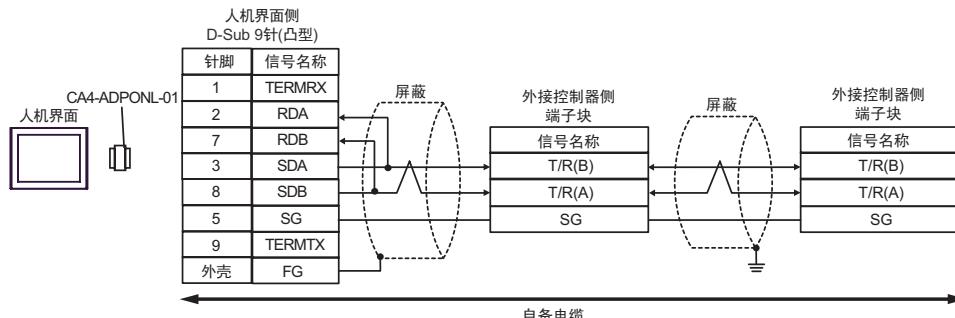


9D)

• 1:1 连接

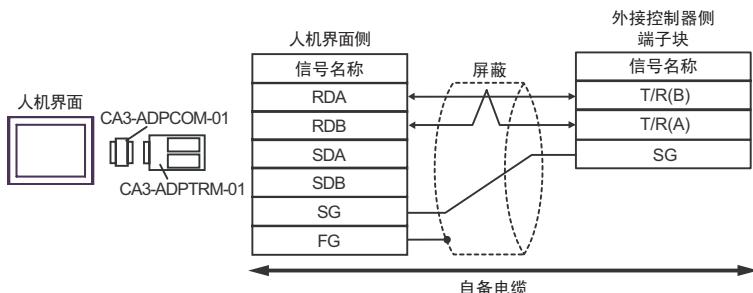


• 1:n 连接

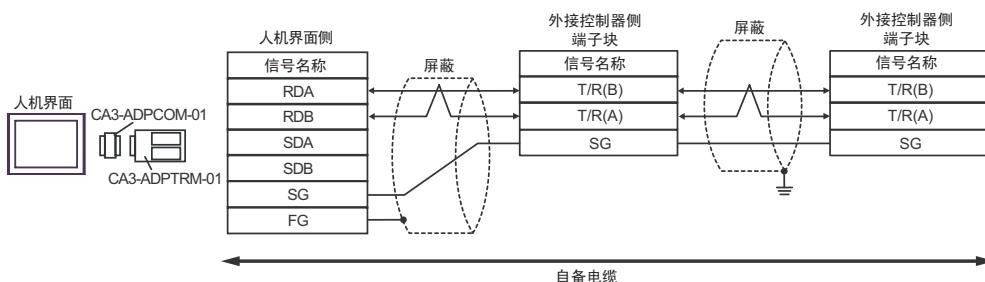


9E)

- 1:1 连接

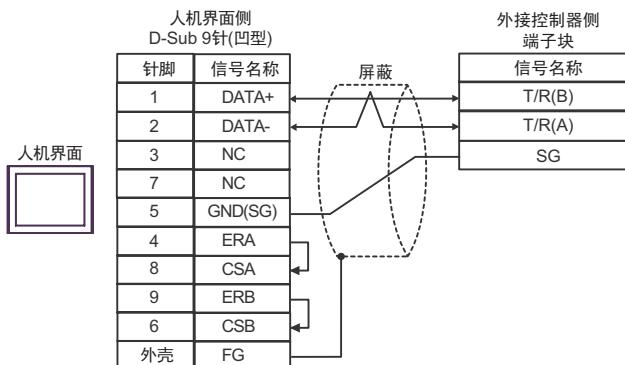


- 1:n 连接

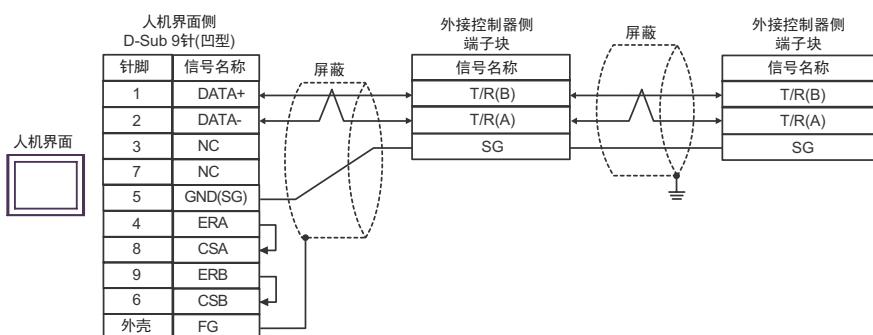


9F)

- 1:1 连接

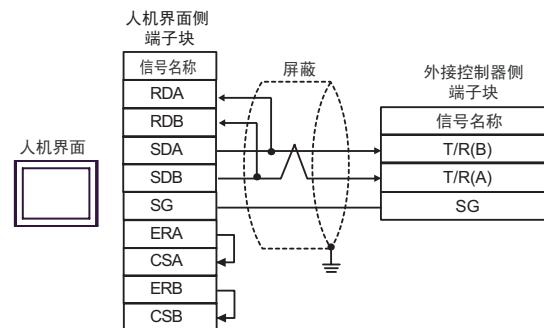


- 1:n 连接

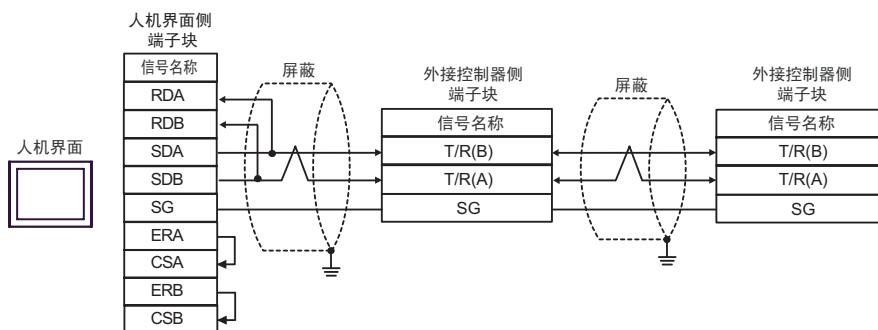


9G)

- 1:1 连接

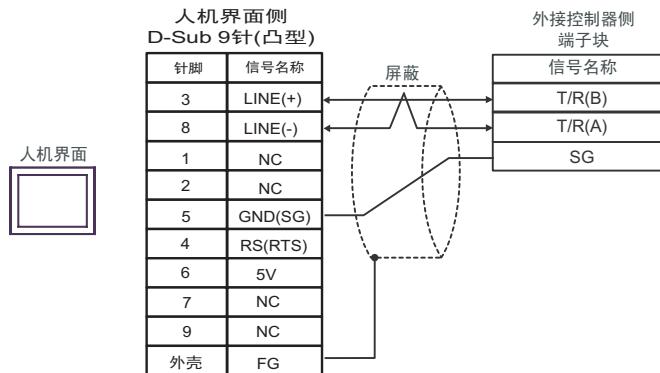


- 1:n 连接

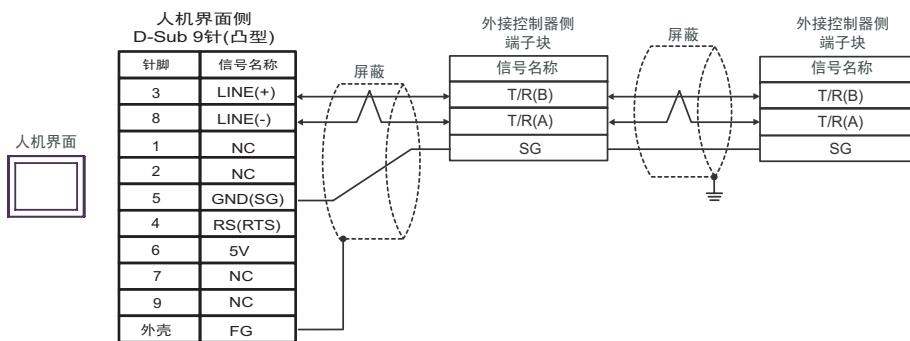


9H)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

**重 要**

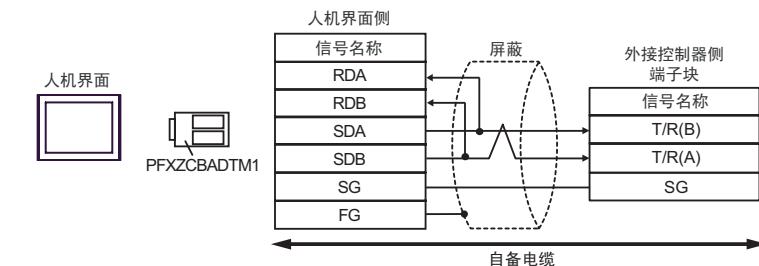
- 人机界面上的 5V 输出 (6 号针脚) 是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

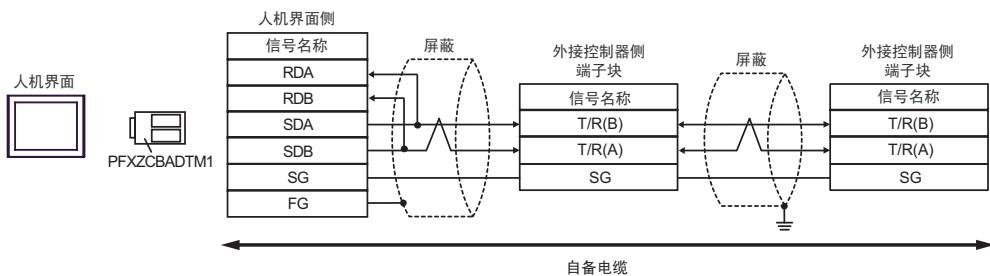
- 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

91)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



电缆接线图 10

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000* ¹ (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST* ² (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC* ³	10A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	10B	自备电缆	
GP3000* ⁴ (COM2)	10C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	10D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
GP-4106(COM1)	10E	自备电缆	
GP4000* ⁵ (COM2) GP-4201T(COM1)	10F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1* ⁶ + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	10B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。

☛ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

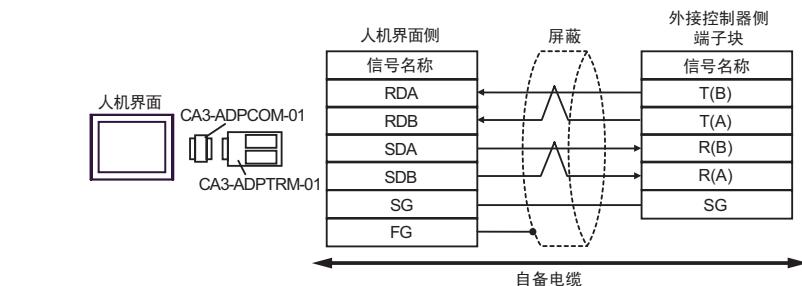
*4 除 GP-3200 系列和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*5 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

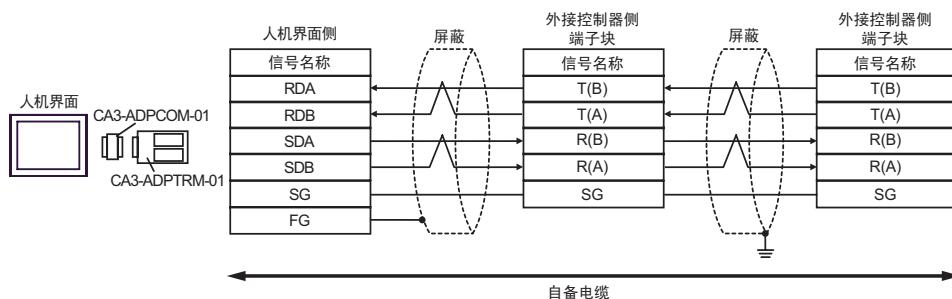
*6 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 10A。

10A)

- 1:1 连接

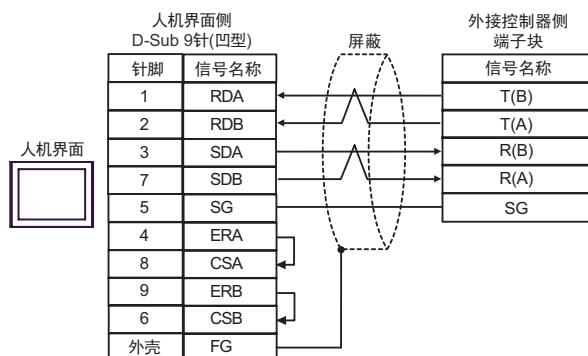


- 1:n 连接

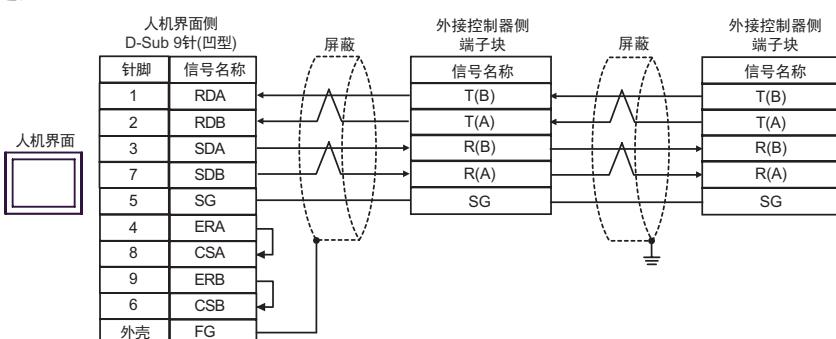


10B)

- 1:1 连接

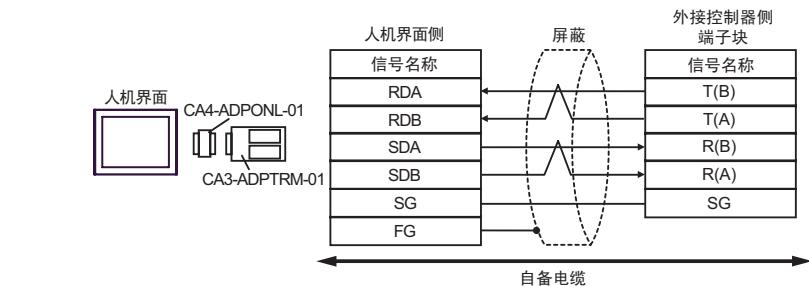


- 1:n 连接

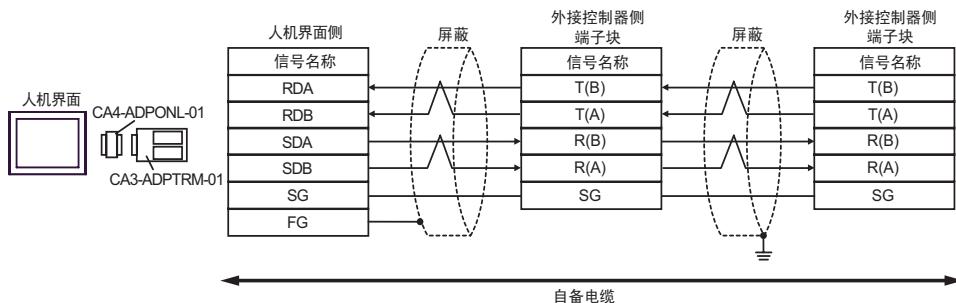


10C)

- 1:1 连接

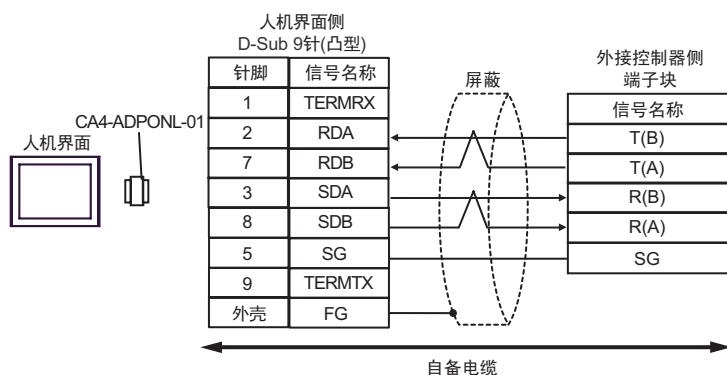


- 1:n 连接

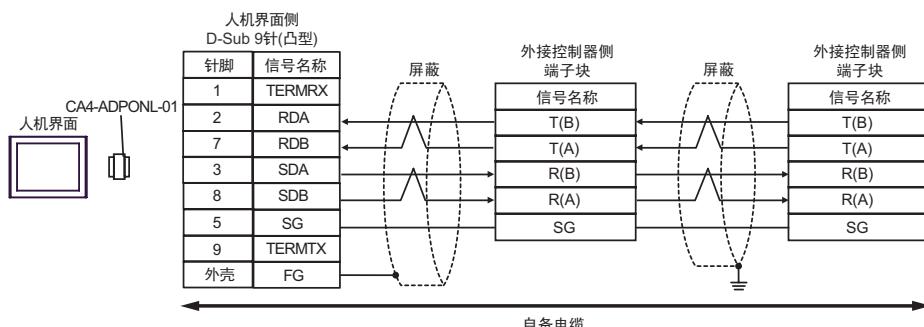


10D)

- 1:1 连接

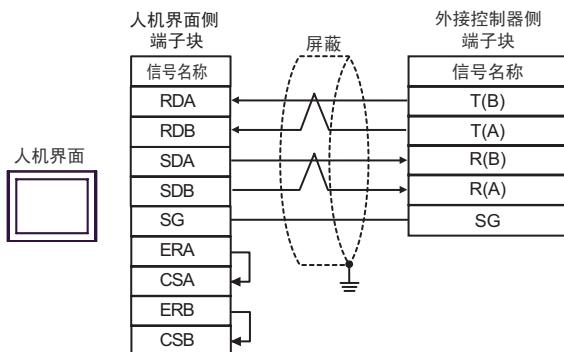


- 1:n 连接

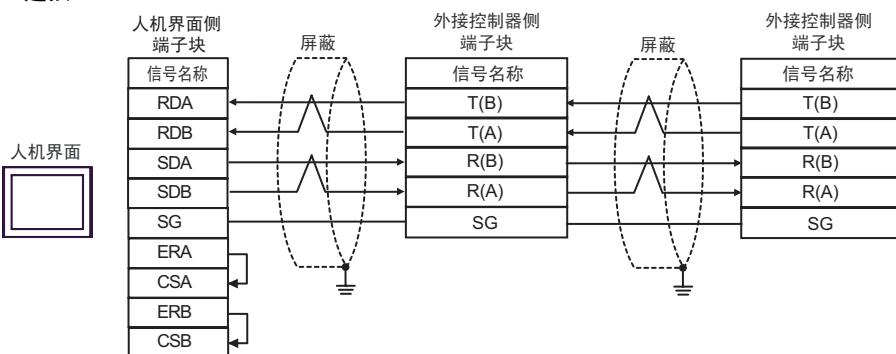


10E)

- 1:1 连接

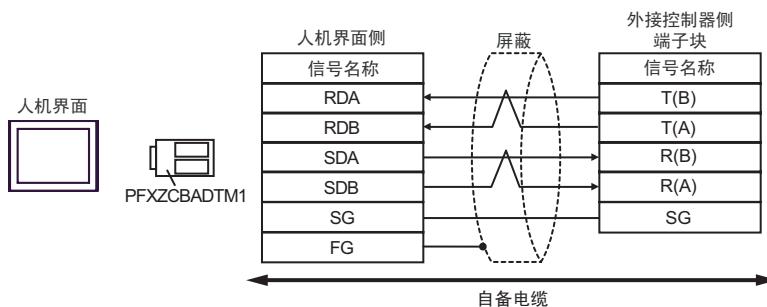


- 1:n 连接

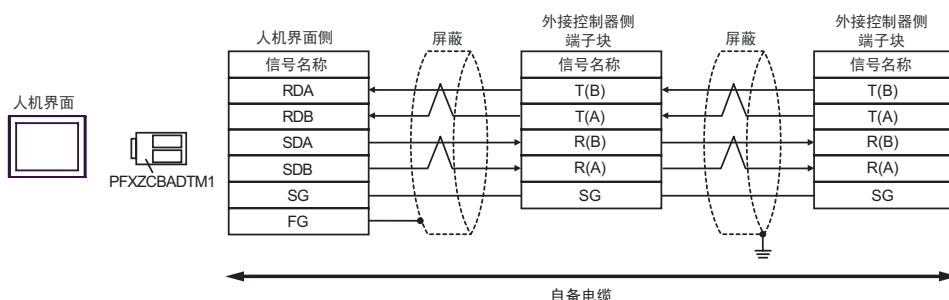


10F)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



电缆接线图 11

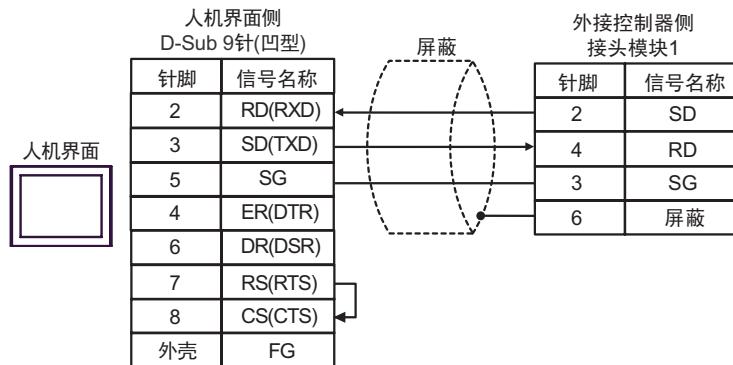
人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000(COM1) GP4000 ^{*1} (COM1) ST(COM1) GC4000(COM1) LT3000(COM1) IPC ^{*2} PC/AT	11A	自备电缆	电缆长度不应超过 15 米
GP-4105(COM1)	11B	自备电缆	

*1 除 GP-4100 系列和 GP-4203T 以外的所有 GP4000 机型。

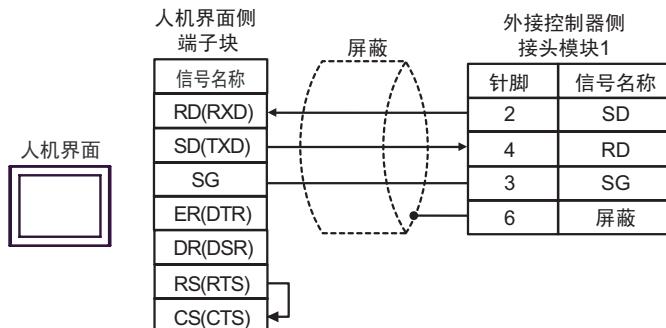
*2 只能使用支持 RS-232C 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

11A)



11B)



电缆接线图 12

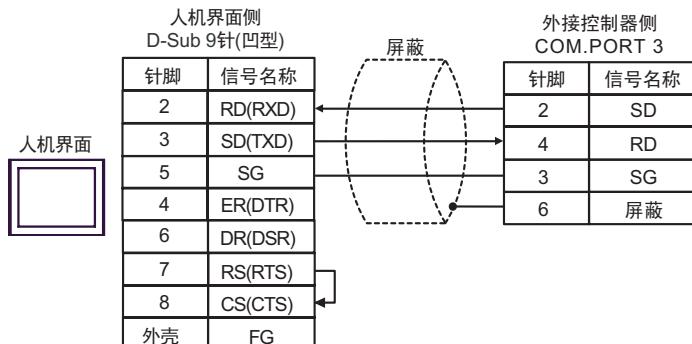
人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000(COM1) GP4000 ^{*1} (COM1) ST(COM1) GC4000(COM1) LT3000(COM1) IPC ^{*2} PC/AT	12A	自备电缆	电缆长度不应超过 15 米
GP-4105(COM1)	12B	自备电缆	

*1 除 GP-4100 系列和 GP-4203T 以外的所有 GP4000 机型。

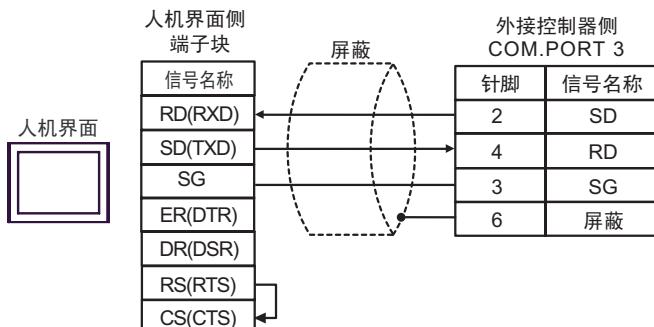
*2 只能使用支持 RS-232C 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

12A)



12B)



电缆接线图 13

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	13A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	13B	自备电缆	
GP3000 ^{*3} (COM2)	13C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	13D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆	
IPC ^{*4}	13E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	13F	自备电缆	
GP-4106(COM1)	13G	自备电缆	
GP-4107(COM1) GP-4*03T ^{*5} (COM2) GP-4203T(COM1)	13H	自备电缆	
GP4000 ^{*6} (COM2) GP-4201T(COM1)	13I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ^{*7} + 自备电缆	电缆长度不应超过 1200 米
	13B	自备电缆	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

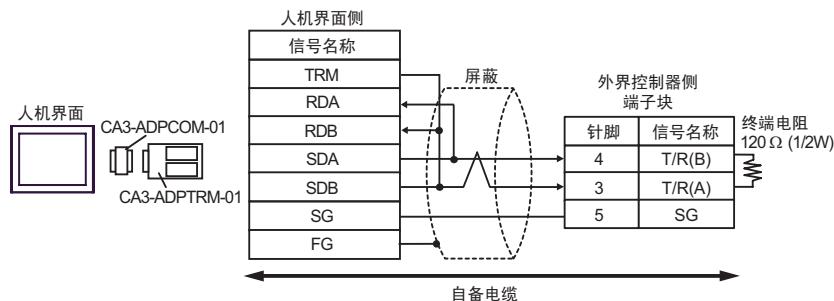
*5 GP-4203T 除外。

*6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

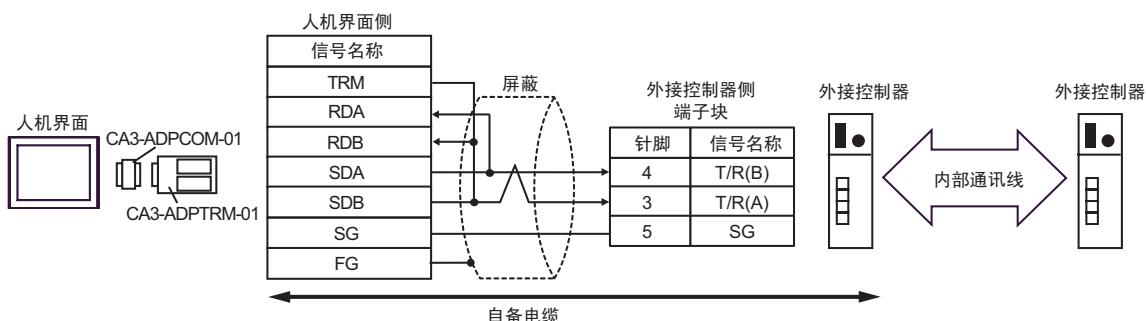
*7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 13A。

13A)

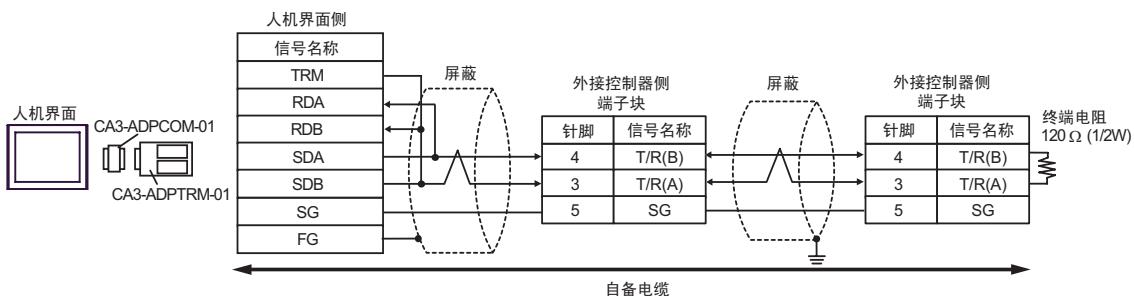
• 1:1 连接



• 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

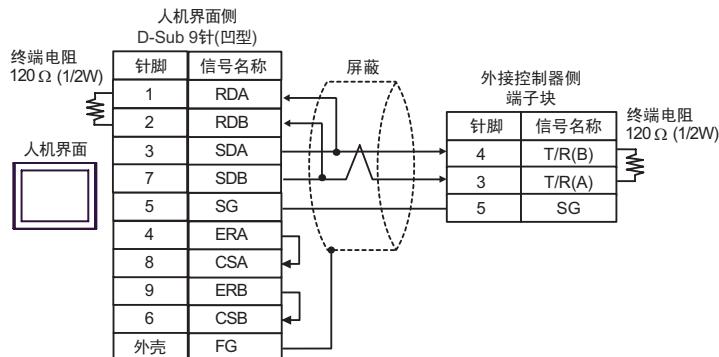


• 1:n 连接

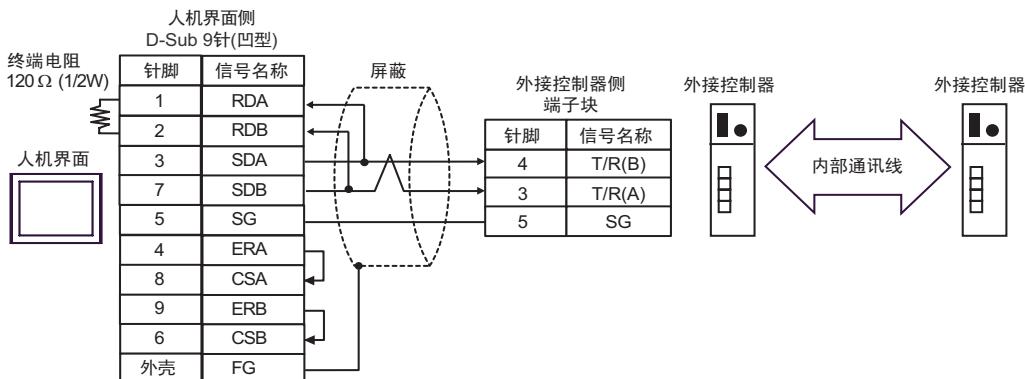


13B)

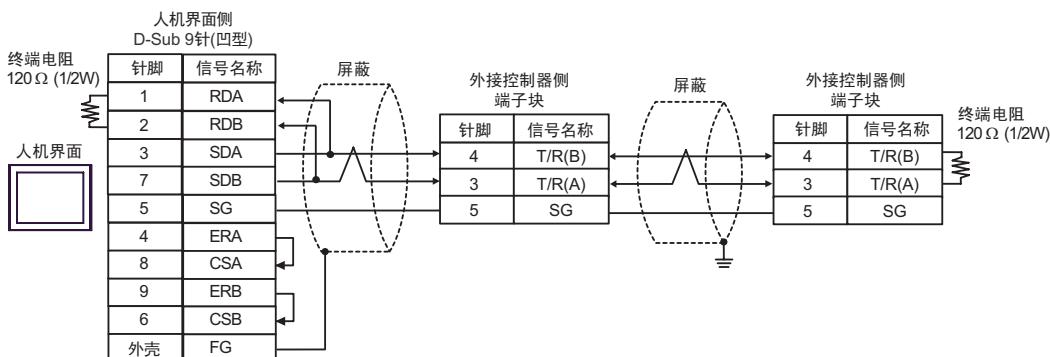
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

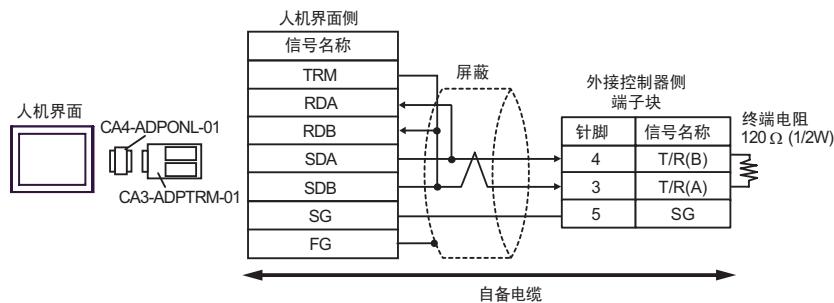


- 1:n 连接

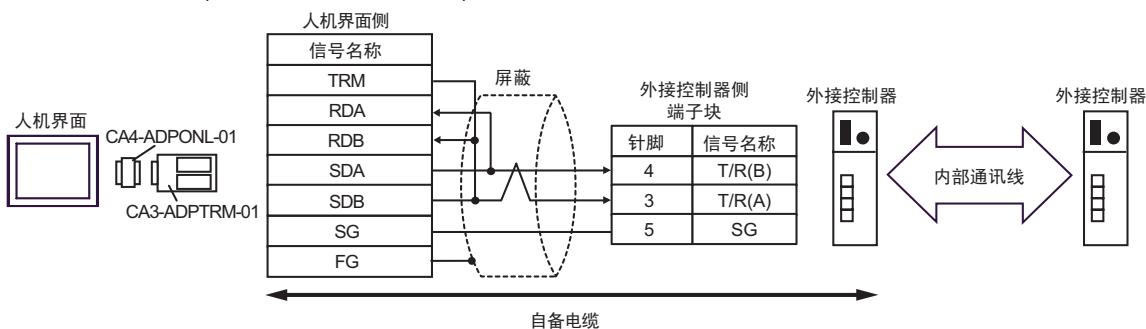


13C)

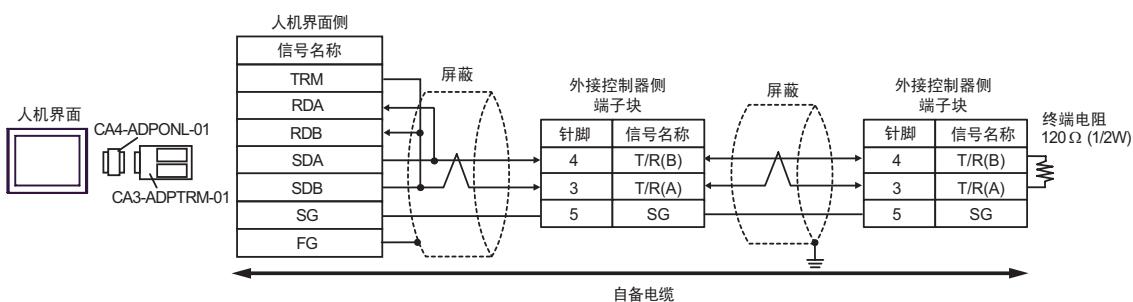
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

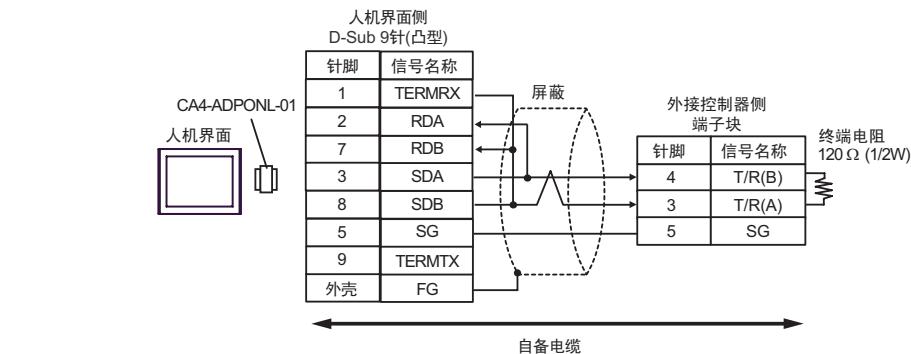


- 1:n 连接

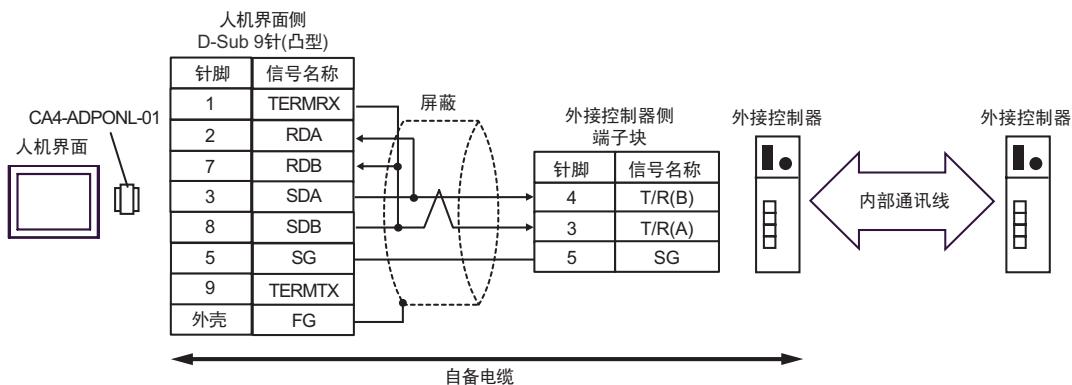


13D)

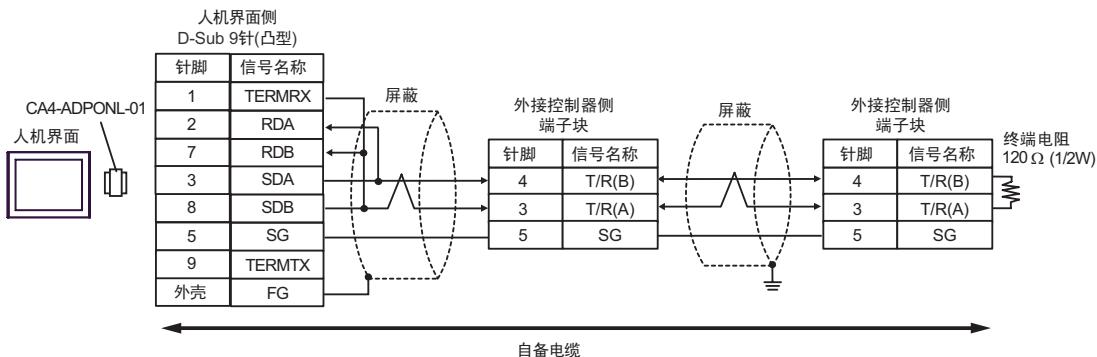
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

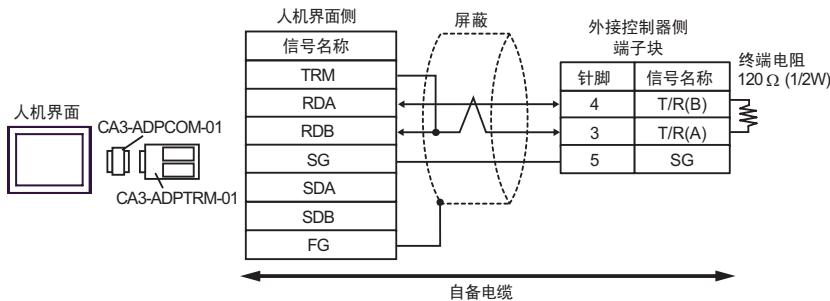


- 1:n 连接

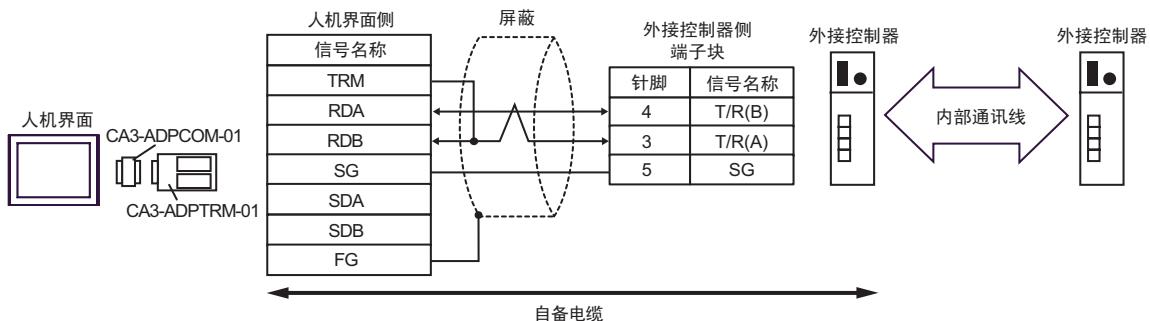


13E)

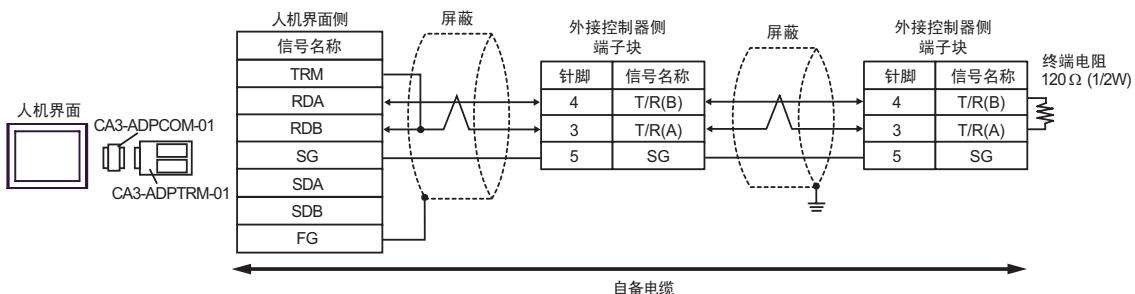
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

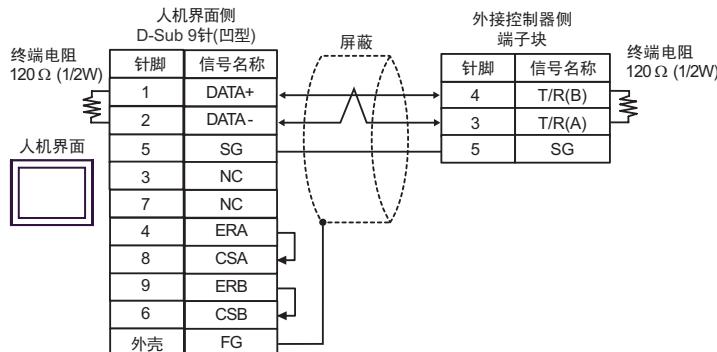


- 1:n 连接

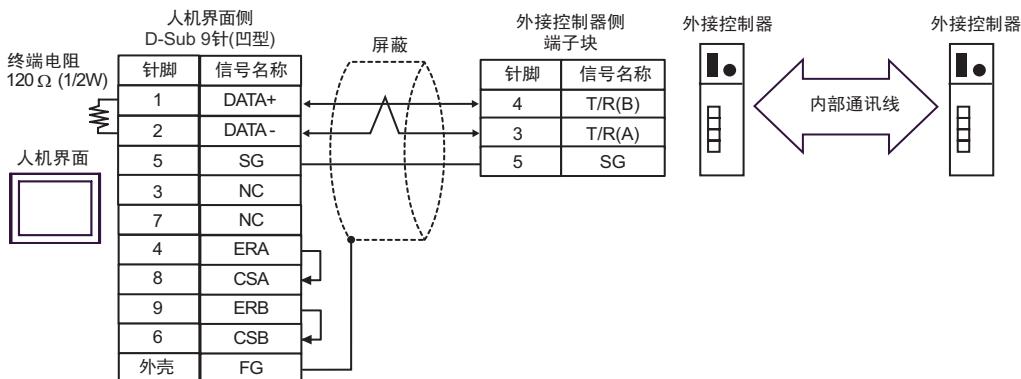


13F)

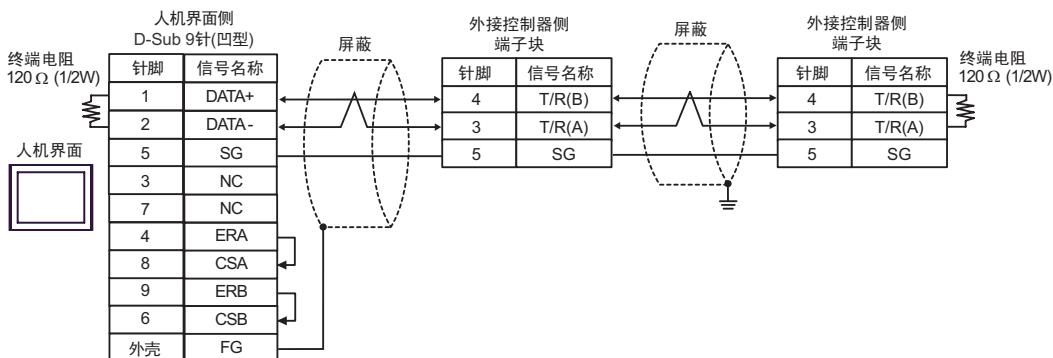
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)

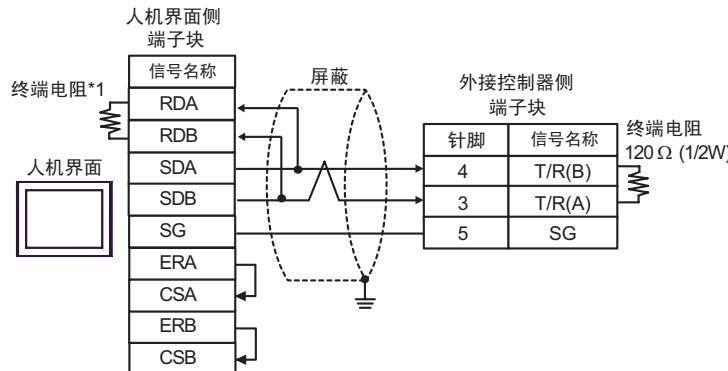


- 1:n 连接

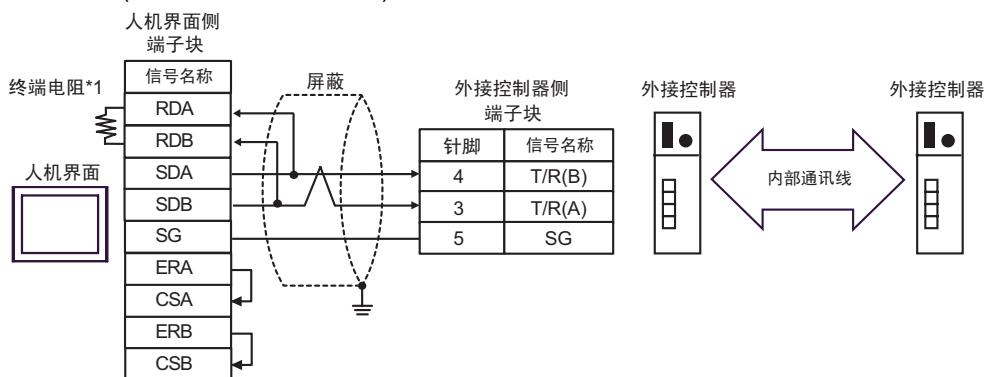


13G)

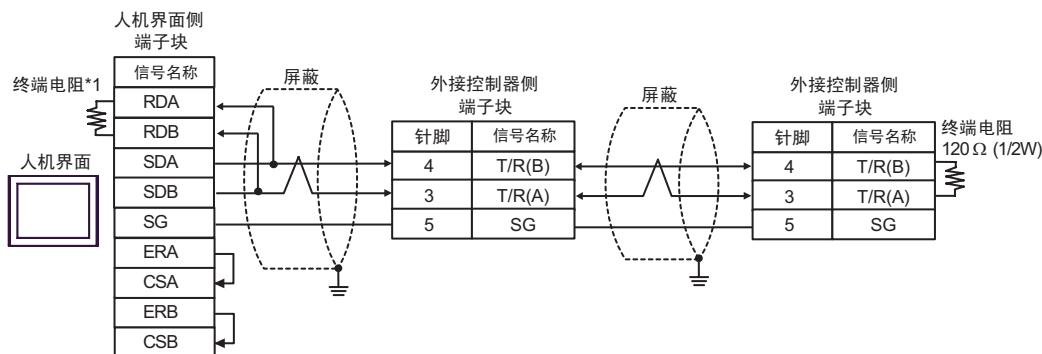
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)



- 1:n 连接

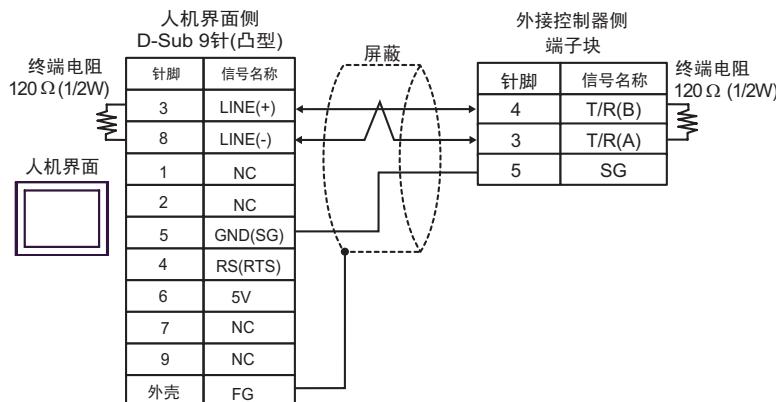


*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

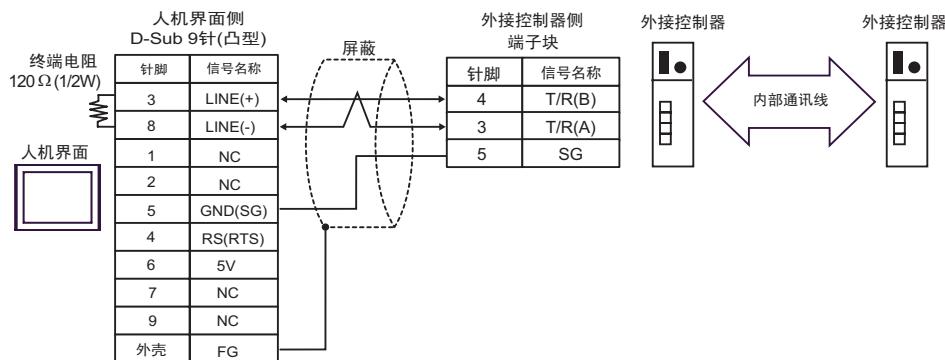
DIP 开关编号	设定值
1	OFF
2	OFF
3	ON
4	ON

13H)

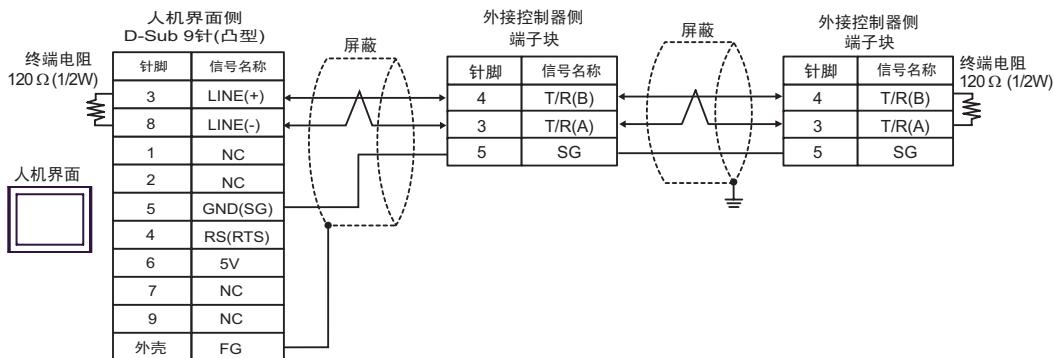
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)



- 1:n 连接

**重 要**

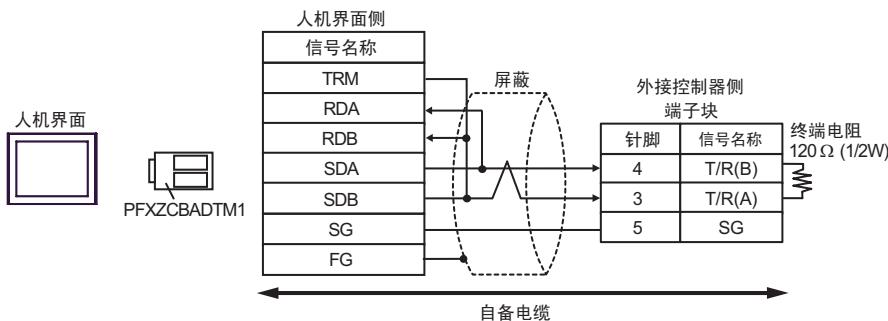
- 人机界面上的 5V 输出 (6 号针脚) 是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

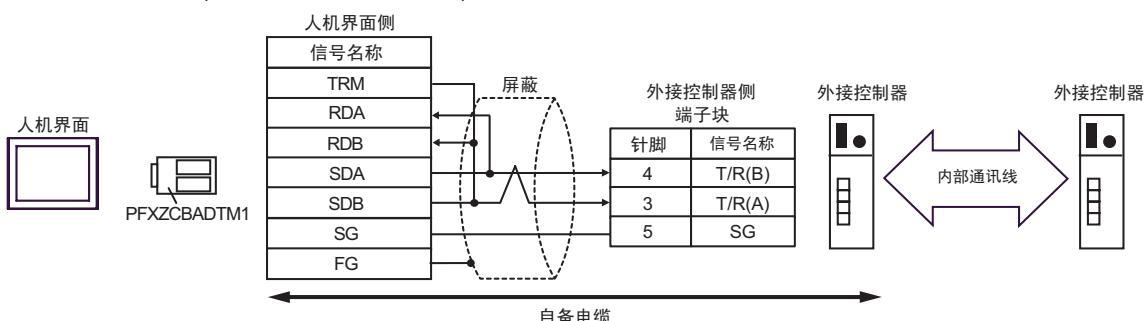
- 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

13l)

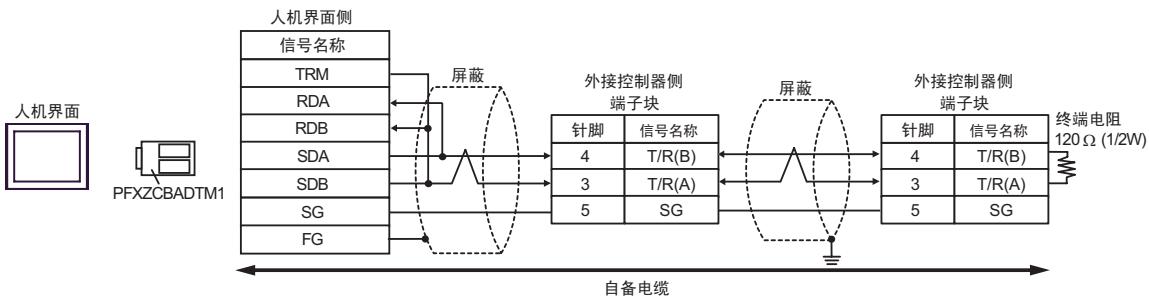
- 1:1 连接



- 1:n 连接 (使用内部通讯线连接时)



- 1:n 连接



电缆接线图 14

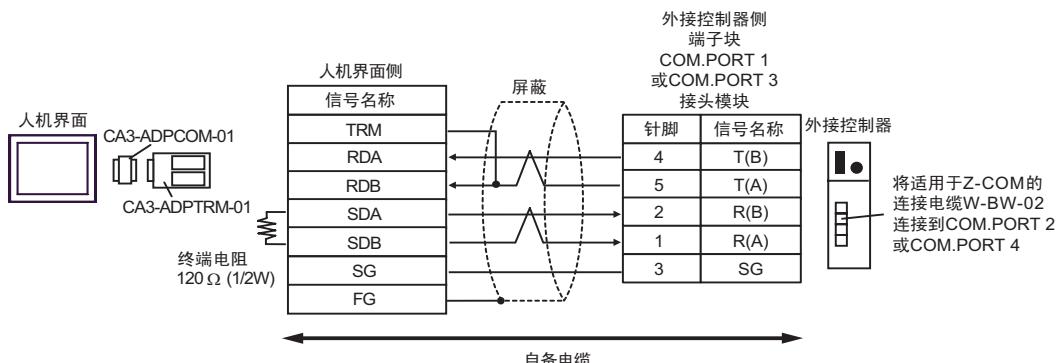
人机界面 (连接接口)	电缆		注释
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1) IPC ^{*3}	14A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	14B	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
GP3000 ^{*4} (COM2)	14C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	14D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
GP-4106(COM1)	14E	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
GP4000 ^{*6} (COM2) GP-4201T(COM1)	14F	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ^{*7} + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
	14B	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	

^{*1} 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

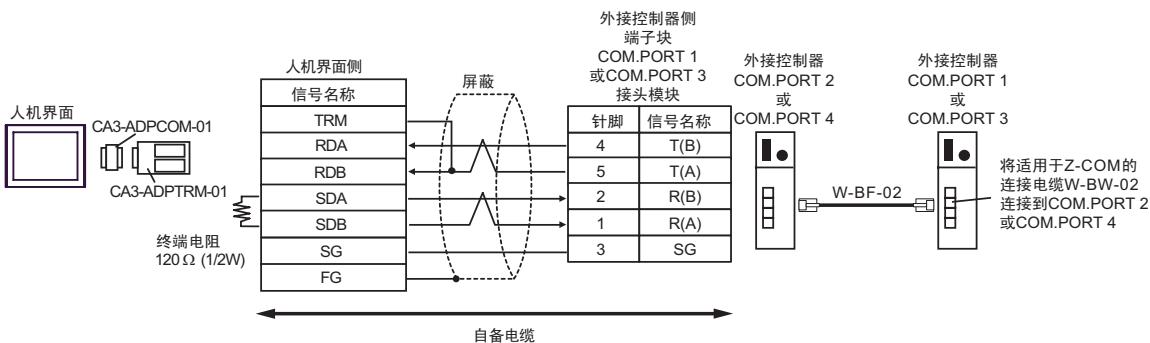
- *2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。
- *3 只能使用支持 RS-422/485(4 线) 通讯方式的串口。
 - ☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)
- *4 除 GP-3200 和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。
- *5 如需使用多台外接控制器, 请使用 RKC INSTRUMENT INC. 制造的连接电缆 W-BF-02。
- *6 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。
- *7 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 14A。

14A)

• 1:1 连接



• 1:n 连接

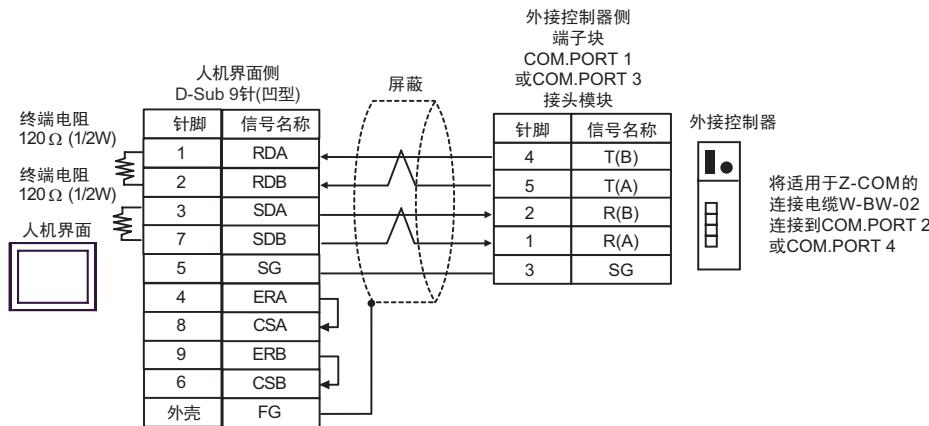


注释

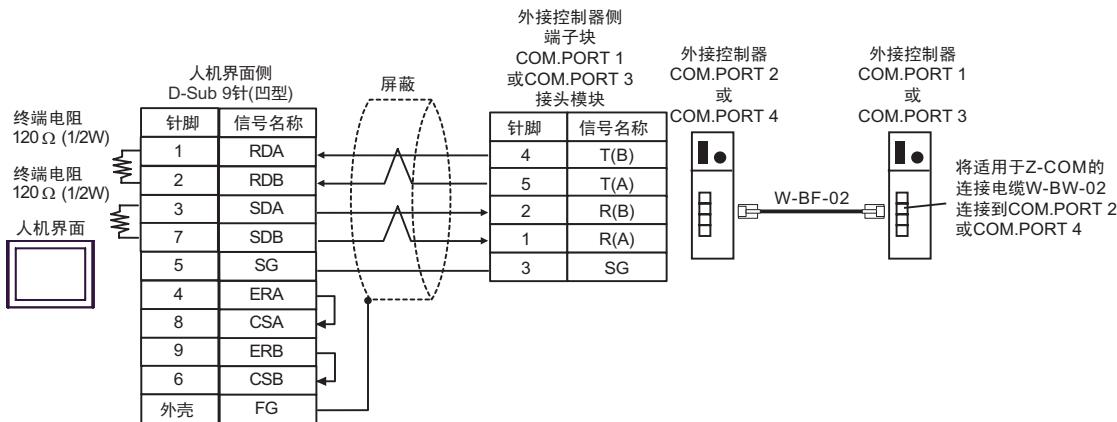
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

14B)

• 1:1 连接



• 1:n 连接

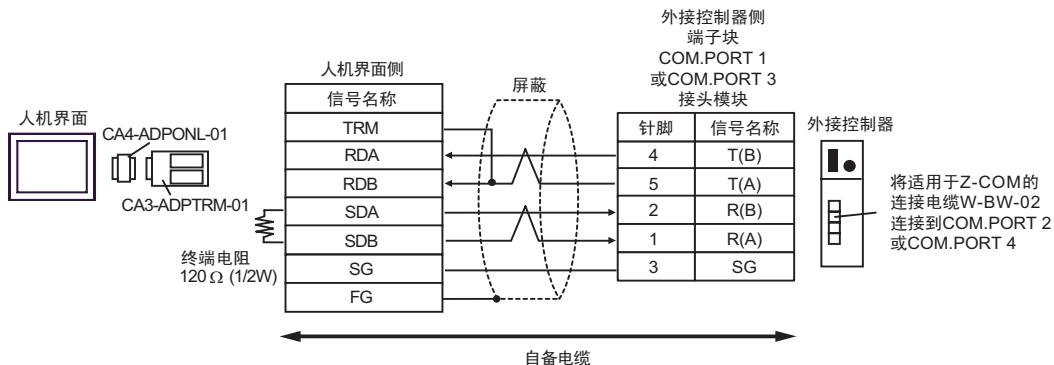


注释

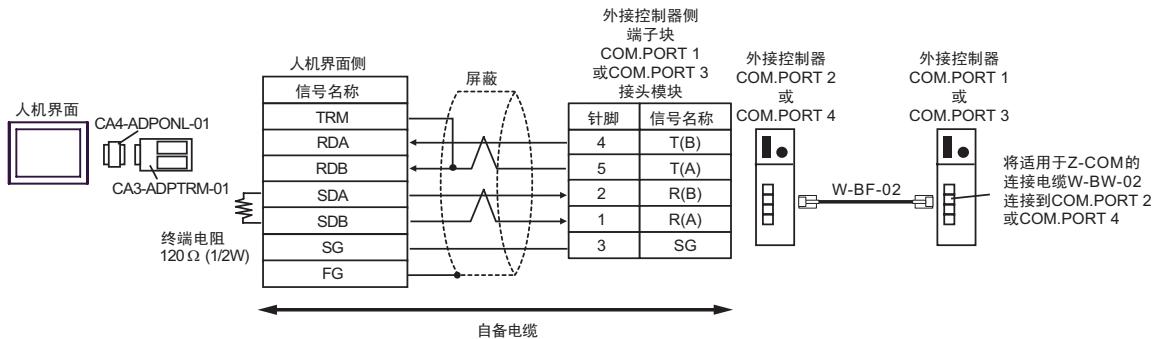
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT，请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

14C)

• 1:1 连接



• 1:n 连接

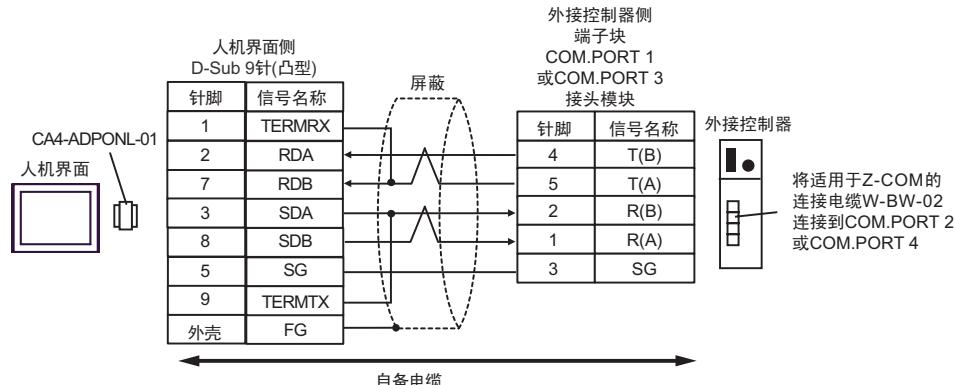


注释

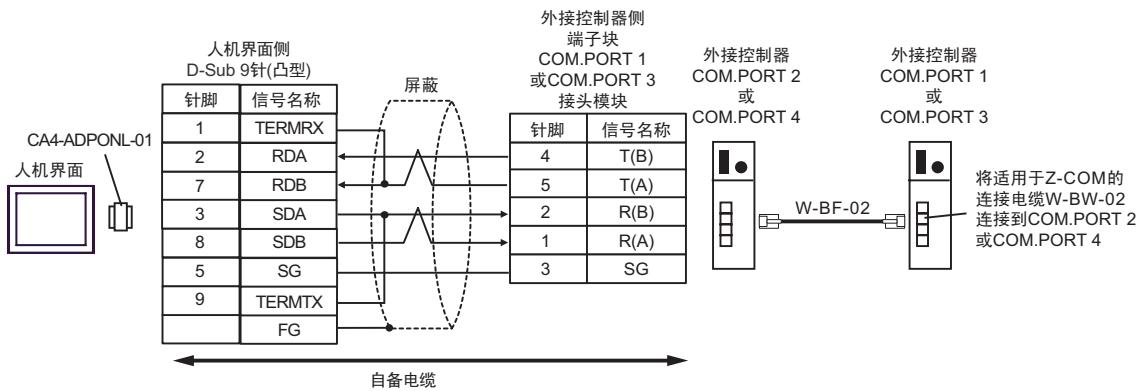
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT，请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

14D)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

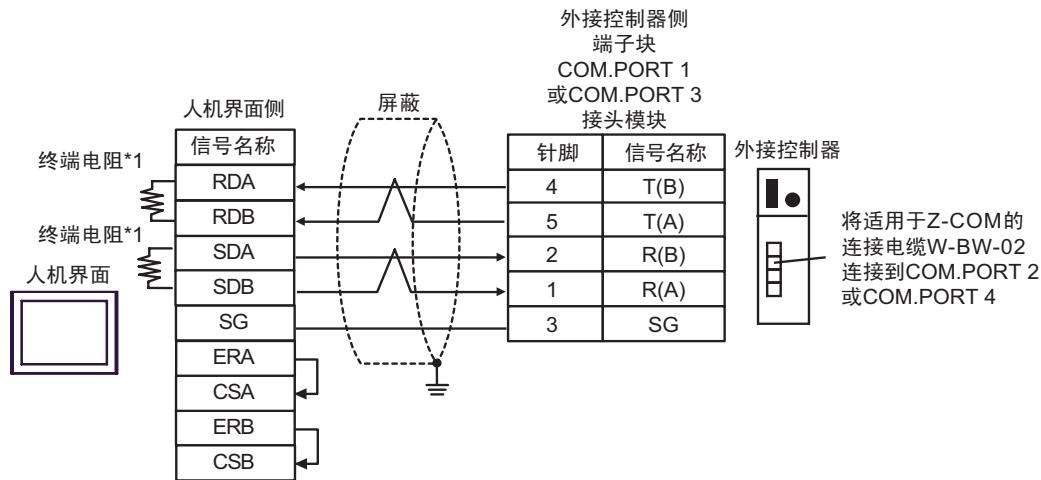


注释

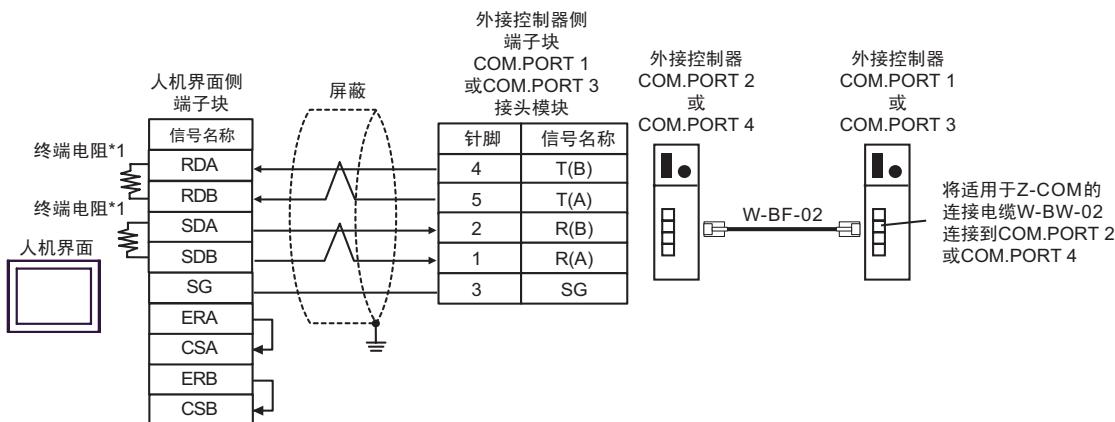
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、 COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

14E)

• 1:1 连接



• 1:n 连接



注释

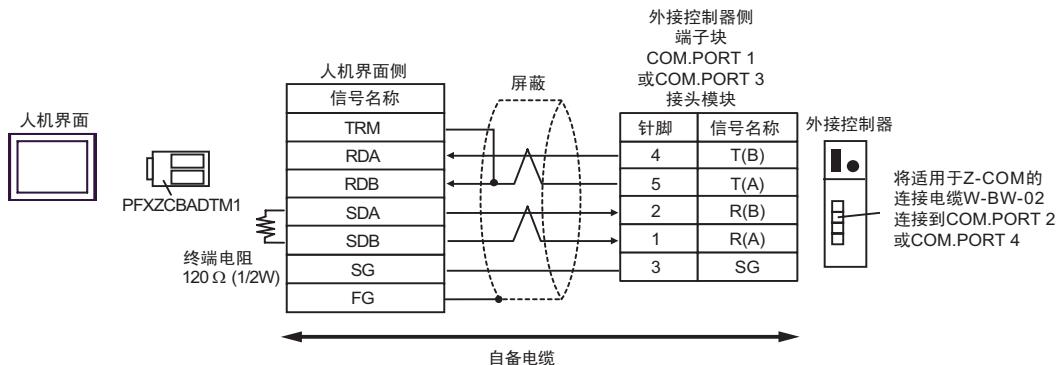
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

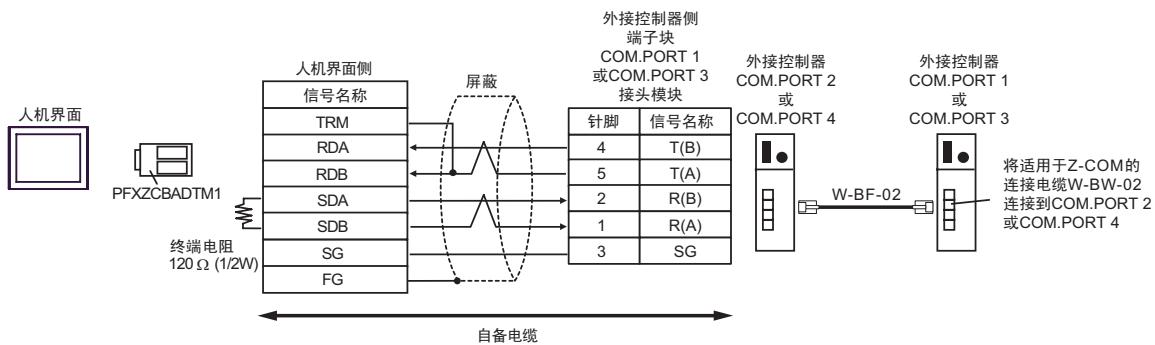
DIP 开关编号	设定值
1	ON
2	ON
3	ON
4	ON

14F)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释

- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

电缆接线图 15

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP3000 ^{*1} (COM1) AGP-3302B(COM2) GP-4*01TM(COM1) ST ^{*2} (COM2) GC4000(COM2) LT3000(COM1)	15A	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	15B	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
GP3000 ^{*3} (COM2)	15C	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	15D	Pro-face 制造的串口通讯终端适配器 CA4-ADPONL-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	
IPC ^{*4}	15E	Pro-face 制造的串口转换适配器 CA3-ADPCOM-01 + Pro-face 制造的 RS-422 转换适配器 CA3-ADPTRM-01 + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	15F	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 ^{*5} W-BF-02	

人机界面 (连接接口)	电缆		备注
GP-4106(COM1)	15G	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 *5 W-BF-02	
GP-4107(COM1) GP-4*03T ^{*6} (COM2) GP-4203T(COM1)	15H	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 *5 W-BF-02	
GP4000 ^{*7} (COM2) GP-4201T(COM1)	15I	Pro-face 制造的 GP4000 RS-422 转换适配器 PFXZCBADTM1 ^{*8} + 自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 *5 W-BF-02	电缆长度不应超过 1200 米
	15B	自备电缆 + RKC 制造的连接电缆 *5 W-BF-02	

*1 除 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*2 除 AST-3211A 和 AST-3302B 以外的所有 ST 机型。

*3 除 GP-3200 和 AGP-3302B 以外的所有 GP3000 机型。

*4 只能使用支持 RS-422/485(2 线) 通讯方式的串口。

☞ ■ IPC 的串口 (第 8 页)

*5 如需使用多台外接控制器, 请使用 RKC INSTRUMENT INC. 制造的连接电缆 W-BF-02。

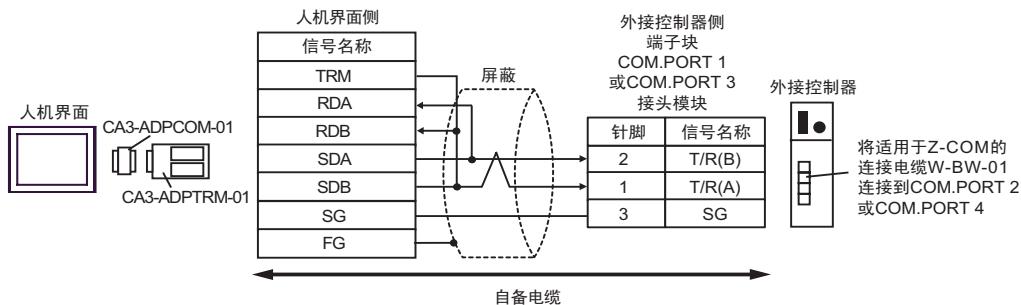
*6 GP-4203T 除外。

*7 除 GP-4100 系列、GP-4*01TM、GP-4201T 和 GP-4*03T 以外的所有 GP4000 机型。

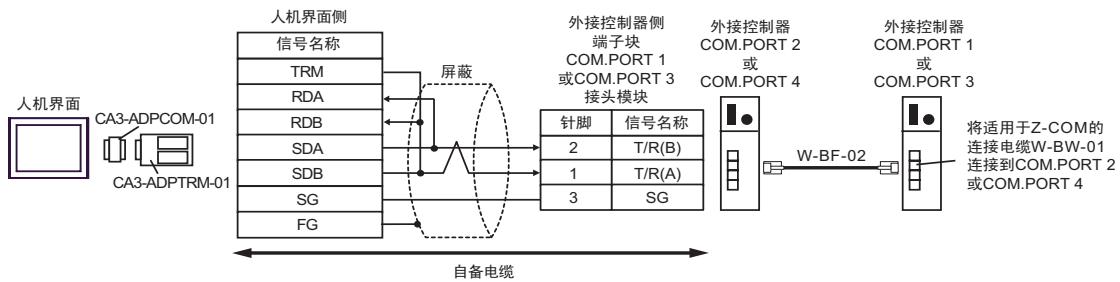
*8 当使用 GP3000/ST3000/LT3000 RS-422 转换适配器 (CA3-ADPTRM-01) 而不是 GP4000 RS-422 转换适配器时, 请参阅电缆接线图 15A。

15A)

• 1:1 连接



• 1:n 连接

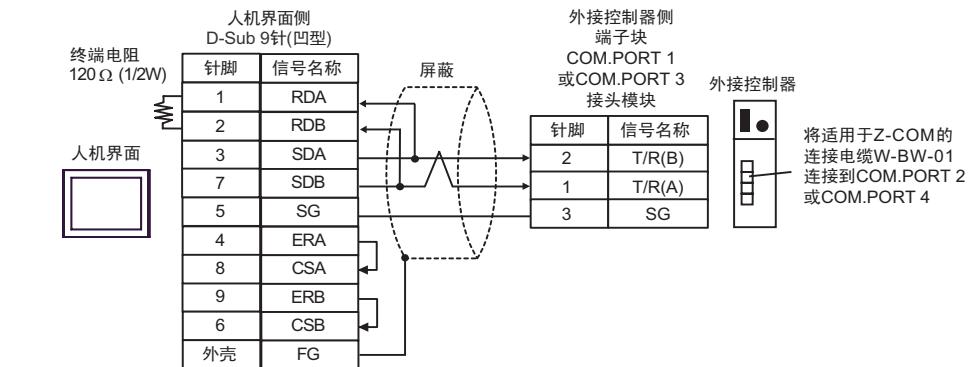


注释

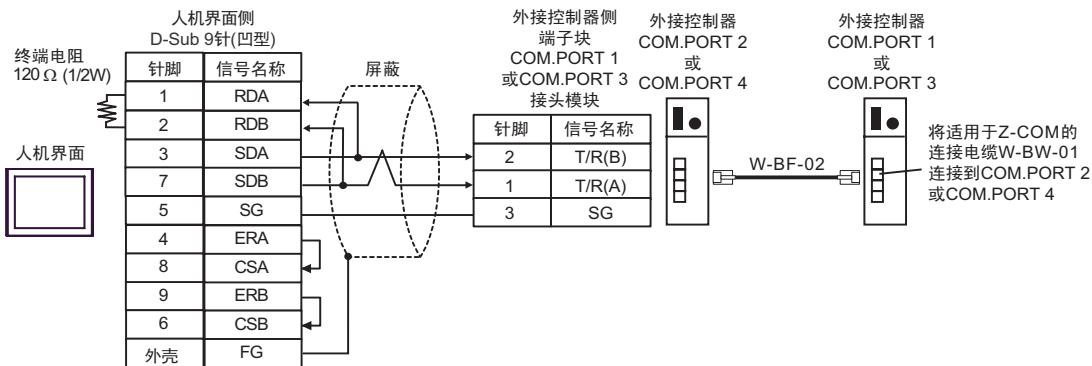
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT，请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15B)

• 1:1 连接



• 1:n 连接

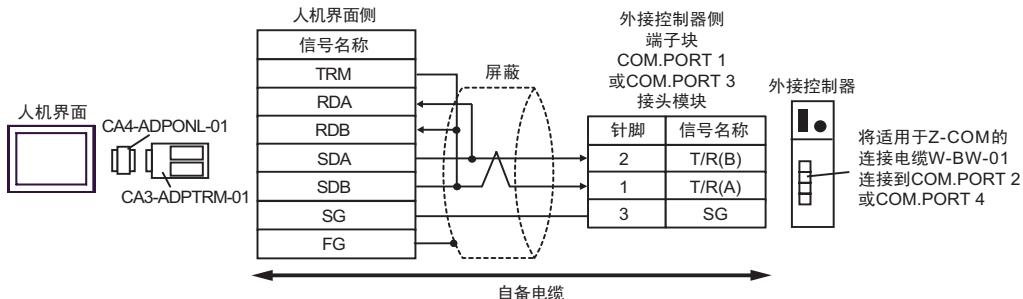


注释

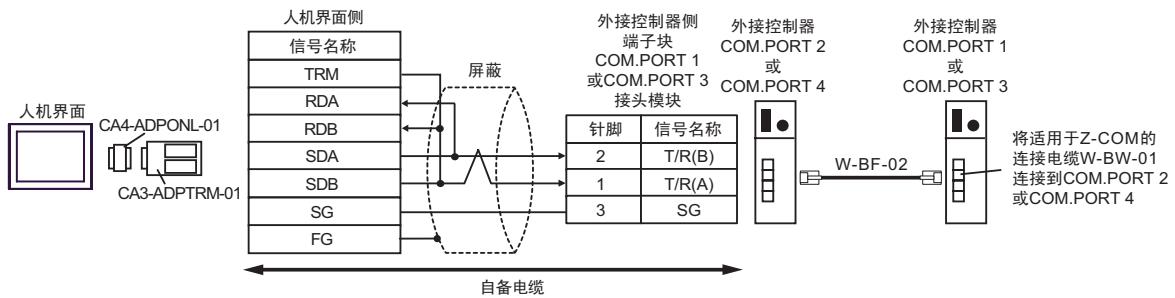
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、
COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15C)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

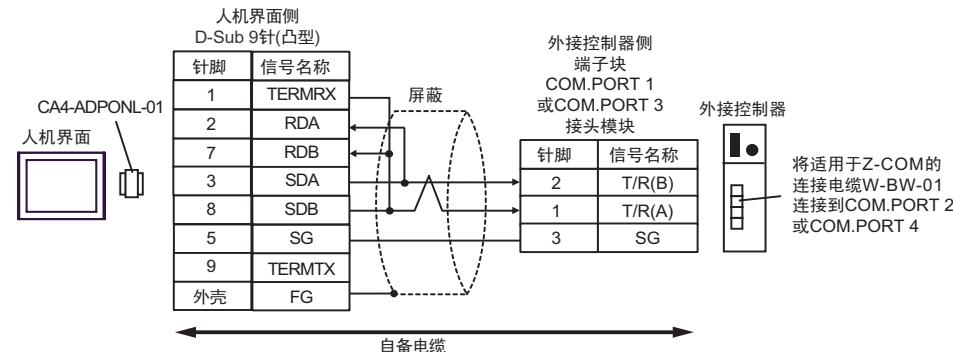


注释

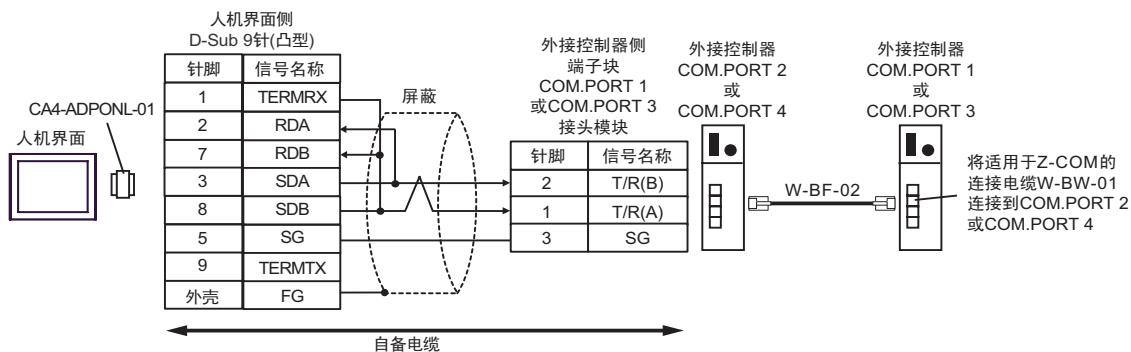
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15D)

- 1:1 连接



- 1:n 连接

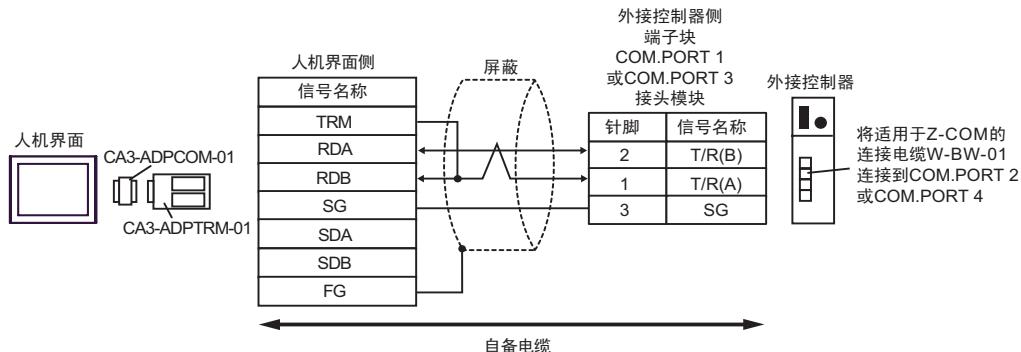


注 释

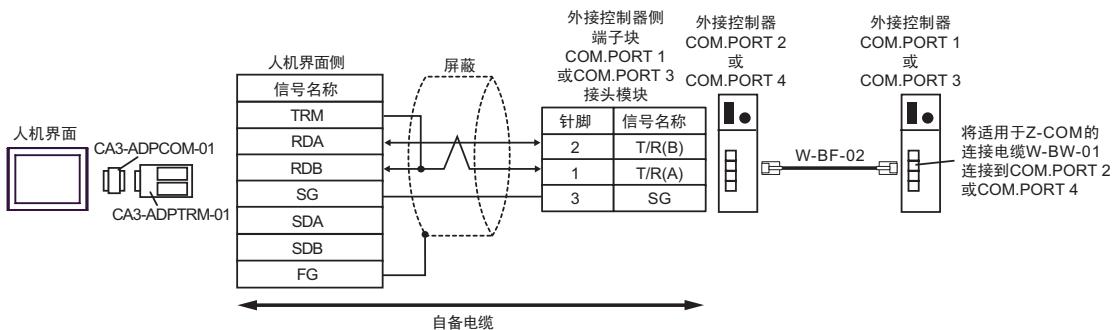
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、 COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15E)

- 1:1 连接



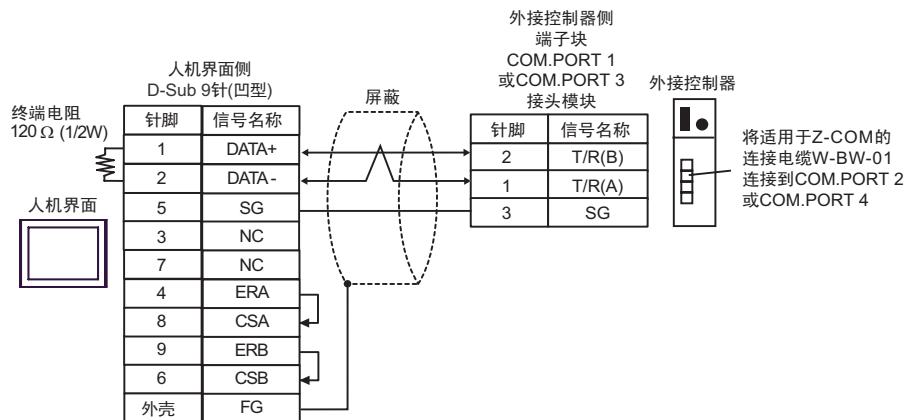
- 1:n 连接

**注释**

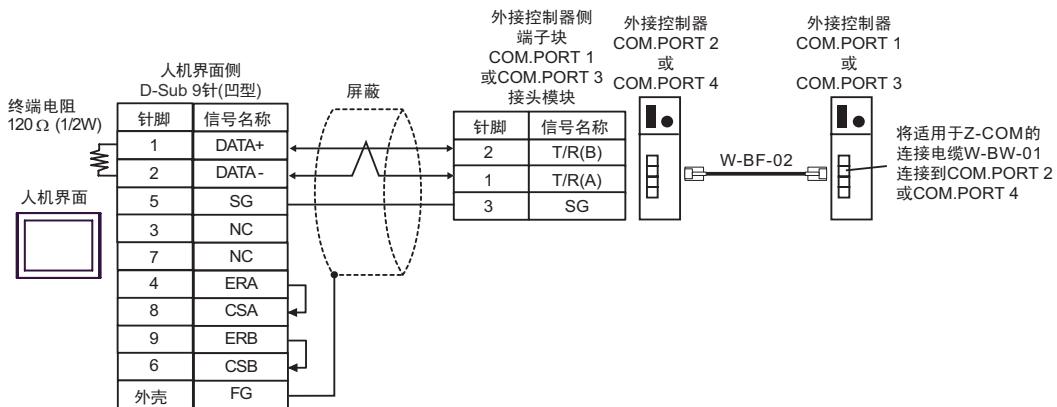
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、
 COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15F)

- 1:1 连接



- 1:1 连接

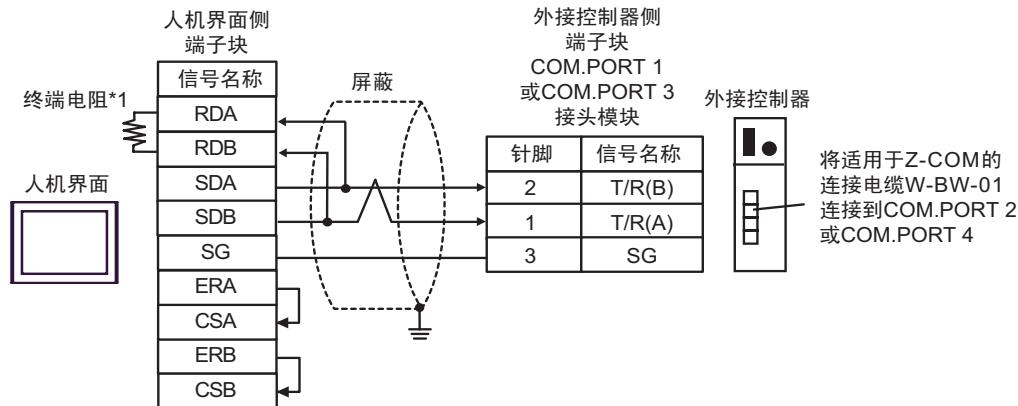


注释

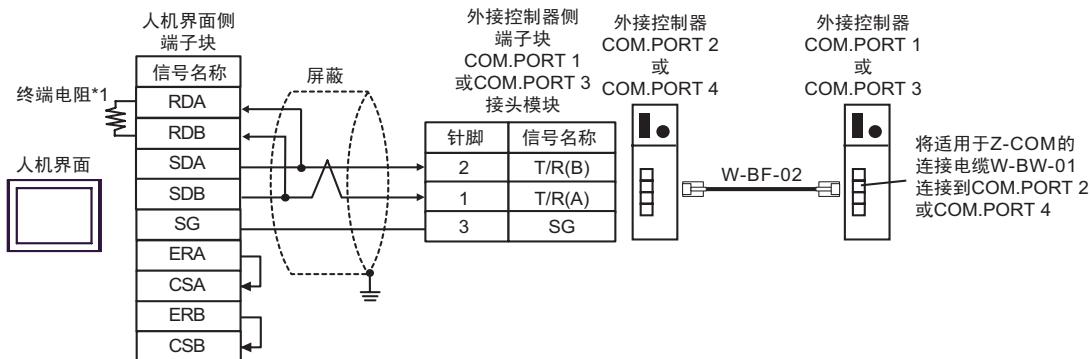
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

15G)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释

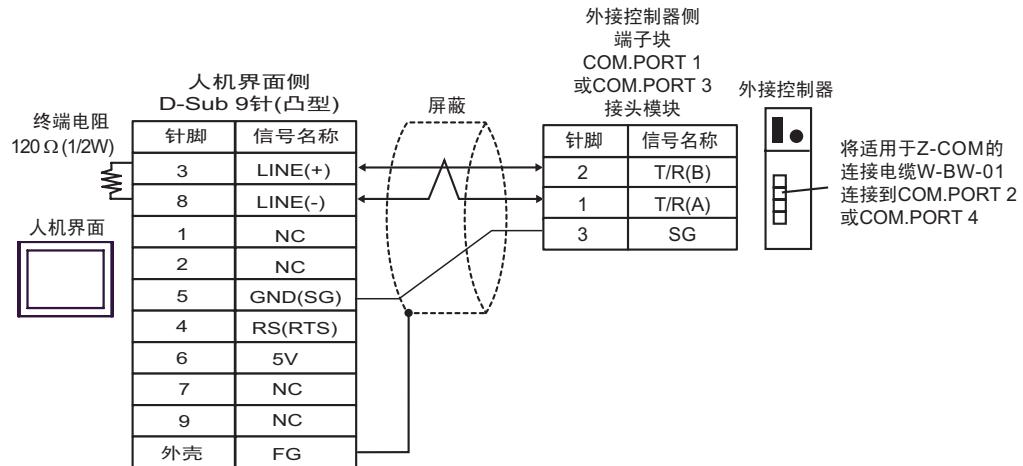
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、 COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

*1 人机界面中的电阻被用作终端电阻。如下表所示设置人机界面背板上的 DIP 开关。

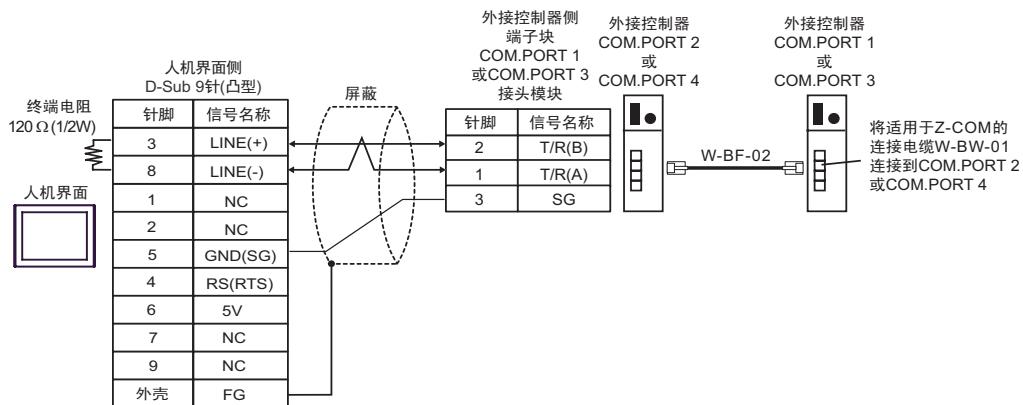
DIP 开关编号	设定值
1	OFF
2	OFF
3	ON
4	ON

15H)

- 1:1 连接



- 1:1 连接



重要

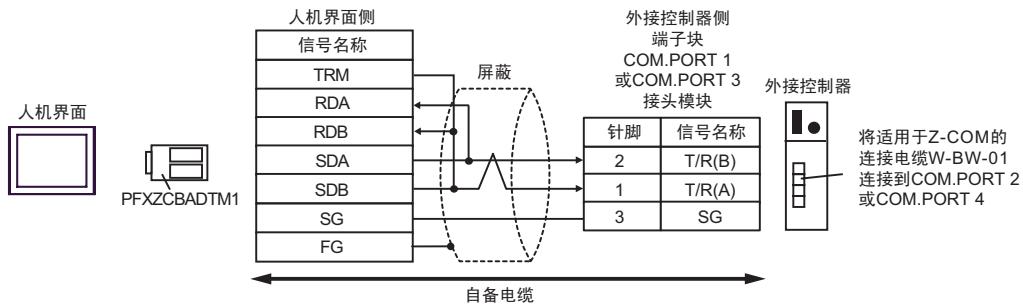
- 人机界面上的 5V 输出(6 号针脚)是西门子 PROFIBUS 接头的电源。请勿将其用于其他设备。

注 释

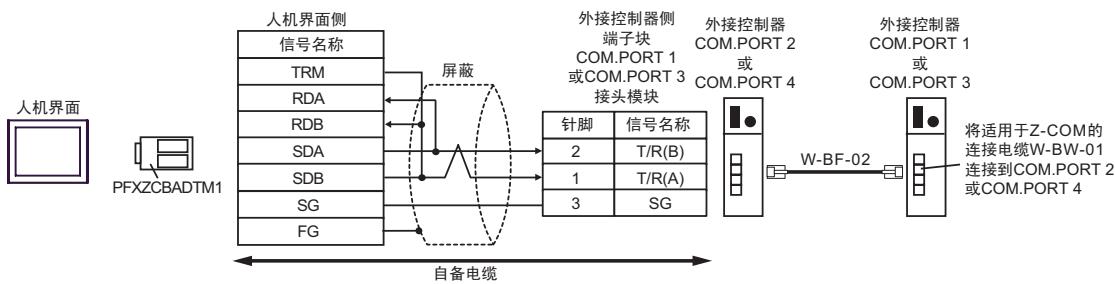
- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
 - 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。
 - 在 GP-4107 的串口中, SG 端子和 FG 端子是隔离的。

15l)

- 1:1 连接



- 1:n 连接



注释

- 建议使用 HIROSE ELECTRIC CO., LTD. 制造的 TM4P-66P 作为标准接头。
- 如需使用外接控制器的 COM.PORT, 请将 COM.PORT1 与 COM.PORT2 组成一对、COM.PORT3 与 COM.PORT4 组成一对。

6 支持的寄存器

支持的寄存器地址范围如下表所示。请注意，实际支持的寄存器范围取决于所使用的外接控制器。请在您所使用的外接控制器的手册中确认实际范围。

在以下对话框中输入外接控制器的地址。



1. 通道号

选择外接控制器的通道号。

当使用 SR Mini HG(H-PCP-A/B)、SR Mini HG(H-PCP-J)、SRZ(Z-TIO)、SRZ(Z-DIO)、SRZ(Z-CT) 和 SRZ(Z-COM) 时可选择此项。

2. Reference

显示可用标识符列表。

点击将要使用的标识符，再点击“Select”，即可输入地址。

3. 地址

设置地址。

每台外接控制器的标识符和地址的组合是不同的。请参阅标识符列表。

4. 小数位数

设置数据的小数位数。

■ 读取时：

从温控器中读取的数据按整数进行处理。

如：当温控器的值为 100.0 时；

温控器的值：100.0

人机界面显示的值：1000

如需在显示的值中显示小数，则需要在“显示数据类型”中设置“小数位数”。
上例中，由于有一位小数，因此设置为“1”。

如：当温控器的值为 100.0 时；

温控器的值：100.0

人机界面显示的值：100.0

小数点的位置将根据指定的地址在内部进行处理。

指定的地址与寄存器列表上的地址相同：无小数点

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x1000

：1 位小数。

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x2000

：2 位小数。

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x3000

：3 位小数。

GP 的数据根据地址指定方式显示如下。

温控器的数据	人机界面的数据			
	与地址相同	地址加 0x1000	地址加 0x2000	地址加 0x3000
123	123	1230	12300	23000
123.4	123	1234	12340	23400
12.34	12	123	1234	12340
1.234	1	12	123	1234

* 如果地址指定方式与温控器数据的小数位数不同，则将舍去小数位数，或者加一个 0。

数据以十进制显示，最多 6 位，以上位数将被舍去。

■ 写入时：

当写入温控器时，以整数设置值。小数点的位置将根据指定的地址在内部进行处理。

指定的地址与寄存器列表上的地址相同：无小数点

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x1000

：1 位小数。

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x2000

：2 位小数。

指定的地址为寄存器列表中的地址加 0x3000

：3 位小数。

例 1) 当向 CB 系列的第一个报警设置 (A1) 中写入 100.0 时；

设置的地址值为：0x1007

设置的写入值为：1000

例 2) 当向 CB 系列的第一个报警设置 (A1) 中写入 100 时；

设置的地址值为：0x0007

设置的写入值为：100

写入温控器的数据根据地址指定方式显示如下。

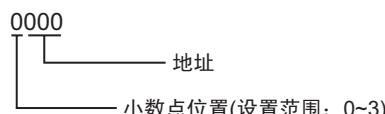
温控器的数据	写入温控器的数据			
	与地址相同	地址加 0x1000	地址加 0x2000	地址加 0x3000
1	1	0.1	0.01	0.001
123	123	12.3	1.23	0.123
1234	1234	123.4	12.34	1.234

* 如果地址指定方式与温控器数据的小数位数不同，则将舍去小数位数，或者加一个 0。

有关每个标识符设置值范围或小数点位置的详情，请参阅 RKC INSTRUMENT INC. 制造的温控器的通讯手册。

注释

- 小数位置与寄存器字符一起保存。



6.1 CB 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-0038.F	0000-0038	[L/H]	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	M2	电流互感器输入 1
02	M3	电流互感器输入 2
03	AA	报警 1 状态
04	AB	报警 2 状态
05	B1	烧毁
06	S1	设定值 (SV)
07	A1	报警 1 设置
08	A2	报警 2 设置
09	A3	加热器断线报警 1 设置
0A	A4	加热器断线报警 2 设置
0B	A5	控制环路断线报警 (LBA) 设置
0C	A6	LBA 不感带
0D	G1	自动调谐 (AT)
0E	G2	自我调谐 (ST)
0F	P1	加热侧比例带
10	I1	积分时间
11	D1	微分时间
12	W1	防自动复位
13	T0	加热侧比例周期
14	P2	冷却侧比例带
15	V1	重叠 / 不感带
16	T1	冷却侧比例周期
17	PB	PV 偏差
18	LK	设置数据锁
19	SR	运行 / 停止切换
1A	ER	错误代码
1B	IO	初始化模式选择
1C	IP	必须代码 [Cod] 设置
1D	XI	输入类型选择 [SL1]
1E	XQ	工程模块和冷却类型选择 [SL2]
1F	LV	加热器断线报警 (HBA)、控制环路断线报警 (LBA)、特殊指定或控制环路断线报警 (LBA) 输出选择 [SL3]
20	XA	第一报警 (ALM1) 类型或带保持操作选择 [SL4] 的第一报警 (ALM1)
21	XB	第二报警 (ALM2) 类型或带保持操作选择 [SL5] 的第一报警 (ALM2)
22	CA	控制操作类型选择 [SL6]
23	Z1	激励 / 去激励报警选择、特殊指定选择 1 [SL7]
24	Z2	特殊指定选择 2 [SL8]

地址	标识符	描述
25	Z3	特殊指定选择 3 [SL9]
26	DH	选项选择 [SL10]
27	XC	SV 报警类型选择 [SL11]
28	XV	设置限制器 (上限) [SLH]
29	XW	设置限制器 (下限) [SLL]
2A	XU	设置小数点位置 [PGdP]
2B	MH	ON/OFF 操作的差隙设置 [oH]
2C	HA	第一报警 (ALM1) 的差隙设置 [AH1]
2D	HB	第二报警 (ALM2) 的差隙设置 [AH2]
2E	XR	CT 比率设置 [CTr]
2F	F1	数字滤波器设置 [dF]
30	GH	安全判断时间系数 [STTM]
31	PU	比例带计算系数 [STPK]
32	IU	积分时间计算系数 [STIK]
33	IL	积分时间限制器 [ILIM]
34	HP	环境温度峰值保持 [TCJ]
35	UT	运行时间显示 (上限) [WTH]
36	UU	运行时间显示 (下限) [WTL]
37	EB	EEPROM 存储模式
38	EM	EEPROM 状态

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.2 FB 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-00CF.1F	0000-00CF	[L/H]	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
0	M1	测量值 (PV) 监视器
1	M3	电流互感器 1 (CT1) 输入值监视器
2	M4	电流互感器 2 (CT2) 输入值监视器
3	MS	设定值 (SV) 监视器
4	S2	远程设置 (RS) 输入值监视器
5	B1	烧毁状态监视器
6	B2	反馈电阻输入的烧毁状态监视器
7	AA	事件 1 状态监视器
8	AB	事件 2 状态监视器
9	AC	事件 3 状态监视器
0A	AD	事件 4 状态监视器
0B	AE	加热器断线报警 1 (HBA1) 状态监视器
0C	AF	加热器断线报警 2 (HBA2) 状态监视器
0D	O1	控制输出值 (MV1) 监视器 [加热侧]
0E	O2	控制输出值 (MV2) 监视器 [冷却侧]
0F	ER	错误代码
10	L1	数字输入 (DI) 状态监视器
11	Q1	输出状态监视器
12	L0	运行模式状态监视器
13	TR	存储区域经过时间监视器
14	UT	累计运行时间监视器
15	Hp	环境温度峰值保持监视器
16	HM	功率前馈输入值监视器
17	EM	备份存储器状态监视器
18	VR	ROM 版本监视器 (1-4 字符)
19	G1	PID/AT 切换
1A	J1	自动 / 手动切换
1B	C1	远程 / 本地切换
1C	SR	运行 / 停止切换
1D	ZA	存储区切换
1E	IL	互锁释放
1F	A1	事件 1 设定值 (EV1)
20	A2	事件 2 设定值 (EV2)
21	A3	事件 3 设定值 (EV3)
22	A4	事件 4 设定值 (EV4)
23	A5	控制环路断线报警 (LBA) 时间

地址	标识符	描述
24	N1	LBA 不感带
25	S1	设定值 (SV)
26	P1	比例带 [加热侧]
27	I1	积分时间 [加热侧]
28	D1	微分时间 [加热侧]
29	CA	控制响应参数
2A	P2	比例带 [冷却侧]
2B	I2	积分时间 [冷却侧]
2C	D2	微分时间 [冷却侧]
2D	V1	重叠 / 无感带
2E	MR	手动复位
2F	HH	设置变化率限制器 (向上)
30	HL	设置变化率限制器 (向下)
31	TM	区域经过时间
32	LP	链路区号
33	A7	加热器断线报警 1 (HBA1) 设定值
34	NE	加热器断线判断点 1
35	NF	加热器熔化判断点 1
36	A8	加热器断线报警 2(HBA2) 设定值
37	NH	加热器断线判断点 2
38	NI	加热器熔化判断点 2
39	PB	PV 偏差
3A	F1	PV 数字滤波器
3B	PR	PV 比率
3C	DP	PV 低输入取舍点
3D	RB	RS 偏差
3E	F2	RS 数字滤波器
3F	PR	RS 比率
40	T0	比例周期 [加热侧]
41	T1	比例周期 [冷却侧]
42	ON	手动控制输出值
43	LK	设置锁定级别
44	DX	STOP 显示
45	DA	柱状图显示
46	DE	柱状图显示分辨率
47	DK	直接键 1
48	DL	直接键 2
49	DM	直接键 3
4A	DN	直接键类型
4B	XI	输入类型
4C	PU	人机界面
4D	XU	小数点位置
4E	XV	输入标尺上限
4F	XW	输入标尺下限
50	AV	输入错误判断点 (上限)
51	AW	输入错误判断点 (下限)
52	BS	TC 输入烧毁方向
53	XH	开方
54	JT	电源频率
55	TZ	采样周期
56	XR	远程设置输入类型
57	H2	数字输入 (DI) 分配

地址	标识符	描述
58	E0	输出分配
59	TH	定时器 1
5A	TI	定时器 2
5B	TJ	定时器 3
5C	TK	定时器 4
5D	NA	赋能 / 释能
5E	LY	报警 (ALM) 灯点亮条件 1
5F	LZ	报警 (ALM) 灯点亮条件 2
60	SS	停止模式输出状态
61	LA	传输输出类型
62	HV	传输输出量程上限
63	HW	传输输出量程下限
64	XA	事件 1 类型
65	WA	事件 1 保持动作
66	LF	事件 1 互锁
67	HA	事件 1 差动间隙
68	TD	事件 1 延时定时器
69	OA	输入错误时事件 1 动作
6A	XB	事件 2 类型
6B	WB	事件 2 保持动作
6C	LG	事件 2 互锁
6D	HB	事件 2 差动间隙
6E	TG	事件 2 延时定时器
6F	OB	输入错误时事件 2 动作
70	XC	事件 3 类型
71	WC	事件 3 保持动作
72	LH	事件 3 互锁
73	HC	事件 3 差动间隙
74	TE	事件 3 延时定时器
75	OC	输入错误时事件 3 动作
76	XD	事件 4 类型
77	WD	事件 4 保持动作
78	LI	事件 4 互锁
79	HD	事件 4 差动间隙
7A	TF	事件 4 延时定时器
7B	OD	输入错误时事件 4 动作
7C	XS	CT1 比率
7D	ZF	CT1 分配
7E	ND	加热器断线报警 1(HBA1) 类型
7F	DH	加热器断线报警 1(HBA1) 延时次数
80	XT	CT2 比率
81	ZG	CT2 分配
82	NG	加热器断线报警 2(HBA2) 类型
83	DF	加热器断线报警 2(HBA2) 延时次数
84	XN	热 / 冷启动
85	SX	启动判断点
86	KM	外部输入类型
87	MC	主通道选择
88	XL	设定值跟踪
89	OT	MV 传输功能
8A	XE	控制动作
8B	PK	积分 / 微分时间小数点位置

地址	标识符	描述
8C	KA	微分项运算因数
8D	KB	负脉冲抑制因数
8E	DG	微分增益
8F	IV	ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
90	IW	ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
91	WH	输入错误时的动作 (上限)
92	WL	输入错误时的动作 (下限)
93	OE	输入错误时的控制输出值
94	OF	停止模式下的控制输出值 (MV1)
95	OG	停止模式下的控制输出值 (MV2)
96	PH	输出变化率限制器 (向上)[MV1]
97	PL	输出变化率限制器 (向下)[MV1]
98	OH	输出限制器 (上限)[MV1]
99	OL	输出限制器 (下限)[MV1]
9A	PX	输出变化率限制器 (向上)[MV2]
9B	PY	输出变化率限制器 (向下)[MV2]
9C	OX	输出限制器 (上限)[MV2]
9D	OY	输出限制器 (下限)[MV2]
9E	PF	功率前馈选择
9F	PZ	功率前馈增益
A0	GB	AT 偏差
A1	G3	AT 周期数
A2	OP	AT 开启时的输出值
A3	OQ	AT 关闭时的输出值
A4	GH	AT 差动间隙时间
A5	KC	比例带调节因数 [加热侧]
A6	KD	积分时间调节因数 [加热侧]
A7	KE	微分时间调节因数 [加热侧]
A8	KF	比例带调节因数 [冷却侧]
A9	KG	积分时间调节因数 [冷却侧]
AA	KH	微分时间调节因数 [冷却侧]
AB	P6	比例带限制器 (上限)[加热侧]
AC	P7	比例带限制器 (下限)[加热侧]
AD	I6	积分时间限制器 (上限)[加热侧]
AE	I7	积分时间限制器 (下限)[加热侧]
AF	D6	微分时间限制器 (上限)[加热侧]
B0	D7	微分时间限制器 (下限)[加热侧]
B1	P8	比例带限制器 (上限)[冷却侧]
B2	P9	比例带限制器 (下限)[冷却侧]
B3	I8	积分时间限制器 (上限)[冷却侧]
B4	I9	积分时间限制器 (下限)[冷却侧]
B5	D8	微分时间限制器 (上限)[冷却侧]
B6	D9	微分时间限制器 (下限)[冷却侧]
B7	V2	开 / 闭输出中性区
B8	VH	开 / 闭输出差动间隙
B9	SY	反馈电阻 (FBR) 输入错误时的动作
BA	FV	反馈调节
BB	TN	控制电机时间
BC	OI	累计输出限制器
BD	VS	停止时的阀动作
BE	ST	自主校正 (ST)
BF	KI	ST 比例带调节因数

地址	标识符	描述
C0	KJ	ST 积分时间调节因数
C1	KK	ST 微分时间调节因数
C2	SU	ST 启动条件
C3	Y7	自动温升组
C4	Y8	自动温升学习
C5	RT	自动温升失效时间
C6	R2	自动温升梯度数据
C7	GQ	RUN/STOP 组
C8	HU	设置变化率限制器单位时间
C9	RU	经过时间单位
CA	SH	设置限制器(上限)
CB	SL	设置限制器(下限)
CC	TS	PV 传输功能
CD	DU	输入错误时 PV 闪烁显示
CE	VR	ROM 版本监视器(1-4 字符)
CF	VR	ROM 版本监视器(5-8 字符)

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.3 HA 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-00E8.1F	0000-00E8	L/H	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	输入 1 测量值 (PV1)
01	M0	输入 2 测量值 (PV2)
02	M2	反馈电阻输入监视
03	M3	电流互感器 1 (CT1) 输入值监视器
04	M4	电流互感器 2 (CT2) 输入值监视器
05	MS	输入 1 设定值 (SV1) 监视器
06	MT	输入 2 设定值 (SV1) 监视器
07	S2	远程设置 (RS) 输入值监视器
08	KH	级联监视器
09	B1	输入 1 烧毁状态监视器
0A	B0	输入 2 烧毁状态监视器
0B	B2	反馈电阻输入的烧毁状态监视器
0C	AA	事件 1 状态监视器
0D	AB	事件 2 状态监视器
0E	AC	事件 3 状态监视器
0F	AD	事件 4 状态监视器
10	AE	加热器断线报警 1(HBA1) 状态
11	AF	加热器断线报警 2(HBA1) 状态
12	O1	输入 1 的控制输出值 (MV1)
13	O0	输入 2 的控制输出值 (MV2)
14	ER	错误代码
15	L1	事件输入 (DI) 状态
16	L0	操作模式状态
17	TR	存储区域经过时间监视器
18	G1	输入 1 的 PID/AT 切换
19	G0	输入 2 的 PID/AT 切换
1A	J1	输入 1 的自动 / 手动切换
1B	J0	输入 2 的自动 / 手动切换
1C	C1	远程 / 本地切换
1D	SR	运行 / 停止切换
1E	ZA	存储区切换
1F	A1	事件 1 设定值 (EV1)
20	A2	事件 2 设定值 (EV1)
21	A3	事件 3 设定值 (EV1)
22	A5	控制环路断线报警 1(LBA) 时间
23	N1	LBA1 不感带
24	A4	事件 4 设定值 (EV1)

地址	标识符	描述
25	A6	控制环路断线报警 2(LBA) 时间
26	N2	LBA2 不感带
27	S1	输入 1 的设定值 (SV1)
28	P1	输入 1 的比例带
29	I1	输入 1 的积分时间
2A	D1	输入 1 的微分时间
2B	CA	输入 1 的控制响应参数
2C	S0	输入 2 的设定值 (SV2)
2D	P0	输入 2 的比例带
2E	I0	输入 2 的积分时间
2F	D0	输入 2 的微分时间
30	C9	输入 2 的控制响应参数
31	HH	输入 1 的设定变化率限制器 (向上)
32	HL	输入 1 的设定变化率限制器 (向下)
33	HX	输入 2 的设定变化率限制器 (向上)
34	HY	输入 2 的设定变化率限制器 (向下)
35	TM	区域经过时间
36	LP	链路区号
37	A7	加热器断线报警 1 (HBA1) 设定值
38	A8	加热器断线报警 2(HBA2) 设定值
39	PB	输入 1 的 PV 偏差
3A	F1	输入 1 的 PV 数字滤波器
3B	PR	输入 1 的 PV 比率
3C	DP	输入 1 的 PV 低输入截除
3D	T0	输入 1 的比例周期
3E	ON	输入 1 的手动输出值
3F	PA	输入 2 的 PV 偏差
40	F0	输入 2 的 PV 数字滤波器
41	PQ	输入 2 的 PV 比率
42	DO	输入 2 的 PV 低输入截除
43	T2	输入 2 的比例周期
44	OM	输入 2 的手动输出值
45	LK	设置锁定级别
46	EM	EEPROM 状态
47	EB	EEPROM 模式
48	NE	加热器断线判断点 1
49	NF	加热器熔化判断点 1
4A	NH	加热器断线判断点 2
4B	NI	加热器熔化判断点 2
4C	HP	未使用
4D	HQ	未使用
4E	HR	未使用
4F	FP	未使用
50	FQ	未使用
51	FR	未使用
52	IL	未使用
53	AZ	未使用
54	FS	未使用
55	DX	停止显示选择
56	DA	柱状图显示选择
57	DE	柱状图显示分辨率
58	DK	自动 / 手动切换键操作选择 (A/M)

地址	标识符	描述
59	DL	远程 / 本地切换键操作选择 (R/L)
5A	DM	运行 / 停止切换键操作选择 (R/S)
5B	XI	输入 1 的输入类型选择
5C	PU	输入 1 的人机界面选择
5D	XU	输入 1 小数点位置选择
5E	XV	输入 1 的输入量程上限
5F	XW	输入 1 的输入量程下限
60	AV	输入 1 的输入异常判断点 (上限)
61	AW	输入 1 的输入异常判断点 (下限)
62	BS	输入 1 的烧毁方向
63	XH	输入 1 的开平方选择
64	JT	电源频率选择
65	XJ	输入 2 的输入类型选择
66	PT	输入 2 的人机界面选择
67	XT	输入 2 小数点位置选择
68	XX	输入 2 的输入量程上限
69	XY	输入 2 的输入量程下限
6A	AX	输入 2 的输入异常判断点 (上限)
6B	AY	输入 2 的输入异常判断点 (下限)
6C	BR	输入 2 的烧毁方向
6D	XG	输入 2 的开平方选择
6E	H2	事件输入逻辑选择
6F	E0	输出逻辑选择
70	TD	输出 1 定时器设置
71	TG	输出 2 定时器设置
72	TH	输出 3 定时器设置
73	TI	输出 4 定时器设置
74	TJ	输出 5 定时器设置
75	LA	传输输出 1 类型选择
76	HV	传输输出 1 量程上限
77	HW	传输输出 1 量程下限
78	LB	传输输出 2 类型选择
79	CV	传输输出 2 量程上限
7A	CW	传输输出 2 量程下限
7B	LC	传输输出 3 类型选择
7C	EV	传输输出 3 量程上限
7D	EW	传输输出 3 量程下限
7E	XA	事件 1 类型选择
7F	WA	事件 1 保持动作
80	HA	事件 1 差动间隙
81	OA	输入错误时事件 1 动作
82	FA	事件 1 分配
83	XB	事件 2 类型选择
84	WB	事件 2 保持动作
85	HB	事件 2 差动间隙
86	OB	输入错误时事件 2 动作
87	FB	事件 2 分配
88	XC	事件 3 类型选择
89	WC	事件 3 保持动作
8A	HC	事件 3 差动间隙
8B	OC	输入错误时事件 3 动作
8C	FC	事件 3 分配

地址	标识符	描述
8D	XD	事件 4 类型选择
8E	WD	事件 4 保持动作
8F	HD	事件 4 差动间隙
90	OD	输入错误时事件 4 动作
91	FD	事件 4 分配
92	XR	CT1 比率
93	ZF	CT1 分配
94	XS	CT2 比率
95	ZG	CT2 分配
96	XN	热 / 冷启动选择
97	KM	输入 2 的使用选择
98	RR	级联比率
99	RB	级联偏差
9A	XL	SV 跟踪选择
9B	XE	输入 1 的控制动作选择
9C	PK	输入 1 的积分 / 微分时间小数点位置选择
9D	DG	输入 1 的微分增益
9E	IV	输入 1 的 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
9F	IW	输入 1 的 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
A0	WH	输入 1 的输入错误时的动作 (上限)
A1	WL	输入 1 的输入错误时的动作 (下限)
A2	OE	输入 1 的输入错误时的控制输出值
A3	PH	输入 1 的输出变化率限制器 (向上)
A4	PL	输入 1 的输出变化率限制器 (向下)
A5	OH	输入 1 的输出限制器 (上限)
A6	OL	输入 1 的输出限制器 (下限)
A7	PF	输入 1 的功率前馈选择
A8	XF	输入 2 的控制动作选择
A9	PJ	输入 2 的积分 / 微分时间小数点位置选择
AA	DJ	输入 2 的微分增益
AB	IX	输入 2 的 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
AC	IY	输入 2 的 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
AD	WX	输入 2 的输入错误时的动作 (上限)
AE	WY	输入 2 的输入错误时的动作 (下限)
AF	OF	输入 2 的输入错误时的控制输出值
B0	PX	输入 2 的输出变化率限制器 (向上)
B1	PY	输入 2 的输出变化率限制器 (向下)
B2	OX	输入 2 的输出限制器 (上限)
B3	OY	输入 2 的输出限制器 (下限)
B4	PG	输入 2 的功率前馈选择
B5	GB	输入 1 的 AT 偏差
B6	G3	输入 1 的 AT 周期
B7	GH	输入 1 的 AT 差动间隙时间
B8	GA	输入 2 的 AT 偏差
B9	G2	输入 2 的 AT 周期
BA	GG	输入 2 的 AT 差动间隙时间
BB	V2	开 / 闭输出中性区
BC	VH	开 / 闭输出差动间隙
BD	SY	反馈电阻 (FBR) 输入错误时的动作
BE	FV	反馈调节
BF	HU	设置变化率限制器单位时间
C0	RU	经过时间单位

地址	标识符	描述
C1	SH	输入 1 的设定限制器 (上限)
C2	SL	输入 1 的设定限制器 (下限)
C3	ST	输入 2 的设定限制器 (上限)
C4	SU	输入 2 的设定限制器 (下限)
C5	VR	ROM 版本 (1-4 字符)
C6	UT	累计运行时间
C7	Hp	保持峰值环境温度
C8	HM	功率前馈输入值
C9	VG	反馈电阻 (FBR) 输入分配
CA	PZ	输入 1 的功率前馈增益
CB	PW	输入 2 的功率前馈增益
CC	ND	加热器断线报警 1(HBA1) 类型
CD	DH	加热器断线报警 1(HBA1) 延时次数
CE	NG	加热器断线报警 2(HBA2) 类型
CF	DF	加热器断线报警 2(HBA2) 延时次数
D0	LY	报警 (ALM) 灯点亮条件 1
D1	LZ	报警 (ALM) 灯点亮条件 2
D2	HT	未使用
D3	FT	未使用
D4	OG	未使用
D5	LI	未使用
D6	OR	未使用
D7	TS	未使用
D8	US	未使用
D9	RH	未使用
DA	RL	未使用
DB	RP	未使用
DC	JI	未使用
DD	JJ	未使用
DE	OI	未使用
DF	OJ	未使用
E0	QA	未使用
E1	OT	未使用
E2	OU	未使用
E3	MY	未使用
E4	NY	未使用
E5	MZ	未使用
E6	NZ	未使用
E7	VR	ROM 版本 (1-4 字符)
E8	VR	ROM 版本 (5-7 字符)

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.4 MA 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-002A.F	0000-002A	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	M2	电流互感器 1 输入值
02	M3	电流互感器 2 输入值
03	MS	设定值监视器
04	B1	烧毁
05	AA	报警 1 状态
06	AB	报警 2 状态
07	AC	报警 3 状态
08	AJ	输出状态
09	O1	控制输出值
0A	O2	冷却侧控制输出值
0B	ER	错误代码
0C	L1	DI 状态
0D	ZA	内存区数量选择
0E	S1	设定值 (SV)
0F	A1	报警 1
10	N1	控制环路断线报警不感带 (LBD)
11	A2	报警 2
12	N2	加热器断线报警 2(HBA2)
13	A3	报警 3
14	P1	比例带
15	P2	冷却侧比例带
16	I1	积分时间
17	D1	微分时间
18	W1	防自动复位
19	V1	重叠 / 不感带
1A	HH	设定变化率限制器
1B	EI	通道的使用 / 不使用
1C	SR	运行 / 停止切换
1D	G1	PID/AT 选择
1E	PB	PV 偏差
1F	F1	数字滤波器
20	T0	比例周期时间
21	T1	冷却侧比例周期时间
22	TL	扫描间隔时间
23	IP	控制器地址
24	IR	通讯速率

地址	标识符	描述
25	IQ	数据位配置
26	IT	间隔时间
27	EB	EEPROM 存储模式
28	EM	EEPROM 存储状态
29	LK	锁定级别 1
2A	LL	锁定级别 2

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.5 SRV 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0085.1F	0000-0085	[L/H]	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1(ch1)	CH1 测量值 (PV)
01	M1(ch2)	CH2 测量值 (PV)
02	AJ(ch1)	CH1 总体事件状态
03	AJ(ch2)	CH2 总体事件状态
04	B1(ch1)	CH1 烧毁状态
05	B1(ch2)	CH2 烧毁状态
06	AA(ch1)	CH1 事件 1 状态
07	AA(ch2)	CH2 事件 1 状态
08	AB(ch1)	CH1 事件 2 状态
09	AB(ch2)	CH2 事件 2 状态
0A	AC(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 状态
0B	AC(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 状态
0C	AP(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 状态
0D	AP(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 状态
0E	O1(ch1)	CH1 控制输出值 [加热侧]
0F	O1(ch2)	CH2 控制输出值 [加热侧]
10	O2(ch1)	CH1 控制输出值 [冷却侧]
11	O2(ch2)	CH2 控制输出值 [冷却侧]
12	M3(ch1)	CH1 CT 输入测量值
13	M3(ch2)	CH2 CT 输入测量值
14	MS(ch1)	CH1 设定值监视
15	MS(ch2)	CH2 设定值监视
16	ER	错误代码
17	HE(ch1)	CH1 温升完成状态
18	HE(ch2)	CH2 温升完成状态
19	S1(ch1)	CH1 设定值 (SV)
1A	S1(ch2)	CH2 设定值 (SV)
1B	P1(ch1)	CH1 比例带 [加热侧]
1C	P1(ch2)	CH2 比例带 [加热侧]
1D	P2(ch1)	CH1 比例带 [冷却侧]
1E	P2(ch2)	CH2 比例带 [冷却侧]
1F	I1(ch1)	CH1 积分时间
20	I1(ch2)	CH2 积分时间
21	D1(ch1)	CH1 微分时间
22	D1(ch2)	CH2 微分时间
23	CA(ch1)	CH1 控制响应指定参数

地址	标识符	描述
24	CA(ch2)	CH2 控制响应指定参数
25	V1(ch1)	CH1 重叠 / 不感带
26	V1(ch2)	CH2 重叠 / 不感带
27	HH(ch1)	CH1 设定变化率限制器
28	HH(ch2)	CH2 设定变化率限制器
29	PB(ch1)	CH1 PV 偏差
2A	PB(ch2)	CH2 PV 偏差
2B	A1(ch1)	CH1 事件 1 设定值
2C	A1(ch2)	CH2 事件 1 设定值
2D	A2(ch1)	CH1 事件 2 设定值
2E	A2(ch2)	CH2 事件 2 设定值
2F	EI(ch1)	CH1 操作模式
30	EI(ch2)	CH2 操作模式
31	G1(ch1)	CH1 PID/AT 切换
32	G1(ch2)	CH2 PID/AT 切换
33	J1(ch1)	CH1 自动 / 手动切换
34	J1(ch2)	CH2 自动 / 手动切换
35	ON(ch1)	CH1 手动输出值
36	ON(ch2)	CH2 手动输出值
37	OH(ch1)	CH1 输出限制器 (上限)
38	OH(ch2)	CH2 输出限制器 (上限)
39	OL(ch1)	CH1 输出限制器 (下限)
3A	OL(ch2)	CH2 输出限制器 (下限)
3B	T0(ch1)	CH1 比例周期 (加热侧)
3C	T0(ch2)	CH2 比例周期 (加热侧)
3D	T1(ch1)	CH1 比例周期 (冷却侧)
3E	T1(ch2)	CH2 比例周期 (冷却侧)
3F	F1(ch1)	CH1 数字滤波器
40	F1(ch2)	CH2 数字滤波器
41	A3(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 设定值
42	A3(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 设定值
43	DH(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 延时次数
44	DH(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 延时次数
45	SR	控制运行 / 停止切换
46	AV(ch1)	CH1 输入错误判断点 (上限)
47	AV(ch2)	CH2 输入错误判断点 (上限)
48	AW(ch1)	CH1 输入错误判断点 (下限)
49	AW(ch2)	CH2 输入错误判断点 (下限)
4A	WH(ch1)	CH1 输入错误时的动作 (上限)
4B	WH(ch2)	CH2 输入错误时的动作 (上限)
4C	WL(ch1)	CH1 输入错误时的动作 (下限)
4D	WL(ch2)	CH2 输入错误时的动作 (下限)
4E	OE(ch1)	CH1 输入错误时的控制输出值
4F	OE(ch2)	CH2 输入错误时的控制输出值
50	GH(ch1)	CH1 AT 差动间隙时间
51	GH(ch2)	CH2 AT 差动间隙时间
52	GB(ch1)	CH1 AT 偏差
53	GB(ch2)	CH2 AT 偏差
54	XH	事件 LED 模式设置
55	HP(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 使用选择
56	HP(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 使用选择
57	C6(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 时间

地址	标识符	描述
58	C6(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 时间
59	V2(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 不感带
5A	V2(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 不感带
5B	E1	DI 设置
5C	L1	DI 状态
5D	QA	DO1 设置
5E	QB	DO2 设置
5F	Q1	DO 状态
60	AR	事件互锁解除
61	HD(ch1)	CH1 温升完成范围
62	HD(ch2)	CH2 温升完成范围
63	T3(ch1)	CH1 温升完成经过时间
64	T3(ch2)	CH2 温升完成经过时间
65	IN	初始设置模式
66	XI(ch1)	CH1 输入范围号
67	XI(ch2)	CH2 输入范围号
68	XV(ch1)	CH1 输入量程上限
69	XV(ch2)	CH2 输入量程上限
6A	XW(ch1)	CH1 输入量程下限
6B	XW(ch2)	CH2 输入量程下限
6C	XU(ch1)	CH1 输入范围小数点位置
6D	XU(ch2)	CH2 输入范围小数点位置
6E	PU(ch1)	CH1 温度单位选择
6F	PU(ch2)	CH2 温度单位选择
70	XE(ch1)	CH1 控制类型
71	XE(ch2)	CH2 控制类型
72	IV(ch1)	CH1 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
73	IV(ch2)	CH2 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
74	IW(ch1)	CH1 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
75	IW(ch2)	CH2 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
76	HA(ch1)	CH1 事件 1 差动间隙
77	HA(ch2)	CH2 事件 1 差动间隙
78	HB(ch1)	CH1 事件 2 差动间隙
79	HB(ch2)	CH2 事件 2 差动间隙
7A	XA(ch1)	CH1 事件 1 类型
7B	XA(ch2)	CH2 事件 1 类型
7C	XB(ch1)	CH1 事件 2 类型
7D	XB(ch2)	CH2 事件 2 类型
7E	WA(ch1)	CH1 事件 1 动作
7F	WA(ch2)	CH2 事件 1 动作
80	WB(ch1)	CH1 事件 2 动作
81	WB(ch2)	CH2 事件 2 动作
82	TD(ch1)	CH1 事件延时定时器
83	TD(ch2)	CH2 事件延时定时器
84	ZX	传输时间设置
85	X2	传输模式保持设置

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.6 SRX 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-008C.1F	0000-008C	L/H	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1(ch1)	CH1 测量值 (PV)
01	M1(ch2)	CH2 测量值 (PV)
02	AJ(ch1)	CH1 总体事件状态
03	AJ(ch2)	CH2 总体事件状态
04	B1(ch1)	CH1 烧毁状态
05	B1(ch2)	CH2 烧毁状态
06	AA(ch1)	CH1 事件 1 状态
07	AA(ch2)	CH2 事件 1 状态
08	AB(ch1)	CH1 事件 2 状态
09	AB(ch2)	CH2 事件 2 状态
0A	AC(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 状态
0B	AC(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 状态
0C	AP(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 状态
0D	AP(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 状态
0E	O1(ch1)	CH1 控制输出值
0F	O1(ch2)	CH2 控制输出值
10	M3(ch1)	CH1 CT 输入测量值
11	M3(ch2)	CH2 CT 输入测量值
12	MS(ch1)	CH1 设定值监视
13	MS(ch2)	CH2 设定值监视
14	ER	错误代码
15	S1(ch1)	CH1 设定值 (SV)
16	S1(ch2)	CH2 设定值 (SV)
17	P1(ch1)	CH1 比例带
18	P1(ch2)	CH2 比例带
19	I1(ch1)	CH1 积分时间
1A	I1(ch2)	CH2 积分时间
1B	D1(ch1)	CH1 微分时间
1C	D1(ch2)	CH2 微分时间
1D	CA(ch1)	CH1 控制响应指定参数
1E	CA(ch2)	CH2 控制响应指定参数
1F	PB(ch1)	CH1 PV 偏差
20	PB(ch2)	CH2 PV 偏差
21	A1(ch1)	CH1 事件 1 设定值
22	A1(ch2)	CH2 事件 1 设定值
23	A2(ch1)	CH1 事件 2 设定值

地址	标识符	描述
24	A2(ch2)	CH2 事件 2 设定值
25	EI(ch1)	CH1 操作模式
26	EI(ch2)	CH2 操作模式
27	G1(ch1)	CH1 PID/AT 切换
28	G1(ch2)	CH2 PID/AT 切换
29	J1(ch1)	CH1 自动 / 手动切换
2A	J1(ch2)	CH2 自动 / 手动切换
2B	ON(ch1)	CH1 手动输出值
2C	ON(ch2)	CH2 手动输出值
2D	OH(ch1)	CH1 输出限制器 (上限)
2E	OH(ch2)	CH2 输出限制器 (上限)
2F	OL(ch1)	CH1 输出限制器 (下限)
30	OL(ch2)	CH2 输出限制器 (下限)
31	T0(ch1)	CH1 比例周期
32	T0(ch2)	CH2 比例周期
33	F1(ch1)	CH1 数字滤波器
34	F1(ch2)	CH2 数字滤波器
35	A3(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 设定值
36	A3(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 设定值
37	DH(ch1)	CH1 加热器断线报警 (HBA) 延时次数
38	DH(ch2)	CH2 加热器断线报警 (HBA) 延时次数
39	XN(ch1)	CH1 热 / 冷启动选择
3A	XN(ch2)	CH2 热 / 冷启动选择
3B	SX(ch1)	CH1 启动判断点
3C	SX(ch2)	CH2 启动判断点
3D	SR	控制运行 / 停止切换
3E	AV(ch1)	CH1 输入错误判断点 (上限)
3F	AV(ch2)	CH2 输入错误判断点 (上限)
40	AW(ch1)	CH1 输入错误判断点 (下限)
41	AW(ch2)	CH2 输入错误判断点 (下限)
42	WH(ch1)	CH1 输入错误时的动作 (上限)
43	WH(ch2)	CH2 输入错误时的动作 (上限)
44	WL(ch1)	CH1 输入错误时的动作 (下限)
45	WL(ch2)	CH2 输入错误时的动作 (下限)
46	OE(ch1)	CH1 输入错误时的控制输出值
47	OE(ch2)	CH2 输入错误时的控制输出值
48	GH(ch1)	CH1 AT 差动间隙时间
49	GH(ch2)	CH2 AT 差动间隙时间
4A	GB(ch1)	CH1 AT 偏差
4B	GB(ch2)	CH2 AT 偏差
4C	C1	远程 / 本地切换
4D	XH	事件 LED 模式设置
4E	E1(ch1)	CH1 数字输入设置 1 (RESET)
4F	E1(ch2)	CH2 数字输入设置 1 (RESET)
50	E2(ch1)	CH1 数字输入设置 2 (RUN)
51	E2(ch2)	CH2 数字输入设置 2 (RUN)
52	E3(ch1)	CH1 数字输入设置 3 (FIX)
53	E3(ch2)	CH2 数字输入设置 3 (FIX)
54	E4(ch1)	CH1 数字输入设置 4 (MAN)
55	E4(ch2)	CH2 数字输入设置 4 (MAN)
56	E5(ch1)	CH1 数字输入设置 5 (HOLD)
57	E5(ch2)	CH2 数字输入设置 5 (HOLD)

地址	标识符	描述
58	E6(ch1)	CH1 数字输入设置 6(STEP)
59	E6(ch2)	CH2 数字输入设置 6(STEP)
5A	E7(ch1)	CH1 数字输入设置 7(程序方式选择)
5B	E7(ch2)	CH2 数字输入设置 7(程序方式选择)
5C	E8(ch1)	CH1 数字输入设置 8(AT/PID)
5D	E8(ch2)	CH2 数字输入设置 8(AT/PID)
5E	HP(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 使用选择
5F	HP(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 使用选择
60	C6(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 时间
61	C6(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 时间
62	V2(ch1)	CH1 控制环路断线报警 (LBA) 不感带
63	V2(ch2)	CH2 控制环路断线报警 (LBA) 不感带
64	PK(ch1)	CH1 积分 / 微分时间小数点位置
65	PK(ch2)	CH2 积分 / 微分时间小数点位置
66	IN	初始设置模式
67	XI(ch1)	CH1 输入范围号
68	XI(ch2)	CH2 输入范围号
69	XV(ch1)	CH1 输入量程上限
6A	XV(ch2)	CH2 输入量程上限
6B	XW(ch1)	CH1 输入量程下限
6C	XW(ch2)	CH2 输入量程下限
6D	XU(ch1)	CH1 输入范围小数点位置
6E	XU(ch2)	CH2 输入范围小数点位置
6F	PU(ch1)	CH1 温度单位选择
70	PU(ch2)	CH2 温度单位选择
71	XE(ch1)	CH1 控制类型
72	XE(ch2)	CH2 控制类型
73	IV(ch1)	CH1 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
74	IV(ch2)	CH2 ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
75	IW(ch1)	CH1 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
76	IW(ch2)	CH2 ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
77	HA(ch1)	CH1 事件 1 差动间隙
78	HA(ch2)	CH2 事件 1 差动间隙
79	HB(ch1)	CH1 事件 2 差动间隙
7A	HB(ch2)	CH2 事件 2 差动间隙
7B	XA(ch1)	CH1 事件 1 类型
7C	XA(ch2)	CH2 事件 1 类型
7D	XB(ch1)	CH1 事件 2 类型
7E	XB(ch2)	CH2 事件 2 类型
7F	WA(ch1)	CH1 事件 1 动作
80	WA(ch2)	CH2 事件 1 动作
81	WB(ch1)	CH1 事件 2 动作
82	WB(ch2)	CH2 事件 2 动作
83	DF(ch1)	CH1 事件延时频率
84	DF(ch2)	CH2 事件延时频率
85	ZX	传输时间设置
86	XP(ch1)	CH1 段时间单位设置
87	XP(ch2)	CH2 段时间单位设置
88	X2	传输模式保持设置
89	PH(ch1)	CH1 输出的变化率限制器 (向上)
8A	PH(ch2)	CH2 输出的变化率限制器 (向上)
8B	PL(ch1)	CH1 输出的变化率限制器 (向下)

地址	标识符	描述
8C	PL(ch2)	CH2 输出的变化率限制器 (向下)

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.7 SA 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-001E.F	0000-001E	[L/H]	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	B1	烧毁
02	AA	报警 1 状态
03	AB	报警 2 状态
04	O1	加热侧控制输出值
05	O2	冷却侧控制输出值
06	ER	错误代码
07	SR	运行 / 停止功能
08	G1	自整定
09	G2	自主校正
0A	S1	设定值 (SV)
0B	A1	报警 1 设定值
0C	A2	报警 2 设定值
0D	A5	控制环路断线报警
0E	A6	控制环路断线报警不感带
0F	P1	加热侧比例带 (P)
10	I1	积分时间 (I)
11	D1	微分时间 (D)
12	W1	防自动复位
13	T0	加热侧比例周期时间
14	P2	冷却侧比例带
15	V1	重叠 / 不感带
16	T1	冷却侧比例周期时间
17	PB	PV 偏差
18	F1	数字滤波器
19	LK	设置数据锁
1A	EB	EEPROM 存储模式
1B	EM	EEPROM 存储状态
1C	LA	模拟输出选择
1D	HV	模拟输出量程上限
1E	HW	模拟输出量程下限

重要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.8 SR Mini HG(H-PCP-A/B) 系列

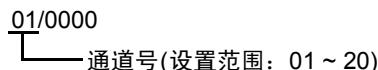
 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	01/0000.0-01/00BD.F	01/0000-01/00BD		*1 *2 *3
	02/0000.0-02/00BD.F	02/0000-02/00BD		
	03/0000.0-03/00BD.F	03/0000-03/00BD		
	04/0000.0-04/00BD.F	04/0000-04/00BD		
	05/0000.0-05/00BD.F	05/0000-05/00BD		
	06/0000.0-06/00BD.F	06/0000-06/00BD		
	07/0000.0-07/00BD.F	07/0000-07/00BD		
	08/0000.0-08/00BD.F	08/0000-08/00BD		
	09/0000.0-09/00BD.F	09/0000-09/00BD		
	10/0000.0-10/00BD.F	10/0000-10/00BD		
	11/0000.0-11/00BD.F	11/0000-11/00BD		
	12/0000.0-12/00BD.F	12/0000-12/00BD		
	13/0000.0-13/00BD.F	13/0000-13/00BD		
	14/0000.0-14/00BD.F	14/0000-14/00BD		
	15/0000.0-15/00BD.F	15/0000-15/00BD		
	16/0000.0-16/00BD.F	16/0000-16/00BD		
	17/0000.0-17/00BD.F	17/0000-17/00BD		
	18/0000.0-18/00BD.F	18/0000-18/00BD		
	19/0000.0-19/00BD.F	19/0000-19/00BD		
	20/0000.0-20/00BD.F	20/0000-20/00BD		

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 关于 SR-Mini-HG (H-PCP-A/B) 和 SR-Mini-HG (H-PCP-J) 系列，需要指定其标识符所支持模块的通道号。



< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	温度测量值
01	AA	报警 1 状态
02	AB	报警 2 状态
03	B1	烧毁状态
04	O1	加热侧控制输出值
05	O2	冷却侧控制输出值
06	AC	加热器断线报警状态
07	M3	电流互感器输入测量值 1
08	M4	电流互感器输入测量值 2
09	MS	设定值监视器
0A	HE	温升完成状态
0B	ER	错误代码
0C	G1	PID/AT 切换
0D	S1	温度设定值
0E	P1	加热侧比例带
0F	P2	冷却侧比例带
10	I1	积分时间
11	D1	微分时间
12	V1	重叠 / 不感带
13	CA	控制响应参数
14	A1	报警 1 设定值
15	A2	报警 2 设定值
16	A3	加热器断线报警设定值 1
17	A4	加热器断线报警设定值 2
18	E1	操作模式切换
19	T0	加热侧比例周期时间
1A	T1	冷却侧比例周期时间
1B	PB	PV 偏差
1C	SR	控制运行 / 停止切换
1D	IN	初始设置模式
1E	ZA	存储区号
1F	AR	报警互锁释放
20	J1	自动 / 手动切换
21	ON	手动输出值
22	HD	温升完成范围
23	HS	温升完成触发器
24	T3	温升完成经过时间
25	M5	AI 测量值
26	AD	AI 报警 1 状态
27	AE	AI 报警 2 状态
28	A5	AI 报警 1 设定值
29	A6	AI 报警 2 设定值
2A	JI	AI 零点校正
2B	JJ	AI 满量程校正
2C	NJ	AI 操作模式切换
2D	AP	控制环路断线报警 (LBA) 状态
2E	HP	LBA 使用选择
2F	C6	LBA 时间
30	V2	LBA 不感带
31	M6	AO 输出值监视器
32	S6	AO 输出设定值

地址	标识符	描述
33	XO	AO 功能选择
34	OY	AO 对应通道设置
35	CV	AO 缩放上限
36	CW	AO 缩放下限
37	JK	AO 零点校正
38	JL	AO 满量程校正
39	L1	DI 模块输入状态 (DI-A 模块)
3A	C2	CC-Link 选择标志
3B	Q3	事件 DO 状态 (DO-C 模块)
3C	Q4	事件 DO 手动输出值 (DO-C 模块)
3D	A7	事件 DO 扩展报警设定值
3E	KH	级联监视器
3F	KF	级联 ON/OFF
40	KG	级联增益
41	KI	级联偏差
42	M7	TI 测量值
43	AF	TI 报警 1 状态
44	AG	TI 报警 2 状态
45	B2	TI 烧毁状态
46	A8	TI 报警 1 设定值
47	A9	TI 报警 2 设定值
48	PC	TI PV 偏差
49	EJ	TI 操作模式切换
4A	L3	PCP 模块 DI 状态
4B	L4	事件 DI 触点输入监视器 (DI-B 模块)
4C	L5	事件 DI 逻辑输入监视器
4D	Q5	事件 DI 逻辑输出监视器
4E	AH	CT 模块加热器断线报警状态
4F	AJ	综合报警状态
50	M8	定位监视器
51	V3	定位输出中性区
52	TJ	电机时间
53	OS	累计输出限制器
54	OO	手动定位输出值
55	C1	本地 / 计算机切换
56	XI	输入范围号 [□-TIO-□, H-CIO-A]
57	SH	设定限制器 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
58	SL	设定限制器 (下限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
59	F1	数字滤波器 [□-TIO-□, H-CIO-A]
5A	AV	输入错误判断点 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
5B	AW	输入错误判断点 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
5C	WH	输入错误时的动作 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
5D	WL	输入错误时的动作 (下限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
5E	GB	AT 偏差 [□-TIO-□, H-CIO-A]
5F	HH	设定变化率限制器 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
60	OH	输出限制器 (上限)[用于加热 / 冷却控制: 加热侧输出限制器 (上限)][□-TIO-□, H-CIO-A]
61	OL	输出限制器 (下限)[用于加热 / 冷却控制: 冷却侧输出限制器 (上限)][□-TIO-□, H-CIO-A]
62	IV	ON/OFF 控制差动间隙 (上限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
63	IW	ON/OFF 控制差动间隙 (下限)[□-TIO-□, H-CIO-A]
64	OE	输入错误时的控制输出值 [□-TIO-□, H-CIO-A]
65	PH	输出变化率限制器 (向上)[□-TIO-□, H-CIO-A]

地址	标识符	描述
66	PL	输出变化率限制器 (向下)[□-TIO-□, H-CIO-A]
67	XE	正 / 逆动作选择 [□-TIO-□, H-CIO-A]
68	XN	热 / 冷启动选择 [□-TIO-□, H-CIO-A]
69	SX	启动判断点 [□-TIO-□, H-CIO-A]
6A	X1	控制 RUN/STOP 保持 [□-PCP-A/B]
6B	EK	温度上升完成保持功能 [□-PCP-A/B]
6C	ZX	发送间隔时间设置 [□-PCP-A/B]
6D	HA	报警 1 差动间隙 [□-TIO-□, H-CIO-A]
6E	HB	报警 2 差动间隙 [□-TIO-□, H-CIO-A]
6F	XA	报警 1 类型选择 [□-TIO-□, H-CIO-A]
70	XB	报警 2 类型选择 [□-TIO-□, H-CIO-A]
71	WA	报警 1 保持动作 [□-TIO-□, H-CIO-A]
72	WB	报警 2 保持动作 [□-TIO-□, H-CIO-A]
73	LA	报警 1 互锁 [□-TIO-□, H-CIO-A]
74	LB	报警 2 互锁 [□-TIO-□, H-CIO-A]
75	OA	输入错误时报警 1 动作 [□-TIO-□, H-CIO-A]
76	OB	输入错误时报警 2 动作 [□-TIO-□, H-CIO-A]
77	DF	报警延迟次数 [□-TIO-□, H-CIO-A]
78	CL	模块初始化 [□-PCP-A/B]
79	VP	PCP 模块 DO 类型选择 [□-PCP-A/B]
7A	ZF	CT 通道设置 [□-CT-A]
7B	LT	DO 功能选择 [□-DO-A/B/D]
7C	XK	DI 功能选择 [□-DI-A]
7D	H2	DI 使用选择 [□-DI-A]
7E	VK	AI 输入范围号 [H-AI-A/B]
7F	JS	AI 显示量程上限 [H-AI-A/B]
80	JV	AI 显示量程下限 [H-AI-A/B]
81	HC	AI 报警 1 差动间隙 [H-AI-A/B]
82	HF	AI 报警 2 差动间隙 [H-AI-A/B]
83	XC	AI 报警 1 类型选择 [H-AI-A/B]
84	XD	AI 报警 2 类型选择 [H-AI-A/B]
85	WC	AI 报警 1 保持动作 [H-AI-A/B]
86	WD	AI 报警 2 保持动作 [H-AI-A/B]
87	LC	AI 报警 1 互锁 [H-AI-A/B]
88	LD	AI 报警 2 互锁 [H-AI-A/B]
89	TK	AI 报警延迟次数 [H-AI-A/B]
8A	JU	AI 小数点位置 [H-AI-A/B]
8B	JT	电源频率选择 [H-PCP-A/B]
8C	F2	AI 数字滤波器 [H-AI-A/B]
8D	VA	AI 移动平均 [H-AI-A/B]
8E	XV	显示量程上限 [H-TIO-H/J, H-CIO-A]
8F	XW	显示量程下限 [H-TIO-H/J, H-CIO-A]
90	XU	小数点位置 [H-TIO-H/J, H-CIO-A]
91	HV	AO 显示量程上限 [H-AO-A/B]
92	HW	AO 显示量程下限 [H-AO-A/B]
93	JR	AO 小数点位置 [H-AO-A/B]
94	PW	AO 输出变化率限制器 [H-AO-A/B]
95	XF	事件 DO 功能选择 [H-DO-C]
96	XG	事件 DO 对应通道设置 [H-DO-C]
97	XH	事件 DO 模式选择设置 [H-DO-C]
98	HG	事件 DO 扩展报警差动间隙 [H-DO-C]
99	LE	事件 DO 扩展报警互锁 [H-DO-C]

地址	标识符	描述
9A	TI	事件 DO 扩展报警延迟次数 [H-DO-C]
9B	XL	级联跟踪 [H-CIO-A]
9C	KD	级联数据选择 [H-CIO-A]
9D	H3	级联 DI 功能选择 [H-CIO-A]
9E	XJ	TI 输入范围号 [H-TI-A/B/C]
9F	F3	TI 数字滤波器 [H-TI-A/B/C]
A0	HI	TI 报警 1 差动间隙 [H-TI-A/B/C]
A1	HJ	TI 报警 2 差动间隙 [H-TI-A/B/C]
A2	XP	TI 报警 1 类型选择 [H-TI-A/B/C]
A3	XQ	TI 报警 2 类型选择 [H-TI-A/B/C]
A4	WE	TI 报警 1 保持动作 [H-TI-A/B/C]
A5	WF	TI 报警 2 保持动作 [H-TI-A/B/C]
A6	LF	TI 报警 1 互锁 [H-TI-A/B/C]
A7	LG	TI 报警 2 互锁 [H-TI-A/B/C]
A8	OC	输入错误时 TI 报警 1 动作 [H-TI-A/B/C]
A9	OD	输入错误时 TI 报警 2 动作 [H-TI-A/B/C]
AA	DG	TI 报警延迟次数 [H-TI-A/B]
AB	R1	事件 DI 类型选择 [H-DI-B]
AC	R2	事件 DI 类型选择 2[H-DI-B]
AD	R3	事件 DI 类型选择 3[H-DI-B]
AE	R4	事件 DI 类型选择 4[H-DI-B]
AF	E1	事件 DI 对应通道选择 [H-DI-B]
B0	E2	事件 DI 对应通道选择 2[H-DI-B]
B1	E3	事件 DI 对应通道选择 3[H-DI-B]
B2	E4	事件 DI 对应通道选择 4[H-DI-B]
B3	W1	事件 DI 反向选择 1[H-DI-B]
B4	W2	事件 DI 反向选择 2[H-DI-B]
B5	W3	事件 DI 反向选择 3[H-DI-B]
B6	W4	事件 DI 反向选择 4[H-DI-B]
B7	LU	事件 DI 逻辑电路选择 [H-DI-B]
B8	LW	事件 DI 延时定时器设置 [H-DI-B]
B9	DH	HBA 触发点数 [H-CT-A]
BA	FV	定位调整计数器 [H-TIO-K]
BB	VQ	PCP 模块 DI 类型选择 [H-PCP-B]
BC	H4	PCP 模块 DI 使用选择 [H-PCP-B]
BD	VS	PCP 模块 DO 去激励选择 [H-PCP-A, M-PCP-A (Z-190)]

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.9 SR Mini HG(H-PCP-J) 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	01/0000.0-01/00D4.F	01/0000-01/00D4	L / H	*1 *2 *3
	02/0000.0-02/00D4.F	02/0000-02/00D4		
	03/0000.0-03/00D4.F	03/0000-03/00D4		
	04/0000.0-04/00D4.F	04/0000-04/00D4		
	05/0000.0-05/00D4.F	05/0000-05/00D4		
	06/0000.0-06/00D4.F	06/0000-06/00D4		
	07/0000.0-07/00D4.F	07/0000-07/00D4		
	08/0000.0-08/00D4.F	08/0000-08/00D4		
	09/0000.0-09/00D4.F	09/0000-09/00D4		
	10/0000.0-10/00D4.F	10/0000-10/00D4		
	11/0000.0-11/00D4.F	11/0000-11/00D4		
	12/0000.0-12/00D4.F	12/0000-12/00D4		
	13/0000.0-13/00D4.F	13/0000-13/00D4		
	14/0000.0-14/00D4.F	14/0000-14/00D4		
	15/0000.0-15/00D4.F	15/0000-15/00D4		
	16/0000.0-16/00D4.F	16/0000-16/00D4		
17/0000.0-17/00D4.F	17/0000-17/00D4			
18/0000.0-18/00D4.F	18/0000-18/00D4			
19/0000.0-19/00D4.F	19/0000-19/00D4			
20/0000.0-20/00D4.F	20/0000-20/00D4			
:	:			
95/0000.0-95/00D4.F	95/0000-95/00D4			
96/0000.0-96/00D4.F	96/0000-96/00D4			

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 关于 SR-Mini-HG (H-PCP-A/B) 和 SR-Mini-HG (H-PCP-J) 系列，需要指定其标识符所支持模块的通道号。

01/0000

 通道号(设置范围：01 ~ 96)

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	温度测量值 (PV) [H-TIO-□, H-CIO-A] / 电机速度测量值 [H-SIO-A]
01	AA	报警 1 状态 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
02	AB	报警 2 状态 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
03	B1	烧毁状态 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
04	O1	加热侧控制输出值 [H-TIO-□, H-CIO-A]
05	O2	制冷侧控制输出值 [H-TIO-□, H-CIO-A]
06	AC	加热侧断线报警状态 [H-TIO-A/C/D, H-CIO-A]
07	M3	电流互感器输入测量值 1 [H-TIO-A/C/D]
08	M4	电流互感器输入测量值 2[H-CT-A]
09	MS	设定值监视器 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
0A	HE	温升完成状态 [H-TIO-□, H-CIO-A]
0B	ER	错误代码 [H-PCP-J]
0C	G1	PID/AT 切换 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
0D	S1	温度设定值 (SV)[H-TIO-□, H-CIO-A]/ 电机速度设定值 [H-SIO-A]
0E	P1	加热侧比例带 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
0F	P2	制冷侧比例带 [H-TIO-□, H-CIO-A]
10	I1	积分时间 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
11	D1	微分时间 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
12	V1	重叠 / 不感带 [H-TIO-□, H-CIO-A]
13	CA	控制响应参数 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
14	A1	报警 1 设定值 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
15	A2	报警 2 设定值 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
16	A3	加热器断线报警设定值 1[H-TIO-A/C/D]
17	A4	加热器断线报警设定值 2[H-CT-A]
18	E1	操作模式切换 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
19	T0	加热侧比例周期时间 [H-TIO-□, H-CIO-A]
1A	T1	制冷侧比例周期时间 [H-TIO-□, H-CIO-A]
1B	PB	PV 偏差 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
1C	SR	控制运行 / 停止切换 [H-PCP-J]
1D	IN	初始设置模式 [H-PCP-J]
1E	ZA	存储区号 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
1F	AR	报警互锁解除 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-TI-□, H-AI-□]
20	J1	自动 / 手动切换 [H-TIO-□, H-CIO-A]
21	ON	手动输出值 [H-TIO-□, H-CIO-A]
22	HD	温升完成范围 [H-TIO-□, H-CIO-A]
23	HS	温升完成触发器 [H-TIO-□, H-CIO-A]
24	T3	温升完成经过时间 [H-TIO-□, H-CIO-A]
25	M5	AI 测量值 [H-AI-A/B]
26	AD	AI 报警 1 状态 [H-AI-A/B]
27	AE	AI 报警 2 状态 [H-AI-A/B]
28	A5	AI 报警 1 设定值 [H-AI-A/B]
29	A6	AI 报警 2 设定值 [H-AI-A/B]
2A	JI	AI 零点校正 [H-AI-A/B]
2B	JJ	AI 满量程校正 [H-AI-A/B]
2C	NJ	AI 操作模式切换 [H-AI-A/B]
2D	AP	控制环路断线报警 (LBA) 状态 [H-TIO-□, H-CIO-A]
2E	HP	LBA 使用选择 [H-TIO-□, H-CIO-A]
2F	C6	LBA 时间 [H-TIO-□, H-CIO-A]
30	V2	LBA 不感带 [H-TIO-□, H-CIO-A]
31	M6	AO 输出值监视器 [H-AO-A/B]
32	S6	AO 输出设定值 [H-AO-A/B]

地址	标识符	描述
33	XO	AO 功能选择 [H-AO-A/B]
34	OY	AO 对应通道设置 [H-AO-A/B]
35	CV	AO 缩放上限 [H-AO-A/B]
36	CW	AO 缩放下限 [H-AO-A/B]
37	JK	AO 零点校正 [H-AO-A/B]
38	JL	AO 满量程校正 [H-AO-A/B]
39	L1	H-DI-A 模块输入状态 [H-DI-A]
3A	C2	CC-Link 选择标志
3B	Q3	事件 DO 状态 [H-DO-C]
3C	Q4	事件 DO 手动输出值 [H-DO-C]
3D	A7	事件 DO 扩展报警设定值 [H-DO-C]
3E	KH	级联监视器 [H-CIO-A]
3F	KF	级联 ON/OFF[H-CIO-A]
40	KG	级联增益 [H-CIO-A]
41	KI	级联偏差 [H-CIO-A]
42	M7	TI 测量值 [H-TI-A/B/C]
43	AF	TI 报警 1 状态 [H-TI-A/B/C]
44	AG	TI 报警 2 状态 [H-TI-A/B/C]
45	B2	TI 烧毁状态 [H-TI-A/B/C]
46	A8	TI 报警 1 设定值 [H-TI-A/B/C]
47	A9	TI 报警 2 设定值 [H-TI-A/B/C]
48	PC	TI PV 偏差 [H-TI-A/B/C]
49	EJ	TI 操作模式切换 [H-TI-A/B/C]
4A	L3	PCP 模块 DI 状态
4B	L4	事件 DI 触点输入监视器 [H-DI-B]
4C	L5	事件 DI 逻辑输入监视器 [H-DI-B]
4D	Q5	事件 DI 逻辑输出监视器 [H-DI-B]
4E	AH	H-CT-A 模块加热器断线报警状态 [H-CT-A]
4F	AJ	综合报警状态 [H-PCP-J]
50	M8	定位监视器 [H-TIO-K]
51	V3	定位输出中性区 [H-TIO-K]
52	TJ	电机时间 [H-TIO-K]
53	OS	累计输出限制器 [H-TIO-K]
54	OO	手动定位输出值 [H-TIO-K]
55	C1	本地 / 计算机切换
56	HH	设置变化率限制器 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
57	D0	H-DO-G 控制输出值 [H-DO-G]
58	D2	H-DO-G DO 输出状态 [H-DO-G]
59	D3	H-DO-G 输出限制器 (上限)[H-DO-G]
5A	D4	H-DO-G 输出限制器 (下限)[H-DO-G]
5B	D5	H-DO-G 输出周期时间 [H-DO-G]
5C	D6	H-DO-G 自动 / 手动切换 [H-DO-G]
5D	D7	H-DO-G 手动输出值 [H-DO-G]
5E	D8	H-DO-G 主通道设置 [H-DO-G]
5F	D9	H-DO-G 输出率设定值 [H-DO-G]
60	ST	PLC 扫描时间设置 [H-PCP-J]
61	GY	AT 端积分时间限制器 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
62	XI	输入范围号 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
63	SH	设置限制器 (上限)[H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
64	SL	设置限制器 (下限)[H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
65	F1	数字滤波器 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
66	AV	输入错误判断点 (上限)[H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]

地址	标识符	描述
67	AW	输入错误判断点 (下限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
68	WH	输入错误时的动作 (上限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
69	WL	输入错误时的动作 (下限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6A	GB	AT 偏差 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6B	OH	输出限制器 (上限) [用于加热 / 冷却控制: 加热侧输出限制器 (上限)] [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6C	OL	输出限制器 (下限) [用于加热 / 冷却控制: 冷却侧输出限制器 (上限)] [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6D	IV	ON/OFF 控制差动间隙 (上限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6E	IW	ON/OFF 控制差动间隙 (下限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
6F	OE	输入错误时的控制输出值 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
70	PH	输出变化率限制器 (上限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
71	PL	输出变化率限制器 (下限) [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
72	XE	正 / 逆动作选择 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
73	XN	热 / 冷启动选择 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
74	SX	启动判断点 [H-TIO-□, H-CIO-A]
75	X1	控制 RUN/STOP 保持 [H-PCP-J]
76	EK	温度上升完成保持功能 [H-PCP-J]
77	ZX	间隔时间设置 COM.PORT1/COM.PORT2 [H-PCP-J]
78	ZY	间隔时间设置 COM.PORT3 [H-PCP-J]
79	HA	报警 1 差动间隙 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7A	HB	报警 2 差动间隙 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7B	XA	报警 1 类型选择 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7C	XB	报警 2 类型选择 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7D	WA	报警 1 保持动作 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7E	WB	报警 2 保持动作 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
7F	LA	报警 1 互锁 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
80	LB	报警 2 互锁 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
81	OA	输入错误时报警 1 动作 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
82	OB	输入错误时报警 2 动作 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
83	DF	报警延迟次数 [H-TIO-□, H-CIO-A, H-SIO-A]
84	CL	模块初始化 [H-PCP-J]
85	ZF	CT 通道设置 [H-CT-A]
86	LT	DO 功能选择 [H-DO-A/B/D]
87	XK	DI 功能选择 [H-DI-A]
88	H2	DI 使用选择 [H-DI-A]
89	VK	AI 输入范围号 [H-AI-A/B]
8A	JS	AI 显示量程上限 [H-AI-A/B]
8B	JV	AI 显示量程下限 [H-AI-A/B]
8C	HC	AI 报警 1 差动间隙 [H-AI-A/B]
8D	HF	AI 报警 2 差动间隙 [H-AI-A/B]
8E	XC	AI 报警 1 类型选择 [H-AI-A/B]
8F	XD	AI 报警 2 类型选择 [H-AI-A/B]
90	WC	AI 报警 1 保持动作 [H-AI-A/B]
91	WD	AI 报警 2 保持动作 [H-AI-A/B]
92	LC	AI 报警 1 互锁 [H-AI-A/B]
93	LD	AI 报警 2 互锁 [H-AI-A/B]
94	TK	AI 报警延迟次数 [H-AI-A/B]
95	JU	AI 小数点位置 [H-AI-A/B]
96	JT	电源频率选择 [H-PCP-J]
97	F2	AI 数字滤波器 [H-AI-A/B]
98	VA	AI 移动平均 [H-AI-A/B]
99	XV	显示量程上限 [H-TIO-H/J,H-CIO-A,H-SIO-A]

地址	标识符	描述
9A	XW	显示量程下限 [H-TIO-H/J,H-CIO-A,H-SIO-A]
9B	XU	小数点位置 [H-TIO-H/J,H-CIO-A,H-SIO-A]
9C	HV	AO 显示量程上限 [H-AO-A/B]
9D	HW	AO 显示量程下限 [H-AO-A/B]
9E	JR	AO 小数点位置 [H-AO-A/B]
9F	PW	AO 输出变化率限制器 [H-AO-A/B]
A0	XF	事件 DO 功能选择 [H-DO-C]
A1	XG	事件 DO 对应通道设置 [H-DO-C]
A2	XH	事件 DO 模式选择设置 [H-DO-C]
A3	HG	事件 DO 扩展报警差动间隙 [H-DO-C]
A4	LE	事件 DO 扩展报警互锁 [H-DO-C]
A5	TI	事件 DO 扩展报警延迟次数 [H-DO-C]
A6	XL	级联跟踪 [H-CIO-A]
A7	KD	级联数据选择 [H-CIO-A]
A8	H3	级联 DI 功能选择 [H-CIO-A]/DI 处理选择 [H-SIO-A]
A9	XJ	TI 输入范围号 [H-TI-A/B/C]
AA	F3	TI 数字滤波器 [H-TI-A/B/C]
AB	HI	TI 报警 1 差动间隙 [H-TI-A/B/C]
AC	HJ	TI 报警 2 差动间隙 [H-TI-A/B/C]
AD	XP	TI 报警 1 类型选择 [H-TI-A/B/C]
AE	XQ	TI 报警 2 类型选择 [H-TI-A/B/C]
AF	WE	TI 报警 1 保持动作 [H-TI-A/B/C]
B0	WF	TI 报警 2 保持动作 [H-TI-A/B/C]
B1	LF	TI 报警 1 互锁 [H-TI-A/B/C]
B2	LG	TI 报警 2 互锁 [H-TI-A/B/C]
B3	OC	输入错误时 TI 报警 1 动作 [H-TI-A/B/C]
B4	OD	输入错误时 TI 报警 2 动作 [H-TI-A/B/C]
B5	DG	TI 报警延迟次数 [H-TI-A/B]
B6	R1	事件 DI 类型选择 [H-DI-B]
B7	R2	事件 DI 类型选择 2[H-DI-B]
B8	R3	事件 DI 类型选择 3[H-DI-B]
B9	R4	事件 DI 类型选择 4[H-DI-B]
BA	E1	事件 DI 对应通道选择 [H-DI-B]
BB	E2	事件 DI 对应通道选择 2[H-DI-B]
BC	E3	事件 DI 对应通道选择 3[H-DI-B]
BD	E4	事件 DI 对应通道选择 4[H-DI-B]
BE	W1	事件 DI 反向选择 1[H-DI-B]
BF	W2	事件 DI 反向选择 2[H-DI-B]
C0	W3	事件 DI 反向选择 3[H-DI-B]
C1	W4	事件 DI 反向选择 4[H-DI-B]
C2	LU	事件 DI 逻辑电路选择 [H-DI-B]
C3	LW	事件 DI 延时定时器设置 [H-DI-B]
C4	DH	HBA 触发点数 [H-CT-A]
C5	FV	定位调整计数器 [H-TIO-K]
C6	VS	H-PCP-J 模块 DO 去激励选择 [H-PCP-J]
C7	JF	H-SIO-A 满量程输入频率 [H-SIO-A]
C8	SC	H-SIO-A 控制范围 [H-SIO-A]
C9	SU	H-SIO-A 输出量程上限 [H-SIO-A]
CA	SD	H-SIO-A 输出量程下限 [H-SIO-A]
CB	SP	H-SIO-A 测量方法 [H-SIO-A]
CC	SQ	H-SIO-A 分割比 [H-SIO-A]
CD	RT	H-SIO-A 门时间 [H-SIO-A]

地址	标识符	描述
CE	SA	H-SIO-A 自动校正零位时间 [H-SIO-A]
CF	SW	H-SIO-A 报警保持取消时间 [H-SIO-A]
D0	SM	H-SIO-A 开 / 闭环控制切换 [H-SIO-A]
D1	SE	H-SIO-A 校正触发器 [H-SIO-A]
D2	J2	H-SIO-A 校正实际测量值 [H-SIO-A]
D3	JW	PV 偏差单位选择 [H-TIO-H/J,H-CIO-A,H-SIO-A]
D4	VU	H-PCP-J 模块 DO 类型选择 [H-PCP-J]

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.10 REX-F9000 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-002F.1F	0000-002F	L/H	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	AA	第 1 报警输出
02	AB	第 2 报警输出
03	O1	控制输出值 (MV)
04	B1	烧毁
05	ER	错误代码
06	G1	PID/AT 切换 PID 控制 / 自整定切换
07	J1	自动 / 手动切换
08	SR	操作运行 / 停止切换
09	S1	设定值 (SV)
0A	A1	第 1 报警设置
0B	A2	第 2 报警设置
0C	P1	比例带
0D	I1	积分时间
0E	D1	微分时间
0F	CA	控制响应指定参数
10	PB	PV 偏差
11	PC	传感器偏差
12	F1	数字滤波器
13	OH	输出限制 (上限)
14	OL	输出限制 (下限)
15	GB	AT 偏差
16	HA	第 1 报警差动间隙
17	TD	第 1 报警定时器设置
18	HB	第 2 报警差动间隙
19	TG	第 2 报警定时器设置
1A	LA	模拟输出选择
1B	HV	模拟输出量程上限
1C	HW	模拟输出量程下限
1D	DA	柱状图显示选择
1E	XI	输入类型选择
1F	XU	小数点位置选择
20	JT	电源频率
21	SH	设置限制 (上限)
22	SL	设置限制 (下限)
23	T0	比例周期 (OUT1)

地址	标识符	描述
24	XE	正 / 逆动作选择
25	PF	功率前馈
26	XA	报警 1 类型选择
27	NA	第 1 报警激励 / 去激励选择
28	OA	输入异常时的第 1 报警动作选择
29	WA	第 1 报警保持动作选择
2A	XB	报警 2 类型选择
2B	NB	第 2 报警激励 / 去激励选择
2C	OB	输入异常时的第 2 报警动作选择
2D	WB	第 2 报警保持动作选择
2E	LK	设置数据锁定级别
2F	LM	模式锁定级别选择

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.11 REX-F 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0055.F	0000-0055	[L/H]	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV) 输入
01	AA	第 1 报警输出
02	AB	第 2 报警输出
03	AC	加热器断线报警输出
04	O1	控制输出 (加热侧)
05	O2	控制输出 (冷却侧)
06	B1	烧毁
07	B2	反馈电阻 (FBR) 输入烧毁
08	S2	远程设定值 (RS)
09	M2	反馈电阻输入值 (POS)
0A	M3	电流互感器输入值
0B	MS	设定值 (SV) 监视
0C	J1	自动 / 手动切换
0D	C1	本地 / 远程切换
0E	E1	本地 / 外部存储区切换
0F	ZA	控制区号切换
10	G1	PID 控制 / 自整定切换
11	RA	本地模式 / 计算机模式切换
12	SR	操作运行 / 停止切换
13	ON	控制输出值 (MV)
14	S1	设定值 (SV)
15	A1	第 1 报警设置
16	A2	第 2 报警设置
17	P1	比例带 (加热侧)
18	I1	积分时间
19	D1	微分时间
1A	CA	控制响应指定参数
1B	P2	冷却侧比例带
1C	V1	不感带
1D	HH	设置变化率限制
1E	PB	PV 偏差
1F	F1	PV 数字滤波器
20	DP	PV 低输入取舍点
21	RR	RS 比率
22	RB	RS 偏差
23	F2	RS 数字滤波器
24	OH	输出限制 (上限)

地址	标识符	描述
25	OL	输出限制 (下限)
26	OQ	冷却输出最小 ON 时间
27	PH	提高输出变化率限制
28	PL	降低输出变化率限制
29	IV	ON/OFF 动作 (A) 差动间隙上限
2A	IW	ON/OFF 动作 (A) 差动间隙下限
2B	OE	异常时手动输出
2C	GB	AT 偏差
2D	HA	第 1 报警差动间隙
2E	TD	第 1 报警定时器设置
2F	A3	加热器断线报警
30	HB	第 2 报警差动间隙
31	TG	第 2 报警定时器设置
32	LA	模拟输出 (AO) 选择
33	HV	模拟输出 (AO) 量程上限
34	HW	模拟输出 (AO) 量程下限
35	V2	中性区
36	VH	开 / 闭输出差动间隙
37	SY	反馈电阻 (FBR) 输入断线时的动作选择
38	DA	柱状图显示选择
39	XI	PV 输入类型选择
3A	AV	输入异常判断点 (上限)
3B	AW	输入异常判断点 (下限)
3C	WH	输入异常时的动作选择 (上限)
3D	WL	输入异常时的动作选择 (下限)
3E	XV	输入可编程范围 (上限)
3F	XW	输入可编程范围 (下限)
40	XU	小数点位置选择
41	XH	开平方选择
42	SH	设置限制 (上限)
43	SL	设置限制 (下限)
44	XR	RS 输入类型选择
45	XL	SV 跟踪选择
46	T0	比例周期 (加热侧)
47	T1	冷却侧比例周期
48	XE	正 / 逆动作选择
49	XN	热 / 冷启动选择
4A	SX	启动判断点
4B	XA	第 1 报警动作选择
4C	NA	第 1 报警激励 / 去激励选择
4D	OA	输入异常时的第 1 报警动作选择
4E	WA	第 1 报警保持动作选择
4F	XB	第 2 报警动作选择
50	NB	第 2 报警激励 / 去激励选择
51	OB	输入异常时的第 2 报警动作选择
52	WB	第 2 报警保持动作选择
53	LK	设置数据锁定级别
54	LL	区锁定
55	DH	操作运行 / 停止显示锁定

重要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.12 REX-D 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-003E.F	0000-003E	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	M2	第 1 电流互感器输入值 (CT1)
02	M3	第 2 电流互感器输入值 (CT2)
03	AA	第 1 报警输出
04	AB	第 2 报警输出
05	AC	加热器断线报警输出 1
06	AD	加热器断线报警输出 2
07	AE	控制环路断线报警
08	B1	烧毁
09	O1	控制输出 1(加热侧)
0A	O2	控制输出 2(冷却侧)
0B	MS	设定值 (SV) 监视
0C	ER	错误数据
0D	J1	自动 / 手动切换
0E	SR	运行 / 停止切换
0F	G1	PID/ 自整定切换
10	S1	设定值 (SV1)
11	ON	控制输出值 (MV)
12	S2	步设定值 (SV2)
13	A1	第 1 报警设置
14	A2	第 2 报警设置
15	A3	第 1 加热器断线报警设置
16	A4	第 2 加热器断线报警设置
17	PB	PV 偏差
18	HH	SV 变化率限制
19	XA	第 1 报警动作选择
1A	HA	第 1 报警差动间隙
1B	TD	第 1 报警定时器设置
1C	A5	控制环路断线报警设置
1D	V3	LBA 不感带
1E	XB	第 2 报警动作选择
1F	HB	第 2 报警差动间隙设置
20	TG	第 2 报警定时器设置
21	TH	HBA 延时定时器
22	P1	比例带 (加热侧)
23	I1	积分时间
24	D1	微分时间

地址	标识符	描述
25	W1	防自动复位 (ARW)
26	P2	冷却侧比例带
27	V1	重叠 / 不感带
28	MH	ON/OFF 动作差动间隙
29	MR	手动复位
2A	XP	模糊控制
2B	T0	比例周期 (OUT1)
2C	OH	输出限制 (上限)
2D	OL	输出限制 (下限)
2E	XE	正 / 逆动作选择
2F	T1	比例周期 (OUT2)
30	OI	输出限制 (上限)(OUT2)
31	LA	模拟输出选择
32	HV	模拟输出范围上限
33	HW	模拟输出范围下限
34	XI	输入类型选择
35	XV	量程上限
36	XW	量程下限
37	XU	小数点位置选择
38	PQ	自动 / 手动功能选择
39	DH	控制运行 / 停止显示选择
3A	XR	电流互感器类型选择
3B	XQ	空冷 / 水冷选择
3C	GH	自整定 (AT) 差动间隙
3D	WH	输入异常时的动作选择
3E	XO	输出形式选择

重要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.13 REX-G9 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-005E.1F	0000-005E	L/H	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV) 输入
01	AA	第 1 报警输出
02	AB	第 2 报警输出
03	AC	第 3 报警输出
04	O1	控制输出 1
05	B1	烧毁
06	B2	反馈电阻 (FBR) 输入烧毁
07	S2	远程设定值
08	M2	反馈显示
09	MS	设定值 (SV) 监视
0A	J1	自动 / 手动切换
0B	C1	远程 / 本地切换
0C	E1	本地 / 外部存储区切换
0D	ZA	控制区号切换
0E	G1	PID 控制 / 自整定切换
0F	RA	计算机模式 / 本地模式切换
10	SR	操作运行 / 停止切换
11	ON	控制输出值
12	S1	设定值 (SV)
13	A1	第 1 报警设置
14	A2	第 2 报警设置
15	A3	第 3 报警设置
16	P1	比例带
17	I1	积分时间
18	D1	微分时间
19	CA	控制响应指定参数
1A	PB	PV 偏差
1B	F1	PV 数字滤波器
1C	VA	PV 移动平均
1D	DP	PV 低输入取舍点
1E	HH	设置变化率限制器 (向上)
1F	HL	设置变化率限制器 (向下)
20	RR	RS 比率
21	RB	RS 偏差
22	F2	RS 数字滤波器
23	VB	RS 移动平均

地址	标识符	描述
24	OH	输出限制(上限)
25	OL	输出限制(下限)
26	PH	提高输出变化率限制
27	PL	降低输出变化率限制
28	IV	ON/OFF 动作(A) 差动间隙上限
29	IW	ON/OFF 动作(A) 差动间隙下限
2A	DG	微分增益
2B	OE	异常时手动输出
2C	GB	AT 偏差
2D	G2	AT 周期数
2E	HA	报警 1 滞后
2F	HB	报警 2 滞后
30	HC	报警 3 滞后
31	LA	模拟输出 1 选择
32	HV	模拟输出 1 量程上限
33	HW	模拟输出 1 量程下限
34	LB	模拟输出 2 选择
35	CV	模拟输出 2 量程上限
36	CW	模拟输出 2 量程下限
37	V2	中性区
38	VH	开 / 闭滞后
39	SY	反馈电阻(FBR) 输入断线时的动作选择
3A	TL	显示更新周期
3B	DA	偏差柱状图(显示 / 不显示)
3C	DB	RS 柱状图(显示 / 不显示)
3D	DC	PV 柱状图(显示 / 不显示)
3E	DE	偏差柱状图中的显示范围
3F	XI	PV 输入类型选择
40	AV	输入异常判断点(上限)
41	AW	输入异常判断点(下限)
42	WH	输入异常时的动作选择(上限)
43	WL	输入异常时的动作选择(下限)
44	XV	输入可编程范围(上限)
45	XW	输入可编程范围(下限)
46	PU	PV 输入单位
47	XU	小数点位置选择
48	XH	开平方选择
49	SH	设置限制(上限)
4A	SL	设置限制(下限)
4B	XR	RS 输入类型选择
4C	XL	SV 跟踪选择
4D	T0	输出周期数
4E	XE	正 / 逆动作选择
4F	DT	微分周期
50	XN	热 / 冷启动选择
51	XA	第 1 报警动作选择
52	NA	第 1 报警激励 / 去激励选择
53	OA	输入异常时的第 1 报警动作选择
54	WA	第 1 报警保持动作选择
55	XB	第 2 报警动作选择
56	NB	第 2 报警激励 / 去激励选择
57	OB	输入异常时的第 2 报警动作选择

地址	标识符	描述
58	WB	第 2 报警保持动作选择
59	XC	第 3 报警动作选择
5A	NC	第 3 报警激励 / 去激励选择
5B	OC	输入异常时的第 3 报警动作选择
5C	WC	第 3 报警保持动作选择
5D	JT	电源频率
5E	LK	设置锁定号

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.14 REX-P300 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.00-001F.1F 002D.00-0078.1F	0000-001F 002D-0078	L/H	*1 *2 *3

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV) 监视
01	S1	设定值 (SV) 监视
02	O1	控制输出监视 1(加热侧)
03	O2	控制输出监视 2(冷却侧)
04	AA	第 1 报警监视
05	AB	第 2 报警监视
06	B1	烧毁
07	PS	方式号
08	SN	段号
09	T1	时间信号输出 1 状态
0A	T2	时间信号输出 2 状态
0B	T3	时间信号输出 3 状态
0C	T4	时间信号输出 4 状态
0D	T5	时间信号输出 5 状态
0E	T6	时间信号输出 6 状态
0F	T7	时间信号输出 7 状态
10	T8	时间信号输出 8 状态
11	EO	程序结束输出
12	AC	OUT2 动作输出
13	AD	OUT3 动作输出
14	AE	OUT4 动作输出
15	ER	错误
16	TR	段保持时间
17	RT	重复执行次数
18	ON	控制输出值 (MV)
19	G1	PID/AT 切换
1A	XM	操作模式
1B	EN	程序结束状态
1C	WT	等待状态
1D	HO	保持状态
1E	SK	单步功能
1F	SM	搜索功能
20	-	-
21	-	-
22	-	-
23	-	-

地址	标识符	描述
24	-	-
25	-	-
26	-	-
27	-	-
28	-	-
29	-	-
2A	-	-
2B	-	-
2C	-	-
2D	S2	FIX 设置值
2E	PB	PV 偏差
2F	PR	PV 比率
30	PW	级别 PID 设置 1
31	PX	级别 PID 设置 2
32	PY	级别 PID 设置 3
33	F1	数字滤波器
34	DP	低级别取舍点
35	A1	第 1 报警设置
36	A2	第 2 报警设置
37	XA	第 1 报警动作选择
38	XB	第 2 报警动作选择
39	HA	第 1 报警差动间隙
3A	HB	第 2 报警差动间隙
3B	TD	第 1 报警定时器
3C	TG	第 2 报警定时器
3D	NA	第 1 报警激励 / 去激励选择
3E	NB	第 2 报警激励 / 去激励选择
3F	P1	比例带 1
40	P3	比例带 2
41	P5	比例带 3
42	P7	比例带 4
43	I1	积分时间 1
44	I2	积分时间 2
45	I3	积分时间 3
46	I4	积分时间 4
47	D1	微分时间 1
48	D2	微分时间 2
49	D3	微分时间 3
4A	D4	微分时间 4
4B	W1	防自动复位 1(ARW)
4C	W2	防自动复位 2(ARW)
4D	W3	防自动复位 3(ARW)
4E	W4	防自动复位 4(ARW)
4F	P2	冷却侧比例带 1
50	P4	冷却侧比例带 2
51	P6	冷却侧比例带 3
52	P8	冷却侧比例带 4
53	V1	不感带 / 重叠 1/ 控制电机中性区 1
54	V2	不感带 / 重叠 2/ 控制电机中性区 2
55	V3	不感带 / 重叠 3/ 控制电机中性区 3
56	V4	不感带 / 重叠 4/ 控制电机中性区 4
57	XP	模糊控制功能 1

地址	标识符	描述
58	FW	模糊控制功能 2
59	FX	模糊控制功能 3
5A	FY	模糊控制功能 4
5B	TC	输出周期 1/ 控制电机时间
5C	T0	输出周期 2
5D	OH	输出限制(上限) / 累计输出限制
5E	OL	输出限制(下限)
5F	XE	正 / 逆动作选择
60	KB	OUT2 动作选择
61	A3	OUT2 设定值
62	XC	OUT3 动作选择
63	A4	OUT3 设定值
64	XD	OUT4 动作选择
65	A5	OUT4 设定值
66	LA	模拟输出选择
67	HV	模拟输出量程上限
68	HW	模拟输出量程下限
69	XI	输入类型选择
6A	XV	量程上限
6B	XW	量程下限
6C	XU	小数点位置
6D	SS	程序启动时的 SV
6E	X1	程序结束时的控制状态
6F	XN	复位期间的控制输出值 / 复位期间的控制状态选择
70	XK	控制输入方式输入方法
71	XQ	加热 / 冷却控制时的水冷 / 空冷选择
72	PD	启动模式选择
73	GH	自整定(AT) 差动间隙
74	JT	电源频率
75	B2	烧毁时的动作选择
76	WH	异常 PV 输入时的动作选择
77	XH	选择使用 / 不使用开平方函数
78	PU	设置时间单位选择

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.15 REX-P250 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0027.F	0000-0027	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	S1	运行过程中的设定值 (SV)
02	ON	控制值 (MV) 或手动控制输出设定值
03	TR	段保持时间
04	RT	程序执行次数
05	M2	反馈开路输入值或电流互感器输入值
06	AA	报警 1 输出
07	AB	报警 2 输出
08	B1	烧毁
09	HO	保持状态
0A	EN	结束状态
0B	WT	等待状态
0C	T1	时间信号 1 状态
0D	T2	时间信号 2 状态
0E	T3	时间信号 3 状态
0F	T4	时间信号 4 状态
10	XM	操作模式
11	PS	执行方式
12	SN	执行段
13	RA	COMP/LOC 切换
14	G1	AT/PID 切换
15	TT	AT 学习功能
16	SK	单步功能
17	S2	设定值 (SV)
18	PP	PID 内存号
19	AP	报警内存号
1A	PQ	PID 内存号
1B	AQ	报警内存号
1C	PB	PV 偏差
1D	HA	报警 1 滞后区
1E	HB	报警 2 滞后区
1F	TC	比例周期设置
20	F1	数字滤波器
21	XN	启动模式选择
22	SS	启动 [程序控制] 时的设定值 (SV) 选择
23	ER	错误代码
24	CL	数据全部清除

地址	标识符	描述
25	TR	段保持时间
26	TR	段保持时间
27	TR	段保持时间

重 要 • 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

- 注 释**
- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.16 REX-AD 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-003B.F	0000-003B	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	AA	第 1 报警监视
02	AB	第 2 报警监视
03	AC	第 3 报警监视
04	AD	第 4 报警监视
05	AE	第 5 报警监视
06	AF	第 6 报警监视
07	AG	EXCEED 监视
08	B1	烧毁
09	ER	错误数据
0A	HP	峰值保持监视
0B	HQ	谷值保持监视
0C	TM	时长监视
0D	HR	保持复位
0E	IR	互锁释放
0F	A1	第 1 报警设置
10	A2	第 2 报警设置
11	A3	第 3 报警设置
12	A4	第 4 报警设置
13	A5	第 5 报警设置
14	A6	第 6 报警设置
15	PB	PV 偏差
16	F1	数字滤波器
17	XA	第 1 报警动作选择
18	QA	第 1 报警互锁
19	NA	第 1 报警激励 / 去激励
1A	HA	第 1 报警差动间隙
1B	TD	第 1 报警定时器设置选择
1C	XB	第 2 报警动作选择
1D	QB	第 2 报警互锁
1E	NB	第 2 报警激励 / 去激励
1F	HB	第 2 报警差动间隙
20	TG	第 2 报警定时器设置选择
21	XC	第 3 报警动作选择
22	QC	第 3 报警互锁
23	NC	第 3 报警激励 / 去激励
24	HC	第 3 报警差动间隙

地址	标识符	描述
25	TH	第 3 报警定时器设置选择
26	XD	第 4 报警动作选择
27	QD	第 4 报警互锁
28	ND	第 4 报警激励 / 去激励
29	HD	第 4 报警差动间隙
2A	TI	第 4 报警定时器设置选择
2B	XE	第 5 报警动作选择
2C	QE	第 5 报警互锁
2D	NE	第 5 报警激励 / 去激励
2E	HE	第 5 报警差动间隙
2F	TJ	第 5 报警定时器设置选择
30	XF	第 6 报警动作选择
31	QF	第 6 报警互锁
32	NF	第 6 报警激励 / 去激励
33	HF	第 6 报警差动间隙
34	TK	第 6 报警定时器设置选择
35	HV	模拟输出上限设定值
36	HW	模拟输出下限设定值
37	XI	输入类型选择
38	XV	量程上限设置
39	XW	量程下限设置
3A	XU	小数点位置选择
3B	TS	时间单位选择设置

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.17 REX-PG 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0021.F	0000-0021	[L/H]	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	AA	报警 1 监视
02	AB	报警 2 监视
03	B1	烧毁
04	ER	错误数据
05	HP	峰值保持监视
06	HQ	谷值保持监视
07	AZ	自动 0
08	HR	保持复位
09	IR	报警互锁释放
0A	A1	第 1 报警设置
0B	A2	第 2 报警设置
0C	IB	输入断线时的操作选择
0D	TL	显示时间设置
0E	XA	第 1 报警动作选择
0F	QA	第 1 报警互锁功能
10	NA	第 1 报警激励 / 去激励选择
11	HA	第 1 报警差动间隙
12	TD	第 1 报警定时器设置
13	XB	第 2 报警动作选择
14	QB	第 2 报警互锁功能
15	NB	第 2 报警激励 / 去激励选择
16	HB	第 2 报警差动间隙
17	TG	第 2 报警定时器设置
18	HW	模拟输出范围下限
19	HV	模拟输出范围上限
1A	TO	模拟输出时间设置
1B	XI	输入类型选择
1C	GA	增益设置
1D	PU	压力单位设置
1E	XU	小数点位置选择
1F	XW	压力显示下限设置
20	XV	压力显示上限设置
21	LI	线性化类型选择

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.18 AE500 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0012.F	0000-0012	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	AA	报警 1 监视
02	AB	报警 2 监视
03	AC	报警 3 监视
04	AD	报警 4 监视
05	B1	烧毁
06	ER	错误代码
07	A1	报警 1 设置
08	A2	报警 2 设置
09	A3	报警 3 设置
0A	A4	报警 4 设置
0B	HA	报警 1 差动间隙设置
0C	HB	报警 2 差动间隙设置
0D	HC	报警 3 差动间隙设置
0E	HD	报警 4 差动间隙设置
0F	PB	PV 偏差
10	HV	模拟输出量程上限
11	HW	模拟输出量程下限
12	LK	设置数据锁

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - GP-Pro EX 参考手册“LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.19 LE100 系列

 可指定为系统区地址。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	0000.0-0072.F	0000-0072	L/H	*1 *2

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	M1	测量值 (PV)
01	AA	输出 1 状态
02	AB	输出 2 状态
03	AC	输出 3 状态
04	AD	输出 4 状态
05	AE	输出 5 状态
06	AF	输出 6 状态
07	AG	输出 7 状态
08	AH	输出 8 状态
09	B1	烧毁
0A	ER	错误代码
0B	ID	ID 数据
0C	ID	ID 数据
0D	ID	ID 数据
0E	MS	比重监视
0F	ML	量程下限监视
10	MH	量程上限监视
11	HP	峰值保持监视
12	HQ	谷值保持监视
13	MW	晶片处理次数监视
14	MZ	空白校正次数监控
15	A1	输出 1 设定值
16	A2	输出 2 设定值
17	A3	输出 3 设定值
18	A4	输出 4 设定值
19	A5	输出 5 设定值
1A	A6	输出 6 设定值
1B	A7	输出 7 设定值
1C	A8	输出 8 设定值
1D	A9	实际液体输出设置
1E	AZ	空白调整
1F	WT	晶片处理次数
20	CW	初始化晶片处理次数
21	HR	保持复位
22	IR	互锁释放
23	LK	设置数据锁定
24	IS	默认设置

地址	标识符	描述
25	EC	错误解除
26	LU	小数点位置选择
27	LT	线性表数量设置
28	L0	线性表设置 0
29	L1	线性表设置 1
2A	L2	线性表设置 2
2B	L3	线性表设置 3
2C	L4	线性表设置 4
2D	L5	线性表设置 5
2E	L6	线性表设置 6
2F	L7	线性表设置 7
30	L8	线性表设置 8
31	L9	线性表设置 9
32	LA	线性表设置 10
33	F1	数字滤波器
34	XA	输出 1 类型选择
35	DA	输出 1 偏差设置
36	QA	输出 1 互锁功能选择
37	NA	输出 1 a/b 触点选择
38	HA	输出 1 差动间隙
39	TA	输出 1 定时器设置
3A	XB	输出 2 类型选择
3B	DB	输出 2 偏差设置
3C	QB	输出 2 互锁功能选择
3D	NB	输出 2 a/b 触点选择
3E	HB	输出 2 差动间隙
3F	TB	输出 2 定时器设置
40	XC	输出 3 类型选择
41	DC	输出 3 偏差设置
42	QC	输出 3 互锁功能选择
43	NC	输出 3 a/b 触点选择
44	HC	输出 3 差动间隙
45	TC	输出 3 定时器设置
46	XD	输出 4 类型选择
47	DD	输出 4 偏差设置
48	QD	输出 4 互锁功能选择
49	ND	输出 4 a/b 触点选择
4A	HD	输出 4 差动间隙
4B	TD	输出 4 定时器设置
4C	XE	输出 5 类型选择
4D	DE	输出 5 偏差设置
4E	QE	输出 5 互锁功能选择
4F	NE	输出 5 a/b 触点选择
50	HE	输出 5 差动间隙
51	TE	输出 5 定时器设置
52	XF	输出 6 类型选择
53	DF	输出 6 偏差设置
54	QF	输出 6 互锁功能选择
55	NF	输出 6 a/b 触点选择
56	HF	输出 6 差动间隙
57	TF	输出 6 定时器设置
58	XG	输出 7 类型选择

地址	标识符	描述
59	DG	输出 7 偏差设置
5A	QG	输出 7 互锁功能选择
5B	NG	输出 7 a/b 触点选择
5C	HG	输出 7 差动间隙
5D	TG	输出 7 定时器设置
5E	XH	输出 8 类型选择
5F	DH	输出 8 偏差设置
60	QH	输出 8 互锁功能选择
61	NH	输出 8 a/b 触点选择
62	HH	输出 8 差动间隙
63	TH	输出 8 定时器设置
64	HV	输出上限监视
65	HW	输出下限监视
66	EG	结束比重设置
67	SW	晶片处理次数设置
68	XX	量程下限
69	SG	比重设置
6A	J1	量程 1 实际液体设置
6B	J2	量程 2 实际液体设置
6C	J3	按实际液体 2 校正下限侧
6D	J4	按实际液体 2 校正上限侧
6E	UN	单位设置
6F	SP	比重设置切换
70	SS	比重校正功能选择
71	DS	DI 功能选择
72	MM	量 / 级别显示选择

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置“启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.20 SRZ(Z-TIO) 系列

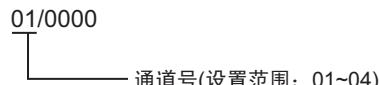
 该地址可被指定为系统数据区。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	01/0000.00 -01/00CF.1F	01/0000-01/00CF		*1 *2 *3*4
	02/0000.00 -02/00CF.1F	02/0000-02/00CF		
	03/0000.00 -03/00CF.1F	03/0000-03/00CF		
	04/0000.00 -04/00CF.1F	04/0000-04/00CF		

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 有些标识符用于通道，有些用于模块。对于用于通道的标识符，需要指定相应的通道号。而对于用于模块的标识符，则无需指定通道号。



*4 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	VR	ROM 版本
01	VR	ROM 版本
02	M1	测量值 (PV)
03	AJ	综合事件状态
04	L0	运行模式状态监视器
05	ER	错误代码
06	O1	控制输出值 (MV) 监视器 [加热侧]
07	O2	控制输出值 (MV) 监视器 [冷却侧]
08	M3	电流互感器 (CT) 输入值监视器
09	MS	设定值 (SV) 监视器
0A	S2	远程设置 (RS) 输入值监视器
0B	B1	烧毁状态监视器
0C	AA	事件 1 状态监视器
0D	AB	事件 2 状态监视器
0E	AC	事件 3 状态监视器
0F	AD	事件 4 状态监视器
10	AE	加热器断线报警 (HBA) 状态监视器
11	Q1	输出状态监视器
12	TR	存储区域经过时间监视器
13	UT	累计运行时间监视器
14	Hp	环境温度峰值保持监视器
15	EM	备份存储器状态监视器
16	ED	逻辑输出监视器 1
17	EE	逻辑输出监视器 2
18	G1	PID/AT 切换
19	J1	自动 / 手动切换
1A	C1	远程 / 本地切换
1B	SR	运行 / 停止切换
1C	ZA	存储区切换
1D	AR	互锁释放
1E	A1	事件 1 设定值 (EV1)
1F	A2	事件 2 设定值 (EV2)
20	A3	事件 3 设定值 (EV3)
21	A4	事件 4 设定值 (EV4)
22	A5	控制环路断线报警 (LBA) 时间
23	N1	LBA 不感带
24	S1	设定值 (SV)
25	P1	比例带 [加热侧]
26	I1	积分时间 [加热侧]
27	D1	微分时间 [加热侧]
28	CA	控制响应参数
29	P2	比例带 [冷却侧]
2A	I2	积分时间 [冷却侧]
2B	D2	微分时间 [冷却侧]
2C	V1	重叠 / 无感带
2D	MR	手动复位
2E	HH	设置变化率限制器 (向上)
2F	HL	设置变化率限制器 (向下)
30	TM	区域经过时间
31	LP	链路区号
32	A7	加热器断线报警 (HBA) 设定值
33	NE	加热器断线判断点

地址	标识符	描述
34	NF	加热器融断判断点
35	PB	PV 偏差
36	F1	PV 数字滤波器
37	PR	PV 比率
38	DP	PV 低输入取舍点
39	RB	RS 偏差
3A	F2	RS 数字滤波器
3B	RR	RS 比率
3C	DV	输出分配选择
3D	DW	输出分配偏差
3E	DQ	输出分配率
3F	T0	比例周期时间
40	VI	比例周期的最小 ON/OFF 时间
41	ON	手动控制输出值
42	RV	区保持时间停止功能
43	NG	EDS 模式 (用于干扰 1)
44	NX	EDS 模式 2(用于干扰 2)
45	NI	EDS 值 1 (用于干扰 1)
46	NJ	EDS 值 1 (用于干扰 2)
47	NK	EDS 值 2 (用于干扰 1)
48	NM	EDS 值 2 (用于干扰 2)
49	NN	EDS 传输时间 (用于干扰 1)
4A	NO	EDS 传输时间 (用于干扰 2)
4B	NQ	EDS 动作时间 (用于干扰 1)
4C	NL	EDS 动作时间 (用于干扰 2)
4D	NR	EDS 动作等待时间 (用于干扰 1)
4E	NY	EDS 动作等待时间 (用于干扰 22)
4F	NT	EDS 值学习次数
50	NU	EDS 开始信号
51	EI	操作模式
52	ST	自主校正 (ST)
53	Y8	自动温升学习
54	EF	通讯切换到逻辑
55	XI	输入类型
56	PU	人机界面
57	XU	小数点位置
58	XV	输入标尺上限
59	XW	输入标尺下限
5A	AV	输入错误判断点 (上限)
5B	AW	输入错误判断点 (下限)
5C	BS	烧毁方向
5D	XH	开方
5E	E0	输出分配 (逻辑输出选择功能)
5F	NA	激励 / 去激励 (逻辑输出选择功能)
60	XA	事件 1 类型
61	FA	事件 1 通道设置
62	WA	事件 1 保持动作
63	LF	事件 1 互锁
64	HA	事件 1 差动间隙
65	TD	事件 1 延时定时器
66	OA	事件 1 动作强制 ON
67	XB	事件 2 类型

地址	标识符	描述
68	FB	事件 2 通道设置
69	WB	事件 2 保持动作
6A	LG	事件 2 互锁
6B	HB	事件 2 差动间隙
6C	TG	事件 2 延时定时器
6D	OB	事件 2 动作强制 ON
6E	XC	事件 3 类型
6F	FC	事件 3 通道设置
70	WC	事件 3 保持动作
71	LH	事件 3 互锁
72	HC	事件 3 差动间隙
73	TE	事件 3 延时定时器
74	OC	事件 3 动作强制 ON
75	XD	事件 4 类型
76	FD	事件 4 通道设置
77	WD	事件 4 保持动作
78	LI	事件 4 互锁
79	HD	事件 4 差动间隙
7A	TF	事件 4 延时定时器
7B	OD	事件 4 动作强制 ON
7C	XS	CT 比率
7D	ZF	CT 分配
7E	ND	加热器断线报警 (HBA) 类型
7F	DH	加热器断线报警 (HBA) 延时次数
80	XN	热 / 冷启动
81	SX	启动判断点
82	XL	设定值跟踪
83	OT	MV 传输功能
84	XE	控制动作
85	PK	积分 / 微分时间小数点位置
86	KA	微分操作
87	KB	负脉冲抑制因数
88	DG	微分增益
89	IV	ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
8A	IW	ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
8B	WH	输入错误时的动作 (上限)
8C	WL	输入错误时的动作 (下限)
8D	OE	输入错误时的控制输出值
8E	OF	STOP 模式下的控制输出值 [加热侧]
8F	OG	STOP 模式下的控制输出值 [冷却侧]
90	PH	输出更改率限制器 (向上)[加热侧]
91	PL	输出更改率限制器 (向下)[加热侧]
92	OH	输出限制器 (上限)[加热侧]
93	OL	输出限制器 (下限)[加热侧]
94	PX	输出更改率限制器 (向上)[冷却侧]
95	PY	输出更改率限制器 (向下)[冷却侧]
96	OX	输出限制器 (上限)[冷却侧]

地址	标识符	描述
97	OY	输出限制器 (下限)[冷却侧]
98	GB	AT 偏差
99	G3	AT 周期数
9A	OP	AT 开启时的输出值
9B	OQ	AT 关闭时的输出值
9C	GH	AT 差动间隙时间
9D	KC	比例带调节因数 [加热侧]
9E	KD	积分时间调节因数 [加热侧]
9F	KE	微分时间调节因数 [加热侧]
A0	KF	比例带调节因数 [冷却侧]
A1	KG	积分时间调节因数 [冷却侧]
A2	KH	微分时间调节因数 [冷却侧]
A3	P6	比例带限制器 (上限)[加热侧]
A4	P7	比例带限制器 (下限)[加热侧]
A5	I6	积分时间限制器 (上限)[加热侧]
A6	I7	积分时间限制器 (下限)[加热侧]
A7	D6	微分时间限制器 (上限)[加热侧]
A8	D7	微分时间限制器 (下限)[加热侧]
A9	P8	比例带限制器 (上限)[冷却侧]
AA	P9	比例带限制器 (下限)[冷却侧]
AB	I8	积分时间限制器 (上限)[冷却侧]
AC	I9	积分时间限制器 (下限)[冷却侧]
AD	D8	微分时间限制器 (上限)[冷却侧]
AE	D9	微分时间限制器 (下限)[冷却侧]
AF	V2	开 / 闭输出中性区
B0	SY	反馈电阻 (FBR) 输入错误时的动作
B1	FV	反馈调节
B2	TN	控制电机时间
B3	OI	累计输出限制器
B4	VS	停止时的阀动作
B5	KI	ST 比例带调节因数
B6	KJ	ST 积分时间调节因数
B7	KK	ST 微分时间调节因数
B8	SU	ST 启动条件
B9	Y7	自动温升组
BA	RT	自动温升失效时间
BB	R2	自动温升梯度数据
BC	NS	EDS 传输时间小数点位置
BD	NV	EDS 的输出平均处理时间
BE	NW	EDS 的响应动作触发点
BF	HU	设置变化率限制器单位时间
C0	RU	经过时间单位
C1	SH	设置限制器 (上限)
C2	SL	设置限制器 (下限)
C3	TS	PV 传输功能
C4	EA	操作模式分配 1 (逻辑输出选择功能) 逻辑输出 1 ~ 4
C5	EB	操作模式分配 2 (逻辑输出选择功能) 逻辑输出 5 ~ 8

地址	标识符	描述
C6	KM	SV 选择功能
C7	MC	远程 SV 功能主站通道模块地址
C8	MN	远程 SV 功能 主站通道选择
C9	DY	输出分配主站通道模块地址
CA	DZ	输出分配主站通道选择

地址	标识符	描述
CB	RL	关联模块地址
CC	RM	关联模块通道选择
CD	RN	关联模块选择开关
CE	X1	控制 RUN/STOP 保持设置
CF	ZX	间隔时间

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “启用系统区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “启用系统区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.21 SRZ(Z-DIO) 系列

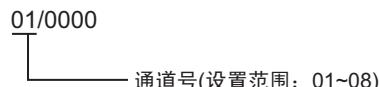
 该地址可被指定为系统数据区。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	01/0000.00 -01/001E.1F	01/0000-01/001E		*1 *2 *3*4
	02/0000.00 -02/001E.1F	02/0000-02/001E		
	03/0000.00 -03/001E.1F	03/0000-03/001E		
	04/0000.00 -04/001E.1F	04/0000-04/001E		
	05/0000.00 -05/001E.1F	05/0000-05/001E		
	06/0000.00 -06/001E.1F	06/0000-06/001E		
	07/0000.00 -07/001E.1F	07/0000-07/001E		
	08/0000.00 -08/001E.1F	08/0000-08/001E		

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 有些标识符用于通道，有些用于模块。对于用于通道的标识符，需要指定相应的通道号。而对于用于模块的标识符，则无需指定通道号。



*4 32 位寄存器。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	VR	ROM 版本
01	VR	ROM 版本
02	L1	数字输入 (DI) 状态 1
03	L6	数字输入 (DI) 状态 2
04	Q2	数字输出 (DO) 状态 1
05	Q3	数字输出 (DO) 状态 2
06	ER	错误代码
07	UT	累计运行时间监视器
08	EM	备份存储器状态监视器
09	SR	运行 / 停止切换
0A	Q4	DO 手动输出 1
0B	Q5	DO 手动输出 2
0C	DO	DO 输出分配选择
0D	O8	DO 输出分配偏差
0E	O9	DO 输出分配比率
0F	V0	DO 比例周期时间

地址	标识符	描述
10	VJ	比例周期的 DO 最小 ON/OFF 时间
11	H2	DI 功能分配
12	E1	存储区设置信号
13	LQ	DO 信号分配模块地址 1
14	LR	DO 信号分配模块地址 2
15	LT	DO 输出分配 1[DO1 ~ DO4]
16	LX	DO 输出分配 2[DO5 ~ DO8]
17	NB	DO 激励 / 去激励
18	DD	DO 输出分配主站通道模块地址
19	DJ	DO 输出分配主站通道选择
1A	OJ	STOP 模式下的 DO 控制输出值 (MV)
1B	D3	DO 输出限制器 (上限)
1C	D4	DO 输出限制器 (下限)
1D	X1	控制 RUN/STOP 保持设置
1E	ZX	间隔时间

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “使用系统数据区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “使用系统数据区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
 - 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
 - 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.22 SRZ(Z-CT) 系列

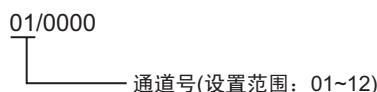
 该地址可被指定为系统数据区。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	01/0000.00 -01/001D.1F	01/0000-01/001D		*1 *2 *3 *4
	02/0000.00 -02/001D.1F	02/0000-02/001D		
	03/0000.00 -03/001D.1F	03/0000-03/001D		
	04/0000.00 -04/001D.1F	04/0000-04/001D		
	05/0000.00 -05/001D.1F	05/0000-05/001D		
	06/0000.00 -06/001D.1F	06/0000-06/001D		
	07/0000.00 -07/001D.1F	07/0000-07/001D		
	08/0000.00 -08/001D.1F	08/0000-08/001D		
	09/0000.00 -09/001D.1F	09/0000-09/001D		
	10/0000.00 -10/001D.1F	10/0000-10/001D		
	11/0000.00 -11/001D.1F	11/0000-11/001D		
	12/0000.00 -12/001D.1F	12/0000-12/001D		

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

*3 有些标识符用于通道，有些用于模块。对于用于通道的标识符，需要指定相应的通道号。而对于用于模块的标识符，则无需指定通道号。



*4 32 位寄存器。

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	VR	ROM 版本
01	VR	ROM 版本
02	M4	电流互感器 (CT) 输入值监视器
03	M5	负载因数转换 CT 监视器
04	AF	加热器断线报警 (HBA) 状态监视器
05	AG	加热器过流报警状态监视器
06	ER	错误代码
07	UT	累计运行时间监视器
08	EM	备份存储器状态监视器
09	CJ	自动设置状态监视器
0A	BT	加热器断线 / 加热器过流报警自动设置选择
0B	BU	自动设置切换
0C	A8	加热器断线报警 (HBA) 设定值
0D	BZ	加热器断线报警 (HBA) 选择
0E	A6	加热器过流报警设定值

地址	标识符	描述
0F	BO	加热器过流报警选择
10	CX	加热器断线报警 (HBA) 互锁释放
11	CY	加热器过流报警互锁释放
12	LK	设置锁定
13	BV	CT 类型
14	XT	CT 比率 (CT 圈数)
15	DI	加热器断线报警 (HBA) 延时次数
16	BW	加热器断线报警 (HBA) 自动设置因数
17	B9	加热器过电流报警自动设置因数
18	BP	自动设置的判断电流值
19	BQ	自动设置时间
1A	BX	CT 输入的模块地址分配
1B	BY	CT 输入的模块通道分配
1C	IC	负载因数转换方法
1D	ZX	间隔时间

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “使用系统数据区”，则不能正常运行。因此，请勿设置 “使用系统数据区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
 - ☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
 - ☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

6.23 SRZ(Z-COM) 系列

 该地址可被指定为系统数据区。

寄存器	位地址	字地址	32 位	备注
通讯标识符	001/0000.00 -001/0123.1F	001/0000-001/ 0123		*1 *2 *3 *4
	002/0000.00 -002/0123.1F	002/0000-002/ 0123		
	003/0000.00 -003/0123.1F	003/0000-003/ 0123		
	:	:		
	191/0000.00 -191/0123.1F	191/0000-191/ 0123		
	192/0000.00 -192/0123.1F	192/0000-192/ 0123		

*1 有些情况可能无法写入，具体取决于寄存器地址。因此，在使用前需要根据外接控制器的手册确认标识属性。

*2 当写入位时，将读取外接控制器的对应字地址，为读取字地址分配一个位，然后再返回外接控制器。在读取外接控制器的数据并将其返回期间，如果字地址使用梯形图程序写入，则可能无法写入正确的数据。

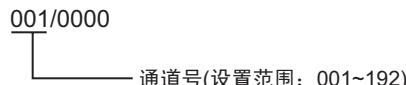
*3 有些标识符用于通道，有些用于模块，有些用于各 SRZ 元件。仅对用于 SRZ 元件的标识符，无需指定通道号。对用于各个通道和模块的标识符，需要根据 SRZ 元件的配置正确计算通道号。通道号的计算方法如下。（更多详情，请参阅外接控制器的手册。）

- 模块数据（不计模块类型的通道号）
通讯的通道号 = 模块地址 + 偏移值 + 1

- 模块数据（各模块类型的通道号）
通讯的通道号 = 模块地址 + 1

- 通道数据

通讯的通道号 = (模块地址 功能模块的最大通道号) + 模块中的通道号



*4 32 位寄存器

< 通讯标识符列表 >

地址	标识符	描述
00	VR	ROM 版本 (Z-COM 模块)
01	VR	ROM 版本 (Z-COM 模块)
02	VQ	ROM 版本 (功能模块)
03	VQ	ROM 版本 (功能模块)
04	UT	累计运行时间监视器 (Z-COM 模块)
05	UV	累计运行时间监视器 (功能模块)
06	ER	错误代码 (Z-COM 模块)
07	EZ	错误代码 (功能模块)
08	EM	备份存储器状态监视器 (Z-COM 模块)
09	CZ	备份存储器状态监视器 (功能模块)
0A	QM	系统通讯状态
0B	QL	SRZ 正常通讯标志
0C	ES	PLC 通讯错误代码
0D	QN	元件识别标志
0E	QK	连接模块数监视器
0F	SR	RUN/STOP 切换 (各元件)
10	SW	RUN/STOP 切换 (各模块)
11	X1	控制 RUN/STOP 保持设置 (各模块)
12	VK	Communication 1 协议
13	VL	Communication 1 通讯速率
14	VM	Communication 1 数据位配置
15	VN	Communication 1 间隔时间
16	VP	Communication 2 协议
17	VU	Communication 2 通讯速率
18	VW	Communication 2 数据位配置
19	VX	Communication 2 间隔时间
1A	QV	Station number
1B	QW	PC 编号 (CPU No.)
1C	QZ	寄存器类型
1D	QS	寄存器起始编号 (高 4 位)
1E	QX	寄存器起始编号 (低 16 位)
1F	QQ	系统数据地址偏差
20	QT	COM 模块连接识别时间
21	VT	PLC 扫描时间
22	R5	PLC 通讯开始时间
23	RY	外接模块数设置方法
24	RK	从站映射方法
25	QY	连接模块数 (Z-TIO 模块)
26	QU	连接模块数 (Z-DIO 模块)
27	QO	连接模块数 (Z-CT 模块)
28	QA	有效组数
29	X2	控制 RUN/STOP 保持设置 (各元件)
2A	M1	测量值 (PV)
2B	AJ	综合事件状态
2C	L0	运行模式状态监视器
2D	O1	控制输出值 (MV) 监视器 [加热侧]
2E	O2	控制输出值 (MV) 监视器 [冷却侧]
2F	M3	电流互感器 (CT) 输入值监视器
30	MS	设定值 (SV) 监视器
31	S2	远程设置 (RS) 输入值监视器
32	B1	烧毁状态监视器

地址	标识符	描述
33	AA	事件 1 状态监视器
34	AB	事件 2 状态监视器
35	AC	事件 3 状态监视器
36	AD	事件 4 状态监视器
37	AE	加热器断线报警 (HBA) 状态监视器
38	Q1	输出状态监视器
39	TR	存储区域经过时间监视器
3A	Hp	环境温度峰值保持监视器
3B	ED	逻辑输出监视器 1
3C	EE	逻辑输出监视器 2
3D	G1	PID/AT 切换
3E	J1	自动 / 手动切换
3F	C1	远程 / 本地切换
40	ZA	存储区切换
41	AR	互锁释放
42	A1	事件 1 设定值 (EV1)
43	A2	事件 2 设定值 (EV2)
44	A3	事件 3 设定值 (EV3)
45	A4	事件 4 设定值 (EV4)
46	A5	控制环路断线报警 (LBA) 时间
47	N1	LBA 不感带
48	S1	设定值 (SV)
49	P1	比例带 [加热侧]
4A	I1	积分时间 [加热侧]
4B	D1	微分时间 [加热侧]
4C	CA	控制响应参数
4D	P2	比例带 [冷却侧]
4E	I2	积分时间 [冷却侧]
4F	D2	微分时间 [冷却侧]
50	V1	重叠 / 无感带
51	MR	手动复位
52	HH	设置变化率限制器 (向上)
53	HL	设置变化率限制器 (向下)
54	TM	区域经过时间
55	LP	链路区号
56	A7	加热器断线报警 (HBA) 设定值
57	NE	加热器断线判断点
58	NF	加热器融断判断点
59	PB	PV 偏差
5A	F1	PV 数字滤波器
5B	PR	PV 比率
5C	DP	PV 低输入取舍点
5D	RB	RS 偏差
5E	F2	RS 数字滤波器
5F	RR	RS 比率
60	DV	输出分配选择
61	DW	输出分配偏差
62	DQ	输出分配率
63	T0	比例周期时间
64	VI	比例周期的最小 ON/OFF 时间
65	ON	手动控制输出值

地址	标识符	描述
66	RV	区保持时间停止功能
67	NG	EDS 模式 (用于干扰 1)
68	NX	EDS 模式 (用于干扰 2)
69	NI	EDS 值 1(用于干扰 1)
6A	NJ	EDS 值 1(用于干扰 2)
6B	NK	EDS 值 2(用于干扰 1)
6C	NM	EDS 值 2(用于干扰 2)
6D	NN	EDS 传输时间 (用于干扰 1)
6E	NO	EDS 传输时间 (用于干扰 2)
6F	NQ	EDS 动作时间 (用于干扰 1)
70	NL	EDS 动作时间 (用于干扰 2)
71	NR	EDS 动作等待时间 (用于干扰 1)
72	NY	EDS 动作等待时间 (用于干扰 2)
73	NT	EDS 值学习次数
74	NU	EDS 开始信号
75	EI	操作模式
76	ST	自主校正 (ST)
77	Y8	自动温升学习
78	EF	通讯切换到逻辑
79	XI	输入类型
7A	PU	人机界面
7B	XU	小数点位置
7C	XV	输入标尺上限
7D	XW	输入标尺下限
7E	AV	输入错误判断点 (上限)
7F	AW	输入错误判断点 (下限)
80	BS	烧毁方向
81	XH	开方
82	E0	输出分配 (逻辑输出选择功能)
83	NA	激励 / 去激励 (逻辑输出选择功能)
84	XA	事件 1 类型
85	FA	事件 1 通道设置
86	WA	事件 1 保持动作
87	LF	事件 1 互锁
88	HA	事件 1 差动间隙
89	TD	事件 1 延时定时器
8A	OA	事件 1 动作强制 ON
8B	XB	事件 2 类型
8C	FB	事件 2 通道设置
8D	WB	事件 2 保持动作
8E	LG	事件 2 互锁
8F	HB	事件 2 差动间隙
90	TG	事件 2 延时定时器
91	OB	事件 2 动作强制 ON
92	XC	事件 3 类型
93	FC	事件 3 通道设置
94	WC	事件 3 保持动作
95	LH	事件 3 互锁
96	HC	事件 3 差动间隙
97	TE	事件 3 延时定时器
98	OC	事件 3 动作强制 ON
99	XD	事件 4 类型

地址	标识符	描述
9A	FD	事件 4 通道设置
9B	WD	事件 4 保持动作
9C	LI	事件 4 互锁
9D	HD	事件 4 差动间隙
9E	TF	事件 4 延时定时器
9F	OD	事件 4 动作强制 ON
A0	XS	CT 比率
A1	ZF	CT 分配
A2	ND	加热器断线报警 (HBA) 类型
A3	DH	加热器断线报警 (HBA) 延时次数
A4	XN	热 / 冷启动
A5	SX	启动判断点
A6	XL	设定值跟踪
A7	OT	MV 传输功能
A8	XE	控制动作
A9	PK	积分 / 微分时间小数点位置
AA	KA	微分操作
AB	KB	负脉冲抑制因数
AC	DG	微分增益
AD	IV	ON/OFF 动作差动间隙 (上限)
AE	IW	ON/OFF 动作差动间隙 (下限)
AF	WH	输入错误时的动作 (上限)
B0	WL	输入错误时的动作 (下限)
B1	OE	输入错误时的控制输出值
B2	OF	STOP 模式下的控制输出值 [加热侧]
B3	OG	STOP 模式下的控制输出值 [冷却侧]
B4	PH	输出更改率限制器 (向上)[加热侧]
B5	PL	输出更改率限制器 (向下)[加热侧]
B6	OH	输出限制器 (上限)[加热侧]
B7	OL	输出限制器 (下限)[加热侧]
B8	PX	输出更改率限制器 (向上)[冷却侧]
B9	PY	输出更改率限制器 (向下)[冷却侧]
BA	OX	输出限制器 (上限)[冷却侧]
BB	OY	输出限制器 (下限)[冷却侧]
BC	GB	AT 偏差
BD	G3	AT 周期数
BE	OP	AT 开启时的输出值
BF	OQ	AT 关闭时的输出值
C0	GH	AT 差动间隙时间
C1	KC	比例带调节因数 [加热侧]
C2	KD	积分时间调节因数 [加热侧]
C3	KE	微分时间调节因数 [加热侧]
C4	KF	比例带调节因数 [冷却侧]
C5	KG	积分时间调节因数 [冷却侧]
C6	KH	微分时间调节因数 [冷却侧]
C7	P6	比例带限制器 (上限)[加热侧]
C8	P7	比例带限制器 (下限)[加热侧]
C9	I6	积分时间限制器 (上限)[加热侧]
CA	I7	积分时间限制器 (下限)[加热侧]
CB	D6	微分时间限制器 (上限)[加热侧]
CC	D7	微分时间限制器 (下限)[加热侧]
CD	P8	比例带限制器 (上限)[冷却侧]

地址	标识符	描述
CE	P9	比例带限制器 (上限)[冷却侧]
CF	I8	积分时间限制器 (上限)[冷却侧]
D0	I9	积分时间限制器 (下限)[冷却侧]
D1	D8	微分时间限制器 (上限)[冷却侧]
D2	D9	微分时间限制器 (下限)[冷却侧]
D3	V2	开 / 闭输出中性区
D4	SY	反馈电阻 (FBR) 输入错误时的动作
D5	FV	反馈调节
D6	TN	控制电机时间
D7	OI	累计输出限制器
D8	VS	停止时的阀动作
D9	KI	ST 比例带调节因数
DA	KJ	ST 积分时间调节因数
DB	KK	ST 微分时间调节因数
DC	SU	ST 启动条件
DD	Y7	自动温升组
DE	RT	自动温升失效时间
DF	R2	自动温升梯度数据
E0	NS	EDS 传输时间小数点位置
E1	NV	EDS 的输出平均处理时间
E2	NW	EDS 的响应动作触发点
E3	HU	设置变化率限制器单位时间
E4	RU	经过时间单位
E5	SH	设置限制器 (上限)
E6	SL	设置限制器 (下限)
E7	TS	PV 传输功能
E8	EA	操作模式分配 1(逻辑输出选择功能) 逻辑输出 1~4
E9	EB	操作模式分配 2(逻辑输出选择功能) 逻辑输出 5~8
EA	KM	SV 选择功能
EB	MC	远程 SV 功能主站通道模块地址
EC	MN	远程 SV 功能主站通道选择
ED	DY	输出分配主站通道模块地址
EE	DZ	输出分配主站通道选择
EF	RL	关联模块地址
F0	RM	关联模块通道选择
F1	RN	关联模块选择开关
F2	VG	TIO 间隔时间
F3	L1	数字输入 (DI) 状态 1
F4	L6	数字输入 (DI) 状态 2
F5	Q2	数字输出 (DO) 状态 1
F6	Q3	数字输出 (DO) 状态 2
F7	Q4	DO 手动输出 1
F8	Q5	DO 手动输出 2

地址	标识符	描述
F9	DO	DO 输出分配选择
FA	O8	DO 输出分配偏差
FB	O9	DO 输出分配比率
FC	V0	DO 比例周期时间
FD	VJ	比例周期的 DO 最小 ON/OFF 时间
FE	H2	DI 功能分配
FF	E1	存储区设置信号
100	LQ	DO 信号分配模块地址 1
101	LR	DO 信号分配模块地址 2
102	LT	DO 输出分配 1[DO1 ~ DO4]
103	LX	DO 输出分配 2[DO5 ~ DO8]
104	NB	DO 激励 / 去激励
105	DD	DO 输出分配主站通道模块地址
106	DJ	DO 输出分配主站通道选择
107	OJ	STOP 模式下的 DO 控制输出值 (MV)
108	D3	DO 输出限制器 (上限)
109	D4	DO 输出限制器 (下限)
10A	VF	Z-DIO 间隔时间
10B	M4	电流互感器 (CT) 输入值监视器
10C	M5	负载因数转换 CT 监视器
10D	AF	加热器断线报警 (HBA) 状态监视器
10E	AG	加热器过流报警状态监视器
10F	CJ	自动设置状态监视器
110	BT	加热器断线 / 加热器过流报警自动设置选择
111	BU	自动设置切换
112	A8	加热器断线报警 (HBA) 设定值
113	BZ	加热器断线报警 (HBA) 选择
114	A6	加热器过流报警设定值
115	BO	加热器过流报警选择
116	CX	加热器断线报警 (HBA) 互锁释放
117	CY	加热器过流报警互锁释放
118	LK	设置锁定
119	BV	CT 类型
11A	XT	CT 比率 (CT 圈数)
11B	DI	加热器断线报警 (HBA) 延时次数
11C	BW	加热器断线报警 (HBA) 自动设置因数
11D	B9	加热器过电流报警自动设置因数
11E	BP	自动设置的判断电流值
11F	BQ	自动设置时间
120	BX	CT 输入的模块地址分配
121	BY	CT 输入的模块通道分配
122	IC	负载因数转换方法
123	VH	CT 间隔时间

重 要

- 如果在 GP-Pro EX 的 [系统区] 中设置 “使用系统数据区”，则不能正常运行。因此，请勿设置“使用系统数据区”。

注 释

- 温控器可以使用的系统区设置为只读的读取区大小。有关系统数据区的信息，请参阅 GP-Pro EX 参考手册。
☞ GP-Pro EX 参考手册 “LS 区 (Direct Access 方式)”
- 请参阅手册前言部分的符号说明表。
☞ “手册符号和术语”
- 即使使用的地址不存在，也可能不显示读取错误。在这种情况下，读取的数据保持为“0”。但是，会显示写入错误。

7 寄存器和地址代码

在数据显示器中选择“控制器类型和地址”时，请使用寄存器代码和地址代码。

7.1 CB 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.2 FB 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.3 HA 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.4 MA 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.5 SRV 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.6 SRX 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.7 SA 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.8 SR Mini HG(H-PCP-A/B) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	01/	0080	字地址
	-	02/	0180	
	-	03/	0280	
	-	04/	0380	
	-	05/	0480	
	-	06/	0580	
	-	07/	0680	
	-	08/	0780	
	-	09/	0880	
	-	10/	0980	
	-	11/	0A80	
	-	12/	0B80	
	-	13/	0C80	
	-	14/	0D80	
	-	15/	0E80	
	-	16/	0F80	
	-	17/	1080	
	-	18/	1180	
	-	19/	1280	
	-	20/	1380	

7.9 SR Mini HG(H-PCP-J) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	01/	0080	字地址
	-	02/	0180	
	-	03/	0280	
	-	04/	0380	
	-	05/	0480	
	-	06/	0580	
	-	07/	0680	
	-	08/	0780	
	-	09/	0880	
	-	10/	0980	
	-	11/	0A80	
	-	12/	0B80	
	-	13/	0C80	
	-	14/	0D80	
	-	15/	0E80	
	-	16/	0F80	
	-	17/	1080	
	-	18/	1180	
	-	19/	1280	
	-	20/	1380	
	:	:	:	
	-	95/	5E80	
	-	96/	5F80	

7.10 REX-F9000 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.11 REX-F 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.12 REX-D 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.13 REX-G9 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.14 REX-P300 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.15 REX-P250 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.16 REX-AD 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.17 REX-PG 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.18 AE500 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.19 LE100 系列

寄存器	寄存器名称	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	0080	字地址

7.20 SRZ (Z-TIO) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	01/	0080	字地址
	-	02/	0180	
	-	03/	0280	
	-	04/	0380	

7.21 SRZ(Z-DIO) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	01/	0080	字地址
	-	02/	0180	
	-	03/	0280	
	-	04/	0380	
	-	05/	0480	
	-	06/	0580	
	-	07/	0680	
	-	08/	0780	

7.22 SRZ(Z-CT) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	01/	0080	字地址
	-	02/	0180	
	-	03/	0280	
	-	04/	0380	
	-	05/	0480	
	-	06/	0580	
	-	07/	0680	
	-	08/	0780	
	-	09/	0880	
	-	10/	0980	
	-	11/	0A80	
	-	12/	0B80	

7.23 SRZ(Z-COM) 系列

寄存器	寄存器名称	通道号	寄存器代码 (HEX)	地址代码
通讯标识符	-	001/	0080	字地址
	-	002/	0180	
	-	003/	0280	
	-	004/	0380	
	-	005/	0480	
	-	006/	0580	
	-	007/	0680	
	-	008/	0780	
	-	009/	0880	
	-	010/	0980	
	-	011/	0A80	
	:	:	:	
	-	191/	BE80	
	-	192/	BF80	

8 错误消息

错误消息在人机界面上显示如下：“代码：控制器名称：错误消息（错误发生位置）”。各描述如下所示。

项目	描述
代码	错误代码
控制器名称	发生错误的外接控制器的名称。控制器名称是用 GP-Pro EX 设置的外接控制器的名称。（初始设置为 [PLC1]）
错误消息	显示与错误相关的信息。
错误发生位置	<p>显示发生错误的外接控制器的 IP 地址或寄存器地址，或者从外接控制器接收到的错误代码。</p> <p>注释</p> <ul style="list-style-type: none"> IP 地址显示为：“IP 地址（十进制）: MAC 地址（十六进制）”。 寄存器地址显示为：“地址：寄存器地址”。 收到的错误代码显示为：“十进制数 [十六进制数]”。

错误消息显示示例

“RHAA035: PLC1: Error has been responded for device write command (Error Code: 2[02H])”

注释

- 有关错误代码的更多详情，请参阅您的外接控制器手册。
- 有关驱动程序常见错误消息的详情，请参阅“维护 / 故障排除手册”中的“与人机界面相关的错误”。

■ 特定于外接控制器的错误代码

错误代码	错误消息	描述
RHxx128	(节点名称): The Setting value for identifier(identifier) is illegal. Please check the controller manuals.	输入的数值超过了允许的位数。
RHxx129	(节点名称): The channel number (number) of identifier (identifier) does not exist in SRZ unit, please check it again.	使用了不存在的标识符。

